



---

**Ministerio de Economía y Competitividad**  
**Secretaría de Estado de Investigación,**  
**Desarrollo e Innovación**

---

## **Currículum Vitae**

Nombre: Concepción Alicia Monje Micharet

Fecha: Octubre de 2021

---

## DATOS PERSONALES

---

Apellidos: *Monje Micharet*  
DN/Pasaporte: *08816382E*  
Nacionalidad: *Española*

Nombre: *Concepción Alicia*  
Fecha de nacimiento: *03/02/1977* Sexo: *M*

---

## SITUACIÓN PROFESIONAL ACTUAL

---

Organismo: *Universidad Carlos III de Madrid*  
Facultad, Escuela o Instituto: *Escuela Politécnica Superior*  
Depto./Secc./Unidad estr.: *Dpto. de Ingeniería de Sistemas y Automática*  
Dirección postal: *Avenida de la Universidad, nº30, 28911 Leganés, Madrid*  
País: *España*

Teléfono (indicar prefijo, número y extensión): *916246013 ó 620678764*  
Fax: *916249430*  
Correo electrónico: *cmonje@ing.uc3m.es*

Especialización (Códigos UNESCO): *3311.02, 3311.14, 3310.05*  
Categoría profesional: *Profesor Titular Universidad (TU)* Fecha de inicio: *04/09/2017*  
Fecha de fin: *-----*

Situación administrativa

*Plantilla*                       *Contratado*                       *Interino*                       *Becario*  
 *Otras situaciones especificar:*

Dedicación    *A tiempo completo*                        
                  *A tiempo parcial*                     

---

## LÍNEAS DE INVESTIGACIÓN

---

Breve descripción, por medio de palabras claves, de la especialización y líneas de investigación actuales.

*Robótica Blanda, Robótica Humanoide, Control de Orden Fraccionario, Control de Vehículos Aereos No Tripulados (UAVs), Automatización*

---

## FORMACIÓN ACADÉMICA

Titulación Superior	Centro	Fecha
Ingeniería en Electrónica	Escuela de Ingenierías Industriales, Universidad de Extremadura	2001
Ingeniero Técnico Industrial (I.T.I.) en Electrónica Industrial	Escuela de Ingenierías Industriales, Universidad de Extremadura	1999

Doctorado	Centro	Director/a tesis	Fecha
Ciencia y Tecnología Industrial y Gráfica	Escuela de Ingenierías Industriales, Universidad de Extremadura	Blas Manuel Vinagre Jara Vicente Feliu Batlle	2004

Tesis Doctoral (Título)	Modalidad	Calificación	Fecha
DESIGN METHODS OF FRACTIONAL ORDER CONTROLLERS FOR INDUSTRIAL APPLICATIONS	Doctorado Europeo	Sobresaliente, CUM LAUDE	25/07/2006

DOCTORADO EUROPEO	PREMIO EXTRAORDINARIO
SÍ	SÍ

## ACTIVIDADES ANTERIORES DE CARÁCTER CIENTÍFICO

<i>Puesto</i>	<i>Centro</i>	<i>Organismo</i>	<i>Fecha de inicio</i>	<i>Fecha de finalización</i>
Profesor Visitante 4+2 años	Escuela Politécnica Superior, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Universidad Carlos III de Madrid	01/09/2015	03/09/2017
Profesor Visitante	Escuela Politécnica Superior, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Universidad Carlos III de Madrid	01/05/2013	31/08/2015
Profesor Visitante Lector	Escuela Politécnica Superior, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Universidad Carlos III de Madrid	01/05/2012	30/04/2013

Contratado Juan de la Cierva	Escuela Politécnica Superior, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Universidad Carlos III de Madrid	01/05/2009	30/04/2012
Contratado como Investigador en Proyecto de Investigación	Escuela Politécnica Superior, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Universidad Carlos III de Madrid	06/10/2008	31/04/2009
Profesor Visitante	Escuela Politécnica Superior, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Universidad Carlos III de Madrid	01/10/2006	30/09/2008
Beca F.P.I.	Escuela de Ingenierías Industriales, Departamento de Electrónica e Ingeniería Electromecánica	Universidad de Extremadura	01/11/2002	31/10/2006
Beca de Iniciación a la Investigación (Programa Propio de la Universidad)	Escuela de Ingenierías Industriales, Departamento de Electrónica e Ingeniería Electromecánica,	Universidad de Extremadura	01/01/2001	30/06/2001

### ACTIVIDADES DOCENTES

<i>Asignaturas</i>	<i>Créditos</i>	<i>Nº Horas Impartidas</i>	<i>Centro</i>	<i>Fechas</i>
Máster Propio: Integración de Sistemas en Aeronaves Seminario: SW Tools Docencia en inglés Cargo: Coordinadora del seminario	1 (ECTS)	2	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	5 de Noviembre de 2021
Máster Propio: Integración de Sistemas en Aeronaves Asignatura: Introduction to aircraft control Docencia en inglés Cargo: Coordinadora de la asignatura	3 (ECTS)	10	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	8, 9, 10, 11 de Noviembre de 2021
Máster Propio: Introduction to Aircraft Systems Integration (IASI) Asignatura: Flight Dynamics+ Flight Control Systems Docencia en inglés	1 (ECTS)	2	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	22 de Marzo de 2021

Cargo: Coordinadora de la asignatura				
Control of Aerospace Systems (Teoría, Problemas y Prácticas) Cargo: Coordinadora de la asignatura	6 (ECTS)	79	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Enero 2021 2021-Mayo
Ingeniería de Control II (Clase Magistral) Cargo: Coordinadora de la asignatura	6 (ECTS)	21	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Enero 2021 2021-Mayo
Máster en Robótica y Automatización Asignatura: Teleoperación y Telepresencia en Robótica Docencia en inglés (Grupo Bilingüe) Cargo: Coordinadora de la asignatura	3 (ECTS)	18	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Enero 2021 2021-Marzo
Máster Propio: Integración de Sistemas en Aeronaves Seminario: SW Tools Docencia en inglés Cargo: Coordinadora del seminario	1 (ECTS)	2	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	20 de Abril de 2020
Máster Propio: Integración de Sistemas en Aeronaves Asignatura: Introduction to aircraft control Docencia en inglés Cargo: Coordinadora de la asignatura	3 (ECTS)	10	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	20, 21, 22, 23 de Abril de 2020
Programa: IES Abroad - Tutorías UC3M para alumnos extranjeros Asignatura: Control Engineering II Cargo: Tutora	1 (ECTS)	15	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Enero 2020 2020-Mayo
Control of Aerospace Systems (Teoría, Problemas y Prácticas) Cargo: Coordinadora de la asignatura	6 (ECTS)	79	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Enero 2020 2020-Mayo
Ingeniería de Control II (Clase Magistral)	6 (ECTS)	21	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de	Enero 2020 2020-Mayo

Cargo: Coordinadora de la asignatura			Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	
Máster en Robótica y Automatización Asignatura: Teleoperación y Telepresencia en Robótica Docencia en inglés (Grupo Bilingüe) Cargo: Coordinadora de la asignatura	3 (ECTS)	18	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Enero 2020-Marzo 2020
Máster Propio: Integración de Sistemas en Aeronaves Seminario: SW Tools Docencia en inglés Cargo: Coordinadora del seminario	1 (ECTS)	2	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	29 de Marzo de 2019
Máster Propio: Integración de Sistemas en Aeronaves Asignatura: Introduction to aircraft control Docencia en inglés Cargo: Coordinadora de la asignatura	3 (ECTS)	10	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	28 de Marzo, 1,2,3,4 de Abril de 2019
Programa: IES Abroad - Tutorías UC3M para alumnos extranjeros Asignatura: Control Engineering II Cargo: Tutora	1 (ECTS)	15	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Enero 2019-Mayo 2019
Programa: IES Abroad - Tutorías UC3M para alumnos extranjeros Asignatura: Control of Aerospace Systems Cargo: Tutora	1 (ECTS)	15	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Enero 2019-Mayo 2019
Control of Aerospace Systems (Teoría, Problemas y Prácticas) Cargo: Coordinadora de la asignatura	6 (ECTS)	79	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Enero 2019-Mayo 2019
Ingeniería de Control II (Clase Magistral) Cargo: Coordinadora de la asignatura	6 (ECTS)	21	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Enero 2019-Mayo 2019

Máster en Robótica y Automatización Asignatura: Teleoperación y Telepresencia en Robótica Docencia en inglés (Grupo Bilingüe) Cargo: Coordinadora de la asignatura	3 (ECTS)	18	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Enero 2019-Marzo 2019
Máster Propio: Integración de Sistemas en Aeronaves Asignatura: Flight Control Systems Docencia en inglés Cargo: Coordinadora de la asignatura	1 (ECTS)	2	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	19 de Noviembre de 2018
Máster Propio: Integración de Sistemas en Aeronaves Asignatura: Flight Control Systems Docencia en inglés Cargo: Coordinadora de la asignatura	1 (ECTS)	6	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	25, 26, 27 de Junio de 2018
Máster de Automática e Informática Industrial Seminario: Control de Orden Fraccionario Aplicado a Robótica Blanda Cargo: Coordinadora del seminario	3 (ECTS)	10	Universidad Politécnica de Valencia, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	19, 20, 21 de Junio de 2018
Máster Propio: Integración de Sistemas en Aeronaves Seminario: SW Tools Docencia en inglés Cargo: Coordinadora del seminario	1 (ECTS)	2	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	6 de Abril de 2018
Máster Propio: Integración de Sistemas en Aeronaves Asignatura: Introduction to aircraft control Docencia en inglés Cargo: Coordinadora de la asignatura	3 (ECTS)	10	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	5,9,10,11,12 de Abril de 2018
Programa: IES Abroad - Tutorías UC3M para alumnos extranjeros Asignatura: Control Engineering II Cargo: Tutora	1 (ECTS)	15	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Enero 2018-Mayo 2018

Programa: IES Abroad - Tutorías UC3M para alumnos extranjeros Asignatura: Control Engineering I Cargo: Tutora	1 (ECTS)	15	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Enero 2018- Mayo 2018
Control of Aerospace Systems (Teoría, Problemas y Prácticas) Cargo: Coordinadora de la asignatura	6 (ECTS)	79	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Enero 2018- Mayo 2018
Ingeniería de Control II (Clase Magistral) Cargo: Coordinadora de la asignatura	6 (ECTS)	21	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Enero 2018- Mayo 2018
Máster Propio: Integración de Sistemas en Aeronaves Asignatura: Flight Control Systems Docencia en inglés Cargo: Coordinadora de la asignatura	1 (ECTS)	2	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	23 de Noviembre de 2017
Programa: IES Abroad - Tutorías UC3M para alumnos extranjeros Asignatura: Control Engineering I Cargo: Tutora	1 (ECTS)	15	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Septiembre 2017- Enero 2018
Máster en Robótica y Automatización Asignatura: Teleoperación y Telepresencia en Robótica Docencia en inglés (Grupo Bilingüe) Cargo: Coordinadora de la asignatura	6 (ECTS)	28	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Septiembre 2017- Enero 2018
Máster Propio: Integración de Sistemas en Aeronaves Seminario: SW Tools Docencia en inglés Cargo: Coordinadora del seminario	1 (ECTS)	2	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	24 de Marzo de 2017
Máster Propio: Integración de Sistemas en Aeronaves Asignatura: Introduction to aircraft control	3 (ECTS)	10	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y	23,27,28,29,30 de Marzo de 2017



Docencia en inglés Cargo: Coordinadora de la asignatura			Automática	
Programa: IES Abroad - Tutorías UC3M para alumnos extranjeros Asignatura: Control of Aerospace Systems Cargo: Tutora	1 (ECTS)	15	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Enero 2017-Mayo 2017
Programa: IES Abroad - Tutorías UC3M para alumnos extranjeros Asignatura: Control Engineering I Cargo: Tutora	1 (ECTS)	15	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Enero 2017-Mayo 2017
Control of Aerospace Systems (Teoría, Problemas y Prácticas) Cargo: Coordinadora de la asignatura	6 (ECTS)	79	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Enero 2017-Mayo 2017
Ingeniería de Control II (Clase Magistral) Cargo: Coordinadora de la asignatura	6 (ECTS)	21	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Enero 2017-Mayo 2017
Máster Propio: Integración de Sistemas en Aeronaves Asignatura: Flight Control Systems Docencia en inglés Cargo: Coordinadora de la asignatura	1 (ECTS)	2	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	1 de Diciembre de 2016
Programa: IES Abroad - Tutorías UC3M para alumnos extranjeros Asignatura: Control Engineering I Cargo: Tutora	1 (ECTS)	15	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Septiembre 2016- Enero 2017
Máster en Robótica y Automatización Asignatura: Teleoperación y Telepresencia en Robótica Docencia en inglés (Grupo Bilingüe) Cargo: Coordinadora de la asignatura	6 (ECTS)	28	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Septiembre 2016- Enero 2017

Máster Propio: Integración de Sistemas en Aeronaves Asignatura: Introduction to aircraft control Docencia en inglés Cargo: Coordinadora de la asignatura	3 (ECTS)	10	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	13,14,15,16,20 de Junio de 2016
Máster Propio: Integración de Sistemas en Aeronaves Seminario: SW Tools Docencia en inglés Cargo: Coordinadora del seminario	1 (ECTS)	2	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	10 de Junio de 2016
Programa: IES Abroad - Tutorías UC3M para alumnos extranjeros Asignatura: Control Engineering I Cargo: Tutora	1 (ECTS)	15	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Enero 2016-Mayo 2016
Control of Aerospace Systems (Teoría, Problemas y Prácticas) Cargo: Coordinadora de la asignatura	6 (ECTS)	79	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Enero 2016 - Mayo 2016
Ingeniería de Control II (Clase Magistral) Cargo: Responsable de la asignatura	6 (ECTS)	21	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Enero 2016-Mayo 2016
Máster en Robótica y Automatización Asignatura: Teleoperación y Telepresencia en Robótica Docencia en inglés (Grupo Bilingüe) Cargo: Coordinadora de la asignatura	6 (ECTS)	28	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Septiembre 2015-Enero 2016
Máster Propio: Integración de Sistemas en Aeronaves Asignatura: Flight Control Systems Docencia en inglés Cargo: Coordinadora de la asignatura	1 (ECTS)	2	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	1 de Diciembre de 2015
Máster Propio: Integración de Sistemas en Aeronaves Asignatura: Introduction to	3 (ECTS)	10	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de	21,22,26,27,28 de Octubre de 2015

aircraft control Docencia en inglés Cargo: Coordinadora de la asignatura			Ingeniería de Sistemas y Automática	
Programa: IES Abroad - Tutorías UC3M para alumnos extranjeros Asignatura: Control Engineering I Cargo: Tutora	1 (ECTS)	15	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Septiembre 2015- Enero 2016
Máster Propio: Integración de Sistemas en Aeronaves Asignatura: Introduction to aircraft control Docencia en inglés Cargo: Coordinadora de la asignatura	3 (ECTS)	10	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	19,20,21,26,27 de Mayo de 2015
Programa: IES Abroad - Tutorías UC3M para alumnos extranjeros Asignatura: Control Engineering I Cargo: Tutora	1 (ECTS)	15	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Enero 2015-Mayo 2015
Control of Aerospace Systems (Teoría, Problemas y Prácticas) Cargo: Coordinadora de la asignatura	6 (ECTS)	79	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Enero 2015 - Mayo 2015
Ingeniería de Control II (Clase Magistral) Cargo: Responsable de la asignatura	6 (ECTS)	21	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Enero 2015-Mayo 2015
Programa: IES Abroad - Tutorías UC3M para alumnos extranjeros Asignatura: Control Engineering I Cargo: Tutora	1 (ECTS)	15	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Septiembre 2014- Enero 2015
Máster en Robótica y Automatización Asignatura: Teleoperación y Telepresencia en Robótica Docencia en inglés (Grupo Bilingüe) Cargo: Coordinadora de la asignatura	6 (ECTS)	28	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Septiembre 2014- Enero 2015

Programa: IES Abroad - Tutorías UC3M para alumnos extranjeros Asignatura: Control of Aerospace Systems Cargo: Tutora	1 (ECTS)	15	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Enero 2014 - Mayo 2014
Programa: IES Abroad - Tutorías UC3M para alumnos extranjeros Asignatura: Control Engineering I Cargo: Tutora	1 (ECTS)	15	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Enero 2014 - Mayo 2014
Programa: IES Abroad - Tutorías UC3M para alumnos extranjeros Asignatura: Control Engineering II Cargo: Tutora	1 (ECTS)	15	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Enero 2014 - Mayo 2014
Máster Propio: Integración de Sistemas en Aeronaves Asignatura: Introduction to aircraft control Docencia en inglés Cargo: Coordinadora de la asignatura	3 (ECTS)	20	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	17,18,19,20,24 de Marzo de 2014
Control of Aerospace Systems (Teoría, Problemas y Prácticas) Cargo: Coordinadora de la asignatura	6 (ECTS)	79	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Enero 2014 - Mayo 2014
Ingeniería de Control II (Clase Magistral) Cargo: Responsable de la asignatura	6 (ECTS)	21	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Enero 2014 - Mayo 2014
Programa: IES Abroad - Tutorías UC3M para alumnos extranjeros Asignatura: Control Engineering I Cargo: Tutora	1 (ECTS)	15	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Septiembre 2013- Enero 2014
Máster en Robótica y Automatización Asignatura: Teleoperación y Telepresencia en Robótica Docencia en inglés (Grupo Bilingüe)	6 (ECTS)	28	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Septiembre 2013- Enero 2014

Cargo: Coordinadora de la asignatura				
Máster Propio: Integración de Sistemas en Aeronaves Asignatura: Flight Control Systems Docencia en inglés Cargo: Coordinadora de la asignatura	1 (ECTS)	2	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	23 de Septiembre de 2013
Máster Propio: Integración de Sistemas en Aeronaves Asignatura: Introduction to aircraft control Docencia en inglés Cargo: Coordinadora de la asignatura	3 (ECTS)	10	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	11,12,13,14,19 de Marzo de 2013
Control of Aerospace Systems (Teoría, Problemas y Prácticas) Cargo: Coordinadora de la asignatura	6 (ECTS)	48	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Enero 2013-Mayo 2013
Ingeniería de Control II (Clase Magistral) Cargo: Responsable de la asignatura	6 (ECTS)	21	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Enero 2013-Mayo 2013
Máster en Robótica y Automatización Asignatura: Teleoperación y Telepresencia en Robótica Docencia en inglés (Grupo Bilingüe) Cargo: Coordinadora de la asignatura	6 (ECTS)	28	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Septiembre 2012-Enero 2013
Modelado y Simulación de Sistemas Dinámicos (Teoría, Problemas y Prácticas) Cargo: Coordinadora de la asignatura	6	60	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Septiembre 2012-Enero 2013
Máster Propio: Integración de Sistemas en Aeronaves Asignatura: Sistemas de control de vuelo Docencia en inglés Cargo: Coordinadora de la asignatura	1 (ECTS)	2	EADS-Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	14 de Mayo de 2012

Master in Aircraft System Integration (MASI) Máster oficial para EADS Asignatura: Control theory Docencia en inglés Cargo: Responsabilidad compartida	3 (ECTS)	8	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	7 y 8 de Marzo de 2012
Ingeniería de Control II (Clase Magistral) Cargo: Responsable de la asignatura	6 (ECTS)	21	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Enero 2012-Mayo 2012
European Master Program in Nuclear Fusion Science and Engineering Physics Asignatura: Ingeniería de Dispositivos de Fusión: Robótica y control Docencia en inglés Cargo: Coordinadora de la asignatura	6 (ECTS)	28	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Septiembre 2011-Enero 2012
Máster en Robótica y Automatización Asignatura: Teleoperación y Telepresencia en Robótica Docencia en inglés (Grupo Bilingüe) Cargo: Coordinadora de la asignatura	6 (ECTS)	28	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Septiembre 2011-Enero 2012
Modelado y Simulación de Sistemas Dinámicos (Teoría, Problemas y Prácticas) Cargo: Coordinadora de la asignatura	6	60	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Septiembre 2011-Enero 2012
Máster Propio: Integración de Sistemas en Aeronaves Asignatura: Control de vuelo Cargo: Responsable de la asignatura	3 (ECTS)	6	Airbus Military. Factoría San Pablo Sur, Sevilla. Carretera del Aeropuerto SN	22 de Junio de 2011
Máster Propio: Integración de Sistemas en Aeronaves Asignatura: Control de vuelo Cargo: Responsabilidad compartida	3 (ECTS)	4	EADS-Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	15 de Junio de 2011

Automatización Industrial II (Teoría, Problemas y Prácticas) Cargo: Coordinadora de la asignatura	5	0	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Febrero 2011-Junio 2011
Ingeniería de Control II (Clase Magistral) Cargo: Responsable de la asignatura	6 (ECTS)	21	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Enero 2011-Mayo 2011
Master in Aircraft System Integration (MASI) Máster oficial para EADS Asignatura: Introduction to aircraft control Docencia en inglés Cargo: Responsabilidad compartida	3 (ECTS)	16	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	10, 21, 22 y 23 de Marzo de 2011
Máster Propio: Integración de Sistemas en Aeronaves Asignatura: Control de vuelo Cargo: Responsabilidad compartida	3 (ECTS)	8	EADS-Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	22 y 23 de Noviembre de 2010
European Master Program in Nuclear Fusion Science and Engineering Physics Asignatura: Ingeniería de Dispositivos de Fusión: Robótica y control Docencia en inglés Cargo: Coordinadora de la asignatura	6 (ECTS)	28	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Septiembre 2010-Enero 2011
Máster en Robótica y Automatización Asignatura: Teleoperación y Telepresencia en Robótica Docencia en inglés (Grupo Bilingüe) Cargo: Coordinadora y Coordinador de la asignatura	6 (ECTS)	28	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Septiembre 2010-Enero 2011
Modelado y Simulación de Sistemas Dinámicos (Teoría, Problemas y Prácticas) Cargo: Coordinadora de la asignatura	6	60	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Septiembre 2010-Enero 2011

Máster Propio: Integración de Sistemas en Aeronaves Asignatura: Control de vuelo Cargo: Responsabilidad compartida	3 (ECTS)	8	EADS-Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	1 y 2 de Marzo de 2010
Automatización Industrial II (Teoría, Problemas y Prácticas) Cargo: Coordinadora de la asignatura	5	44	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Febrero 2010-Junio 2010
European Master Program in Nuclear Fusion Science and Engineering Physics Asignatura: Ingeniería de Dispositivos de Fusión: Robótica y control Docencia en inglés Cargo: Coordinadora de la asignatura	6 (ECTS)	28	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Septiembre 2009-Febrero 2010
Máster en Robótica y Automatización Asignatura: Teleoperación y telepresencia en Robótica Docencia en inglés (Grupo Bilingüe) Cargo: Coordinadora y Coordinador de la asignatura	6 (ECTS)	28	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Septiembre 2009-Febrero 2010
Modelado y Simulación de Sistemas Dinámicos (Teoría, Problemas y Prácticas) Cargo: Coordinadora de la asignatura	6	60	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Septiembre 2009-Enero 2010
Máster en Robótica y Automatización Seminario: Introducción al Cálculo Fraccionario Cargo: Coordinadora del seminario	2 (ECTS)	15	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Febrero 2009-Junio 2009
Automatización Industrial II (Teoría, Problemas y Prácticas) Cargo: Coordinadora de la asignatura	5	44	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Febrero 2009-Junio 2009
Automatica (2º Ciclo Bilingüe)	4.5	45	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de	Febrero 2009-Junio 2009



(Teoría, Problemas y Prácticas) Cargo: Coordinadora de la asignatura			Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	
Modelado y Simulación de Sistemas Dinámicos (Teoría, Problemas y Prácticas) Cargo: Coordinadora de la asignatura	6	60	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Octubre 2008-Enero 2009
Máster en Robótica y Automatización Seminario: Introducción al Cálculo Fraccionario Cargo: Coordinadora del seminario	2 (ECTS)	15	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Febrero 2008-Junio 2008
Automatización Industrial II (Teoría, Problemas y Prácticas) Cargo: Coordinadora de la asignatura	5	44	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Febrero 2008-Junio 2008
Automatica (2º Ciclo Bilingüe) (Teoría, Problemas y Prácticas) Cargo: Coordinadora de la asignatura	4.5	45	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Febrero 2008-Junio 2008
Modelado y Simulación de Sistemas Dinámicos (Teoría, Problemas y Prácticas) Cargo: Coordinadora de la asignatura	6	60	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Octubre 2007-Febrero 2008
Máster en Robótica y Automatización Seminario: Introducción al Cálculo Fraccionario Cargo: Coordinadora del seminario	2 (ECTS)	15	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Febrero 2007-Junio 2007
Automatica (2º Ciclo Bilingüe) (Teoría, Problemas y Prácticas) Cargo: Coordinadora de la asignatura	4.5	45	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Febrero 2007-Junio 2007
Automatización Industrial II (Teoría, Problemas y Prácticas)	5	44	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Febrero 2007-Junio 2007

Cargo: Responsabilidad Compartida			Ingeniería de Sistemas y Automática	
Modelado y Simulación de Sistemas Dinámicos (Teoría, Problemas y Prácticas) Cargo: Coordinadora de la asignatura	6	60	Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática	Octubre 2006- Febrero 2007
Laboratorio de Control Automático (Prácticas) Cargo: Responsabilidad Compartida	6	50	Escuela de Ingenierías Industriales, Universidad de Extremadura, Departamento de Electrónica e Ingeniería Electromecánica	Febrero 2006-Junio 2006
Fundamentos de Automática (Teoría, Problemas y Prácticas) Cargo: Responsabilidad Compartida	6	30	Escuela de Ingenierías Industriales, Universidad de Extremadura, Departamento de Electrónica e Ingeniería Electromecánica	Ocubre 2005- Febrero 2006
Regulación Automática ITI Eléctrico (Prácticas) Cargo: Responsabilidad Compartida	6	40	Escuela de Ingenierías Industriales, Universidad de Extremadura, Departamento de Electrónica e Ingeniería Electromecánica	Febrero 2005-Junio 2005
Fundamentos de Automática (Teoría, Problemas y Prácticas) Cargo: Responsabilidad Compartida	6	40	Escuela de Ingenierías Industriales, Universidad de Extremadura, Departamento de Electrónica e Ingeniería Electromecánica	Ocubre 2004- Febrero 2005
Regulación Automática ITI Electrónico (Problemas y Prácticas) Cargo: Responsabilidad Compartida	9	50	Escuela de Ingenierías Industriales, Universidad de Extremadura, Departamento de Electrónica e Ingeniería Electromecánica,	Febrero 2004-Junio 2004
Regulación Automática ITI Electrónico (Problemas y Prácticas) Cargo: Responsabilidad Compartida	9	50	Escuela de Ingenierías Industriales, Universidad de Extremadura, Departamento de Electrónica e Ingeniería Electromecánica,	Febrero 2003-Junio 2003

---

**IDIOMAS (R = REGULAR, B = BIEN, C = CORRECTAMENTE)**

---

<i>Idioma</i>	<i>Habla</i>	<i>Lee</i>	<i>Escribe</i>
Inglés	C	C	C
Español	C	C	C

---

## PARTICIPACIÓN EN PROYECTOS DE INVESTIGACIÓN

---

### 1. **Título del proyecto:** **SOFIA: Articulación blanda inteligente con capacidades de reconfiguración y modularidad para plataformas robóticas.**

Nº Referencia: PID2020-113194GB-I00  
Entidad financiadora: Ministerio de Economía, Industria y Competitividad  
Carácter: Nacional.  
Entidades participantes: Universidad Carlos III de Madrid.  
Duración, desde: 01/09/2021 hasta: 31/08/2024  
Cuantía de la subvención: 121.000 Euros  
Contrato predoctoral: 1  
Investigador principal: Concepción Alicia Monje Micharet

Periodo de membresía: desde: 01/09/2021 hasta: 31/08/2024

---

### 2. **Título del proyecto:** **Bioinspired balance of HUMAnoid robots for TRANsport tasks (HUMATRAN).**

Nº Referencia: GA-779963/Subproject HUMATRAN  
Entidad financiadora: H2020-ICT-2016-2017. EUROBENCH GA:779963  
Carácter: Internacional.  
Entidades participantes: UC3M  
Duración, desde: 16/02/2021 hasta: 31/12/2021  
Cuantía de la subvención: 59.250 Euros  
Investigador principal: Santiago Martínez de la Casa

Periodo de membresía: desde: 16/02/2021 hasta: 31/12/2021

---

### 3. **Título del proyecto:** **Desarrollo de articulaciones blandas para aplicaciones robóticas.**

Nº Referencia: IND2020/IND-17396  
Entidad financiadora: Comunidad Autónoma de Madrid (CAM), Consejería de Educación e Investigación  
Carácter: Regional.  
Entidades participantes: Universidad Carlos III de Madrid, ARQUIMEA, S.L.U.  
Duración, desde: 1/02/2021 hasta: 31/01/2024

Cuantía de la subvención: 88.575 Euros  
Contrato predoctoral: 1  
Investigador principal: Concepción Alicia Monje Micharet

Periodo de membresía: desde: 1/02/2021 hasta: 31/01/2024

---

#### 4. Título del proyecto: **ALMA: Human Centric Algebraic Machine Learning**

Nº Referencia: 952091  
Entidad financiadora: European Commission Research Executive Agency (H2020-EIC-FETPROACT-2019)  
Carácter: Internacional.  
Entidades participantes: UC3M (España), Fundacao D. Anna Sommer Champalimaud E Dr. Carlos Montez Champalimaud (Portugal), Algebraic AI SL (España), Deutsches Forschungszentrum Fur Kunstliche Intelligenz GMBH (Alemania), Institut National de Recherche en Informatique et Automatique (Francia), Technische Universitat Kaiserslautern (Alemania), Fiware Foundation EV (Alemania), Teknologian Tutkimuskeskus Vtt Oy (Finlandia).  
Duración, desde: 01/09/2020 hasta: 31/08/2024  
Cuantía de la subvención: 196.000 Euros (Global: 3.996.500 Euros)  
Investigador principal: Alberto Jardón Huete (RoboticsLab, UC3M)

Periodo de membresía: desde: 01/09/2020 hasta: 31/08/2024

---

#### 5. Título del proyecto: **Unmanned Traffic Management 4D Path Planning Technologies for Drone Swarm to Enhance Safety and Security in Transport (LABYRINTH)**

Nº Referencia: 861696  
Entidad financiadora: H2020-MG-2018-2019-2020 (Mobility for Growth)  
Carácter: Internacional.  
Entidades participantes: EXPACE on Boards Systems, UC3M, DLR, DGT, TID, INTA, EUROCONTROL, DIN, ADSPMLO, AIT, PONS Seguridad Vial, SAMUR, PKF ATTEST INNCOME  
Duración, desde: 01/06/2020 hasta: 31/05/2023  
Cuantía de la subvención: 600.000 Euros (Global: 5.291.805 Euros)  
Investigador principal: Luis Moreno (RoboticsLab, UC3M), Francisco Varela (Netcom Lab, UC3M)

Periodo de membresía: desde: 01/06/2020 hasta: 31/05/2023

---

#### 6. Título del proyecto: **STEM4GirlsUC3M: programa UC3M para el fomento de vocaciones STEM en niñas y jóvenes**

Nº Referencia: FCT-18-13231  
Entidad financiadora: Fundación Española de Ciencia y Tecnología (FECYT)  
Carácter: Nacional.  
Entidades participantes: Universidad Carlos III de Madrid.  
Duración, desde: 16/09/2019 hasta: 29/05/2020

Cuantía de la subvención: 18.000 Euros  
Investigador principal: María Celeste Campo Vázquez

Periodo de membresía: desde: 16/09/2019 hasta: 29/05/2020

---

#### 7. Título del proyecto: **RoboCity2030-DIH-CM. Madrid Robotics Digital Innovation Hub**

Nº Referencia: S2018/NMT4331

Entidad financiadora: Comunidad Autónoma de Madrid

Carácter: Regional.

Entidades participantes: Universidades Carlos III de Madrid, Politécnica de Madrid, Rey Juan Carlos, de Alcalá, UNED y Consejo Superior de Investigaciones Científicas

Duración, desde: 01/01/2019 hasta: 31/12/2022

Cuantía de la subvención: 162.150 Euros

Investigador principal: Carlos Balaguer Bernaldo de Quirós

Periodo de membresía: desde: 01/01/2019 hasta: 31/12/2020

---

#### 8. Título del proyecto: **Ayuda para la organización del congreso: 2018 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS 2018)**

Nº Referencia: 2018/00294/001

Entidad financiadora: Universidad Carlos III de Madrid

Carácter: Regional.

Entidades participantes: Universidad Carlos III de Madrid.

Duración, desde: 01/01/2018 hasta: 30/06/2019

Cuantía de la subvención: 4.000 Euros

Investigador principal: Carlos Balaguer Bernaldo de Quirós

Periodo de membresía: desde: 01/01/2018 hasta: 30/06/2019

---

#### 9. Título del proyecto: **INDIRES: Information Driven Incident Response**

Nº Referencia: 2017/00171/001

Entidad financiadora: Comisión Europea (H2020)

Carácter: Internacional.

Entidades participantes: The University OF Exeter (UNEXE) - Entidad Coordinadora; Instytut Technik Innowacyjnych Emag (EMAG); Instytut Techniki Gorniczej Komag (KOMAG); Geocontrol SA (GEO); Politechnika Slaska (SUT); Universidad Carlos III De Madrid (UC3M); Glowny Instytut Gornictwa (GIG); Premogovnik Velenje DD (PV); DMT GmbH & CO. KG (DMT); Polska Grupa Gornicza (PGG).

Duración, desde: 01/07/2017 hasta: 30/06/2020

Cuantía de la subvención: 172.875 Euros

Investigador principal: Carlos Balaguer Bernaldo de Quirós

Periodo de membresía: desde: 01/07/2017 hasta: 30/06/2020

---

---

**10. Título del proyecto: HORUS: Inspección robotizada de los trajes de protección del personal sanitario de pacientes en aislamiento de alto nivel, incluido el Ébola**

Nº Referencia: 2017/00174/001

Entidad financiadora: Ministerio de Economía y Empresa

Carácter: Nacional – Explora.

Entidades participantes: Universidad Carlos III de Madrid

Duración, desde: 01/05/2017 hasta: 30/04/2019

Cuantía de la subvención: 38.720 Euros

Investigador principal: Carlos Balaguer Bernaldo de Quirós

Periodo de membresía: desde: 01/05/2017

hasta: 30/04/2019

---

**11. Título del proyecto: Rethinking Robotics for the Robot Companion of the future (ROBOCOM++).**

Nº Referencia: 2017/00059/001

Entidad financiadora: Comisión Europea (Tipo ERANET, Subtipo FLAG-ERA).

Carácter: Internacional.

Entidades participantes: Scuola Superiore Sant'Anna/The BioRobotics Institute (SSSA) (Italy); Université Libre de Bruxelles/ IRIDIA (ULB) (Belgium); University of Zagreb, Faculty of Electrical Engineering and Computing (UNIZG-FER) (Croatia); Tallinn University of Technology (TUT) (Estonia); Centre National de la Recherche Scientifique/LAAS (CNRS-LAAS) (France); Laboratoire National de Métrologie et d'Essais (LNE) (France); Istituto Italiano di Tecnologia (IIT) (Italy); Riga Technical University/Dept. Artificial Intelligence and Systems Engineering (RTU) (Latvia); National Institute for R&D in Microtechnologies (IMT) (Romania); Universitatea Transilvania Brasov/ Department of Automation and Information Technology (UTBV) (Romania); Ecole Polytechnique Fédérale de Lausanne (EPFL) (Switzerland); Middle East Technical University/KOVAN Research Lab (METU) (Turkey); Bilkent University/Department of Chemistry and National Nanotechnology Research Center (BU-CHEM) (Turkey); University Carlos III of Madrid (UC3M) (Spain); Weizmann Institute of Science (WIS) (Israel); Czech Technical University, Czech Institute of Informatics, Robotics and Cybernetic (CTU) (Czech Republic); Vrije Universiteit Brussel (VUB) (Belgium); National Technical University of Athens (NTUA) (Greece); Universitat Politècnica de Catalunya /Institut de Robotica i Informàtica Industrial (UPC-IRI) (Spain); Cognitive Systems Research Institute (CSRI) (Greece); Technical University of Kosice, Slovakia, Faculty of Electrical Engineering and Informatics, Department of Cybernetics and Artificial Intelligence, Centre for Intelligent technologies (TUK) (Slovakia); University of Plymouth (UPL) (United Kingdom); University of Twente (UTW) (The Netherlands); Consorzio Nazionale delle Ricerche/ Istituto di Studi sui Sistemi Intelligenti per l'Automazione (CNR-ISSIA) (Italy).

Duración, desde: 01/03/2017 hasta: 29/02/2020

Cuantía de la subvención: 0 Euros

Investigador principal: Concepción Alicia Monje Micharet, Carlos Balaguer Bernaldo de Quirós, Alberto Jardón Huete

Periodo de membresía: desde: 01/03/2017

hasta: 29/02/2020

---

**12. Título del proyecto: BADGER: Robot for Autonomous Underground Trenchless Operations, Mapping and Navigation**

Nº Referencia: 2016/00416/003

Entidad financiadora: Comisión Europea (H2020)

Carácter: Internacional.

Entidades participantes: Singularlogic Anonymi Etairia Pliroforiakon Sistimaton Kai Efarmogon Pliroforikis (Grecia); Universidad Carlos III de Madrid (España); University Of Glasgow (Reino Unido); Robotnik Automation, S.L. (España); Ethniko Kentro Erevnas Kai Technologikis Anaptyxis (Grecia); Tracto Technik GmbH & Co Kg (Alemania); Ingegneria Dei Sistemi - S.P.A. (Italia).

Duración, desde: 01/01/2017 hasta: 31/03/2020

Cuantía de la subvención: 744.061,25 Euros

Investigador principal: Carlos Balaguer Bernaldo de Quirós

Periodo de membresía: desde: 01/01/2017 hasta: 31/03/2020

---

**13. Título del proyecto: Ayuda para la Preparación del Proyecto Europeo BADGER: Robot for Autonomous Underground Trenchless Operations, Mapping and Navigation**

Nº Referencia: 2016/00416/001

Entidad financiadora: Universidad Carlos III de Madrid

Carácter: Regional.

Entidades participantes: Universidad Carlos III de Madrid.

Duración, desde: 01/01/2017 hasta: 31/12/2019

Cuantía de la subvención: 2.600 Euros

Investigador principal: Carlos Balaguer Bernaldo de Quirós

Periodo de membresía: desde: 01/01/2017 hasta: 31/12/2019

---

**14. Título del proyecto: Ayuda para la Cofinanciación del Proyecto Europeo BADGER: Robot for Autonomous Underground Trenchless Operations, Mapping and Navigation**

Nº Referencia: 2016/00416/002

Entidad financiadora: Universidad Carlos III de Madrid

Carácter: Regional.

Entidades participantes: Universidad Carlos III de Madrid.

Duración, desde: 01/01/2017 hasta: 31/12/2019

Cuantía de la subvención: 2.880 Euros

Investigador principal: Carlos Balaguer Bernaldo de Quirós

Periodo de membresía: desde: 01/01/2017 hasta: 31/12/2019

---

**15. Título del proyecto: HUMASoft: Diseño y Control de Eslabones Blandos para Robots Humanoides.**

Nº Referencia: DPI2016-75330-P  
Entidad financiadora: Ministerio de Economía, Industria y Competitividad  
Carácter: Nacional.  
Entidades participantes: Universidad Carlos III de Madrid.  
Duración, desde: 30/12/2016 hasta: 31/12/2020  
Cuantía de la subvención: 169.400 Euros  
Contrato predoctoral: 1  
Investigador principal: Concepción Alicia Monje Micharet

Periodo de membresía: desde: 31/12/2016 hasta: 31/12/2020

---

16. **Título del proyecto: STAMS: Long-term STability Assessment and Monitoring of flooded Shafts**

Nº Referencia: RFCS-GA-RFCR-CT-2015-00002  
Entidad financiadora: Comunidad Europea (H2020)  
Carácter: International  
Entidades participantes: INERIS (F), GIG (PL), DMT (D), HUNOSA (E), KWSA (PL), ARMINES (F), SRK (UK), UC3M (E), UK Coal Authority (UK), University of Exeter (UK)  
Duración, desde: 01/07/2015 hasta: 30/06/2018  
Cuantía de la subvención: 261.860 Euros  
Investigador principal: Carlos Balaguer Bernaldo de Quirós

Periodo de membresía: desde: 01/07/2015 hasta: 30/06/2018

---

17. **Título del proyecto: MOnarCH – Multi-Robot Cognitive Systems Operating in Hospitals.**

Nº Referencia: FP7-ICT-2011-9-601033  
Entidad financiadora: Comunidad Europea (7 Programa Marco)  
Carácter: International  
Entidades participantes: University Carlos III of Madrid (Spain), Association for the Development of Instituto Superior Técnico (IST) (Portugal), Portuguese Oncological Institute of Lisbon (Portugal), IDMind (Portugal), Selftech (Portugal), YDreams (Portugal), University of Amsterdam (Holanda), Oerebro Universitet (Suecia), École Polytechnique Fédérale de Lausanne (Suiza)  
Duración, desde: 01/02/2013 hasta: 31/01/2016  
Cuantía de la subvención: 532.391 Euros  
Investigador principal: Miguel Ángel Salichs

Periodo de membresía: desde: 01/02/2013 hasta: 31/01/2016

---

18. **Título del proyecto: ROBO-SPECT: ROBOtic System with Intelligent Vision and Control for Tunnel Structural INSPECTION and Evaluation.**

Nº Referencia: FP7-ICT-2013-10-611145  
Entidad financiadora: Comunidad Europea (7 Programa Marco)  
Carácter: International



Entidades participantes: University Carlos III of Madrid (UC3M), Institute of Communications and Computer Systems (ICCS), CASSIDIAN (CAS), VSH Hagerbach Test Gallery Ltd. (VSH), Egnatia Motorway S.A. (EOAE), Institute of Microelectronics and Microsystems, National Research Council of Italy (CNR), RISA Sicherheitsanalysen GmbH (RISA), Techniche e Consulenze Nell' Ingegneria Civile S.p.A - Consulting Engineers S.p.A (TECNIC), D. Bairaktaris & Associates Structural Design Office Ltd. (DBA), Ecole des Ponts ParisTech (ENPC), ROBOTNIK (ROB)  
Duración, desde: 01/10/2013 hasta: 30/09/2016  
Cuantía de la subvención: 405.330 Euros  
Investigador principal: Carlos Balaguer Bernaldo de Quirós

Periodo de membresía: desde: 01/10/2013 hasta: 30/09/2016

---

**19. Título del proyecto: RoboHealth-A: Desarrollo de Robots de Asistencia de Pacientes para Mejorar su Calidad de Vida.**

Nº Referencia: DPI2013-47944-C4-1-R  
Entidad financiadora: Ministerio de Economía y Competitividad  
Carácter: Nacional. Proyecto Coordinado.  
Entidades participantes: Universidad Carlos III de Madrid, LAMBECOM - Hospital de Alcorcón, Universidad Rey Juan Carlos, Universidad Politécnica de Madrid, IMDEA-MATERIALES  
Duración, desde: 01/01/2014 hasta: 31/12/2017  
Cuantía de la subvención: 135.520 Euros  
Investigador principal: Carlos Balaguer Bernaldo de Quirós y Luis Enrique Moreno

Periodo de membresía: desde: 01/01/2014 hasta: 31/12/2016

---

**20. Título del proyecto: RoboCity2030-III-CM. Robótica aplicada a la mejora de la calidad de vida de los ciudadanos (Fase III)**

Nº Referencia: S2013/MIT-2748  
Entidad financiadora: Comunidad Autónoma de Madrid  
Carácter (regional/nacional/internacional): Regional  
Entidades participantes: Universidades Carlos III de Madrid, Politécnica de Madrid, Rey Juan Carlos, de Alcalá, UNED y Consejo Superior de Investigaciones Científicas  
Duración, desde: 01/10/2014 hasta: 30/09/2016  
Cuantía de la subvención: 304.982 Euros  
Investigador principal: Carlos Balaguer Bernaldo de Quirós  
Número de investigadores participantes: 40

Periodo de membresía: desde: 01/10/2014 hasta: 30/09/2016

---

**21. Título del proyecto: RobotCHEF: Robot Cooking Competition for Practical Intelligence Testing With Technical Benchmarking – Advancing Systematic Research Methods and Public Awareness.**

Nº Referencia: 2013/00346/001  
Entidad financiadora: Universidad Carlos III de Madrid  
Carácter (regional/nacional/internacional): Regional  
Entidades participantes: Universidad Carlos III de Madrid  
Duración, desde: 19/06/2013 hasta: 19/06/2014  
Cuantía de la subvención: 1.500 Euros  
Investigador principal: Fabio Bonsignorio

Periodo de membresía: desde: 19/06/2013 hasta: 19/06/2014

---

22. **Título del proyecto:** BEFIT: Behavioural nEuroscience of Food and Imaging Techniques.

Nº Referencia: 2013/00347/001  
Entidad financiadora: Universidad Carlos III de Madrid  
Carácter (regional/nacional/internacional): Regional  
Entidades participantes: Universidad Carlos III de Madrid  
Duración, desde: 19/06/2013 hasta: 19/06/2014  
Cuantía de la subvención: 500 Euros  
Investigador principal: Fabio Bonsignorio

Periodo de membresía: desde: 19/06/2013 hasta: 19/06/2014

---

23. **Título del proyecto:** COGITaTE: COntingecy Guided Information Theoretic Approach to Emergence of Autonomous Behaviours.

Nº Referencia: 2013/00348/001  
Entidad financiadora: Universidad Carlos III de Madrid  
Carácter (regional/nacional/internacional): Regional  
Entidades participantes: Universidad Carlos III de Madrid  
Duración, desde: 19/06/2013 hasta: 19/06/2014  
Cuantía de la subvención: 1.500 Euros  
Investigador principal: Fabio Bonsignorio

Periodo de membresía: desde: 19/06/2013 hasta: 19/06/2014

---

24. **Título del proyecto:** SPIDER: Sensory-Motor Predictive Informational Developmental Embodied Relationships.

Nº Referencia: 2013/00349/001  
Entidad financiadora: Universidad Carlos III de Madrid  
Carácter (regional/nacional/internacional): Regional  
Entidades participantes: Universidad Carlos III de Madrid  
Duración, desde: 19/06/2013 hasta: 19/06/2014  
Cuantía de la subvención: 1.500 Euros

Investigador principal: Fabio Bonsignorio

Periodo de membresía: desde: 19/06/2013 hasta: 19/06/2014

---

25. **Título del proyecto: EEGrasp: Emergent Embodied Grasping.**

Nº Referencia: 2013/00350/001

Entidad financiadora: Universidad Carlos III de Madrid

Carácter (regional/nacional/internacional): Regional

Entidades participantes: Universidad Carlos III de Madrid

Duración, desde: 19/06/2013 hasta: 19/06/2014

Cuantía de la subvención: 1.500 Euros

Investigador principal: Fabio Bonsignorio

Periodo de membresía: desde: 19/06/2013 hasta: 19/06/2014

---

26. **Título del proyecto: ROBO-SPECT: ROBOtic System with Intelligent Vision and Control for Tunner Structural INSPECTION and Evaluation.**

Nº Referencia: 2013/00339/001

Entidad financiadora: Universidad Carlos III de Madrid

Carácter (regional/nacional/internacional): Regional

Entidades participantes: Universidad Carlos III de Madrid

Duración, desde: 19/06/2013 hasta: 19/06/2015

Cuantía de la subvención: 2.850 Euros

Investigador principal: Carlos Balaguer Bernaldo de Quirós

Periodo de membresía: desde: 19/06/2013 hasta: 19/06/2015

---

27. **Título del proyecto: ROBOFASHION: Use Case of ROBOtics in FASHION Related Industries.**

Nº Referencia: 2013/00336/001

Entidad financiadora: Universidad Carlos III de Madrid

Carácter (regional/nacional/internacional): Regional

Entidades participantes: Universidad Carlos III de Madrid

Duración, desde: 19/06/2013 hasta: 19/06/2014

Cuantía de la subvención: 500 Euros

Investigador principal: Carlos Balaguer Bernaldo de Quirós

Periodo de membresía: desde: 19/06/2013 hasta: 19/06/2014

---

28. **Título del proyecto: Asistente Robótico Cognitivo para Personas con Necesidades Especiales (ARCADIA).**

Nº Referencia: DPI2010-21047-C02-01  
Entidad financiadora: Ministerio de Ciencia e Innovación  
Carácter (regional/nacional/internacional): Nacional  
Entidades participantes: Universidad Carlos III de Madrid  
Duración, desde: 01/01/2011 hasta: 31/12/2014  
Cuantía de la subvención: 278.300 Euros  
Investigador principal: Carlos Balaguer Bernaldo de Quirós

Periodo de membresía: desde: 01/01/2011 hasta: 31/12/2014

---

**29. Título del proyecto: Implementación de un Sistema de Toma de Decisión en la Plataforma Robótica Maggie (INSTOR).**

Nº Referencia: CCG10-UC3M/DPI-5605  
Entidad financiadora: Comunidad Autónoma de Madrid  
Carácter (regional/nacional/internacional): Regional  
Entidades participantes: Universidad Carlos III de Madrid  
Duración, desde: 01/01/2011 hasta: 29/02/2012  
Cuantía de la subvención: 14.800 Euros  
Investigador principal: María de los Ángeles Malfaz Vázquez

Periodo de membresía: desde: 01/01/2011 hasta: 29/02/2012

---

**30. Título del proyecto: AUREA: Augmenting Personal Capabilities Through a Human-centered Portable Robotic System with Advanced Learning Skills.**

Nº Referencia: PPI-2011-28 (2011/00299/001)  
Entidad financiadora: Universidad Carlos III de Madrid  
Carácter (regional/nacional/internacional): Regional  
Entidades participantes: Universidad Carlos III de Madrid, Karlsruher Institut fuer Technologie (Alemania), Fondazione Istituto Italiano Di Tecnologia (Italia), King's College London (Inglaterra), Instituto Superior Tecnico (Portugal), Heron Robots SRL (Italia), Empresa Municipal de la Vivienda y Suelo de Madrid S.A. (España)  
Duración, desde: 08/06/2011 hasta: 07/06/2012  
Cuantía de la subvención: 2.500 Euros  
Investigador principal: Carlos Balaguer Bernaldo de Quirós

Periodo de membresía: desde: 08/06/2011 hasta: 07/06/2012

---

**31. Título del proyecto: AUREA: Augmenting Personal Capabilities Through a Human-centered Portable Robotic System with Advanced Learning Skills.**

Nº Referencia: 2009/00864/001  
Entidad financiadora: Universidad Carlos III de Madrid  
Carácter (regional/nacional/internacional): Regional

Entidades participantes: Universidad Carlos III de Madrid, Karlsruher Institut fuer Technologie (Alemania), Fondazione Istituto Italiano Di Tecnologia (Italia), King's College London (Inglaterra), Instituto Superior Tecnico (Portugal), Heron Robots SRL (Italia), Empresa Municipal de la Vivienda y Suelo de Madrid S.A. (España)

Duración, desde: 26/11/2010 hasta: 31/12/2011

Cuantía de la subvención: 2.500 Euros

Investigador principal: Carlos Balaguer Bernaldo de Quirós

Periodo de membresía: desde: 08/06/2011

hasta: 07/06/2012

---

**32. Título del proyecto: AUREA: Augmenting Personal Capabilities Through a Human-centered Portable Robotic System with Advanced Learning Skills.**

Nº Referencia: DPI2010-11859-E

Entidad financiadora: Ministerio de Ciencia e Innovación

Carácter (regional/nacional/internacional): Nacional

Entidades participantes: Universidad Carlos III de Madrid, Karlsruher Institut fuer Technologie (Alemania), Fondazione Istituto Italiano Di Tecnologia (Italia), King's College London (Inglaterra), Instituto Superior Tecnico (Portugal), Heron Robots SRL (Italia), Empresa Municipal de la Vivienda y Suelo de Madrid S.A. (España)

Duración, desde: 21/07/2011 hasta: 20/07/2012

Cuantía de la subvención: 5.000 Euros

Investigador principal: Carlos Balaguer Bernaldo de Quirós

Periodo de membresía: desde: 21/07/2011

hasta: 20/07/2012

---

**33. Título del proyecto: APTITUDE: Advanced Robotic Systems Integration in Intelligent Home and Hospital Environments to Improve the Independence of the Elderly in DLAs.**

Nº Referencia: PPI-2011-30

Entidad financiadora: Universidad Carlos III de Madrid

Carácter (regional/nacional/internacional): Regional

Entidades participantes: Universidad Carlos III de Madrid, Universidad Carlos III de Madrid, King's College London (Inglaterra), Ceske Vysoke Uceni Technicke V Praze (República Checa), ASL 2 Savonese (Italia), Servicio Madrilenio De Salud (España), Heron Robots SRL (Italia), Focal Meditech BV (Noruega)

Duración, desde: 08/06/2011 hasta: 31/07/2012

Cuantía de la subvención: 2.500 Euros

Investigador principal: Carlos Balaguer Bernaldo de Quirós

Periodo de membresía: desde: 08/06/2011

hasta: 31/07/2012

---

**34. Título del proyecto: CORWEL: Collaborative Reconfigurable Robotic System for Domestic Welfare.**

Nº Referencia: 2013/00335/001  
Entidad financiadora: Universidad Carlos III de Madrid  
Carácter (regional/nacional/internacional): Regional  
Entidades participantes: Universidad Carlos III de Madrid  
Duración, desde: 19/06/2013 hasta: 19/06/2014  
Cuantía de la subvención: 1.500 Euros  
Investigador principal: Carlos Balaguer Bernaldo de Quirós

Periodo de membresía: desde: 09/06/2013 hasta: 19/06/2014

---

**35. Título del proyecto: CORWEL: Cognitive Robots Living with the Elderly.**

Nº Referencia: PPI-2011-29 (2011/00300/001)  
Entidad financiadora: Universidad Carlos III de Madrid  
Carácter (regional/nacional/internacional): Regional  
Entidades participantes: Universidad Carlos III de Madrid  
Duración, desde: 08/06/2011 hasta: 07/06/2012  
Cuantía de la subvención: 750 Euros  
Investigador principal: Carlos Balaguer Bernaldo de Quirós

Periodo de membresía: desde: 08/06/2011 hasta: 07/06/2012

---

**36. Título del proyecto: TRANSIT: Underground Civil Engineering Structures: Advanced Inspection, Monitoring, Maintenance and Retrofit Technologies.**

Nº Referencia: PPI-2011-31 (2011/00304/001)  
Entidad financiadora: Universidad Carlos III de Madrid  
Carácter (regional/nacional/internacional): Regional  
Entidades participantes: Universidad Carlos III de Madrid, National Technical University of Athens (Grecia), University of Cambridge (Inglaterra) y otros.  
Duración, desde: 08/06/2011 hasta: 31/07/2012  
Cuantía de la subvención: 375 Euros  
Investigador principal: Carlos Balaguer Bernaldo de Quirós

Periodo de membresía: desde: 08/06/2011 hasta: 31/07/2012

---

**37. Título del proyecto: Robots de Servicios para la Mejora de la Calidad de Vida de los Ciudadanos en Áreas Metropolitanas (Fase II): ROBOCITY2030 - II**

Nº Referencia: S2009/DPI-1559  
Entidad financiadora: Comunidad Autónoma de Madrid  
Carácter (regional/nacional/internacional): Regional  
Entidades participantes: Universidades Carlos III de Madrid, Politécnica de Madrid, Rey Juan Carlos, de Alcalá, UNED y Consejo Superior de Investigaciones Científicas  
Duración, desde: 01/01/2010 hasta: 31/05/2014

Cuantía de la subvención: 302.758 Euros  
Investigador principal: Carlos Balaguer Bernaldo de Quirós  
Número de investigadores participantes: 40

Periodo de membresía: desde: 01/01/2010 hasta: 31/05/2014

---

**38. Título del proyecto: Cooperación Activa de Robots Humanoides y Humanos en Entornos Colaborativos de Trabajo (CARHU).**

Nº Referencia: DPI2007/60311  
Entidad financiadora: Ministerio de Educación y Ciencia  
Carácter (regional/nacional/internacional): Nacional  
Entidades participantes: Universidad Carlos III de Madrid  
Duración, desde: 01/10/2007 hasta: 31/12/2010  
Cuantía de la subvención: 358.160 Euros  
Investigador principal: Carlos Balaguer Bernaldo de Quirós  
Número de investigadores participantes: 19

Periodo de membresía: desde: 01/10/2007 hasta: 31/12/2010

---

**39. Título del proyecto: MAINFRAME.**

Nº Referencia: DPI2009-07604-E  
Entidad financiadora: Ministerio de Educación y Ciencia  
Carácter (regional/nacional/internacional): Nacional  
Entidades participantes: Universidad Carlos III de Madrid  
Duración, desde: 02/11/2009 hasta: 01/11/2010  
Cuantía de la subvención: 1.000 Euros  
Investigador principal: Carlos Balaguer Bernaldo de Quirós

Periodo de membresía: desde: 02/11/2009 hasta: 01/11/2010

---

**40. Título del proyecto: MAINFRAME.**

Nº Referencia: PPI-2009-A-18  
Entidad financiadora: Universidad Carlos III de Madrid  
Carácter (regional/nacional/internacional): Regional  
Entidades participantes: Universidad Carlos III de Madrid  
Duración, desde: 02/11/2009 hasta: 01/11/2010  
Cuantía de la subvención: 1.250 Euros  
Investigador principal: Carlos Balaguer Bernaldo de Quirós

Periodo de membresía: desde: 02/11/2009 hasta: 01/11/2010

---

41. **Título del proyecto:** **I3CON: Industrialised, Integrated, Intelligent Construction.**

Nº Referencia: NMP2-CT-2006-026771

Entidad financiadora: Comisión Europea (6 Programa Marco)

Carácter (regional/nacional/internacional): Internacional

Entidades participantes: UNIVERSIDAD CARLOS II DE MADRID, DRAGADOS, BSRIA, DRAAIJER + PARTNERS, EUREXCEL, EMVS, EQUA SIMULATION, FRAUNHOFER IAO, FLAKT WOODS, INSTAPRO, INTRACOM, ISTANBUL TECHNICAL UNIVERSITY, otros.

Duración, desde: 01/10/2006 hasta: 30/09/2010

Cuantía de la subvención: 354.774 Euros

Investigador principal: Carlos Balaguer Bernaldo de Quirós

Periodo de membresía: desde: 01/10/2006 hasta: 30/09/2010

---

42. **Título del proyecto:** **Ayuda Complementaria Cofinanciación MEC - I3CON.**

Nº Referencia: DPI2007-29023-E

Entidad financiadora: Ministerio de Educación y Ciencia

Carácter (regional/nacional/internacional): Nacional

Entidades participantes: Universidad Carlos III de Madrid, DRAGADOS (E) y otros.

Duración, desde: 01/10/2006 hasta: 08/04/2010

Cuantía de la subvención: 35.400 Euros

Investigador principal: Carlos Balaguer Bernaldo de Quirós

Periodo de membresía: desde: 01/10/2006 hasta: 08/04/2010

---

43. **Título del proyecto:** **Implementación de la Estructura Software de Habilidades para Robots Personales.**

Nº Referencia: CCG08-UC3M/DPI-4511

Entidad financiadora: Comunidad Autónoma de Madrid

Carácter (regional/nacional/internacional): Regional

Entidades participantes: Universidad Carlos III de Madrid

Duración: desde: 01/01/2009 hasta: 28/02/2010

Cuantía de la subvención: 16.800 Euros

Investigador principal: Ramón Barber

Periodo de membresía: desde: 01/01/2009 hasta: 28/02/2010

---

44. **Título del proyecto:** **ROBOT@CWE – Advanced Robotic Systems in Future Collaborative Working Environments.**

Nº Referencia: FP6-IST-2006-034002

Entidad financiadora: Comunidad Europea (6 Programa Marco, Proyecto STREP)

Carácter (regional/nacional/internacional): Internacional



Entidades participantes: Universidad Carlos III de Madrid, CNRS (F), AIST (Japón), HP (I), EPFL (CH), TUM (D), DRAGADOS (E)

Duración, desde: 01/11/2006 hasta: 31/10/2009

Cuantía de la subvención: 193.566 Euros

Investigador principal: Carlos Balaguer Bernaldo de Quirós

Periodo de membresía: desde: 01/11/2006 hasta: 31/10/2009

---

**45. Título del proyecto: ROBOT@CWE – Ayuda Complementaria Cofinanciación MEC.**

Nº Referencia: DPI2007-29011-E

Entidad financiadora: Ministerio de Educación y Ciencia

Carácter (regional/nacional/internacional): Nacional

Entidades participantes: Universidad Carlos III de Madrid, CNRS (F), AIST (Japón), HP (I), EPFL (CH), TUM (D), DRAGADOS (E)

Duración, desde: 01/11/2006 hasta: 15/12/2009

Cuantía de la subvención: 14.800 Euros

Investigador principal: Carlos Balaguer Bernaldo de Quirós

Periodo de membresía: desde: 01/11/2006 hasta: 15/12/2009

---

**46. Título del proyecto: Ayuda Complementaria del Proyecto ROBOT@CWE – Advanced Robotic Systems in Future Collaborative Working Environments.**

Nº Referencia: PAUE-2007-A2-06

Entidad financiadora: Universidad Carlos III de Madrid

Carácter (regional/nacional/internacional): Nacional

Entidades participantes: Universidad Carlos III de Madrid, CNRS (F), AIST (Japón), HP (I), EPFL (CH), TUM (D), DRAGADOS (E)

Duración, desde: 01/11/2006 hasta: 16/12/2009

Cuantía de la subvención: 5.000 Euros

Investigador principal: Carlos Balaguer Bernaldo de Quirós

Periodo de membresía: desde: 01/11/2006 hasta: 16/12/2009

---

**47. Título del proyecto: Robots de Servicios para la Mejora de la Calidad de Vida de los Ciudadanos en Áreas Metropolitanas (Fase I): ROBOCITY2030**

Nº Referencia: s-0505/DPI-0176

Entidad financiadora: Comunidad Autónoma de Madrid

Carácter (regional/nacional/internacional): Regional

Entidades participantes: Universidades Carlos III de Madrid, Politécnica de Madrid, Rey Juan Carlos, de Alcalá, UNED y Consejo Superior de Investigaciones Científicas

Duración, desde: 01/01/2006 hasta: 31/12/2009

Cuantía de la subvención: 302.594 Euros

Investigador principal: Carlos Balaguer Bernaldo de Quirós

Periodo de membresía: desde: 01/01/2006 hasta: 31/12/2009

---

**48. Título del proyecto: Monitorización y Control de Vibraciones en Estructuras Móviles Flexibles. Extensión a Situaciones de impacto.**

Nº Referencia: DPI2006-13834

Entidad financiadora: Ministerio de Educación y Ciencia

Carácter (regional/nacional/internacional): Nacional

Entidades participantes: Universidad Castilla-La Mancha

Duración, desde: 01/10/2006 hasta: 30/9/2009

Cuantía de la subvención: 254.221 Euros

Investigador principal: Vicente Feliu Batlle

Periodo de membresía: desde: 01/10/2006 hasta: 30/9/2009

---

**49. Título del proyecto: MATHEMATICA**

Nº Referencia: CSD2006-32

Entidad financiadora: Ministerio de Educación y Ciencia

Carácter (regional/nacional/internacional): Nacional

Programa: CONSOLIDER

Entidades participantes: 283 grupos de investigación

Duración, desde: 01/10/2006 hasta: 30/09/2011

Investigador principal: Enrique Zuazua Iriondo

Cuantía de la subvención: 7.500.000 Euros

Periodo de membresía: desde: 2006 hasta: 2011

---

**50. Título del proyecto: Control Fraccionario de Procesos Industriales**

Nº Referencia: 2PR02A024

Entidad financiadora: Junta de Extremadura

Carácter (regional/nacional/internacional): Regional

Duración, desde: 01/11/2002 hasta: 31/10/2006

Cuantía de la subvención: 32.486 Euros

Investigador principal: Blas Manuel Vinagre Jara

Periodo de membresía: desde: 01/11/2002 hasta: 31/10/2006

---

**PUBLICACIONES**

---

( CLAVE: L = libro completo, CL = capítulo de libro, A = artículo, R = "review", E = editor,  
S = Documento Científico-Técnico restringido. )

---

### EN REVISIÓN

---

Autores (p.o. de firma): Javier Muñoz, Blanca López, Fernando Quevedo, Concepción A. Monje, Santiago Garrido, Luis E. Moreno

Título: Multi UAV Coverage Path Planning in Urban Environments

Special Issue: Efficient Planning and Mapping for Multi-Robot Systems

Ref.  revista: Sensors

Libro:

Clave: A                      Volumen: 21      Número: 21      Páginas, inicial: 1

final: 18

Fecha: 2021

Editorial: MDPI

JCR (año 2020): 3.576 (Posición 14/64, INSTRUMENTS & INSTRUMENTATION, Cuartil Q1) (Tercil T1).

ISSN: 1424-8220 (online version)

DOI: <https://doi.org/10.3390/s21217365>

---

Autores (p.o. de firma): Javier Muñoz, Blanca López, Fernando Quevedo, Concepción A. Monje, Santiago Garrido, Luis E. Moreno

Título: Coverage Strategy for Target Location in Marine Environments using fixed-wing UAVs

Ref.  revista: Drones

Libro:

Clave: A                      Volumen: 5      Número: 4      Páginas, inicial: 1

final: 16

Fecha: 2021

Editorial: MDPI

CiteScore SCOPUS (2020): 5.4 (Q1 - Aerospace Engineering); SJR SCOPUS (2020): 0.713

ISSN: 2504-446X (online version)

DOI: <https://doi.org/10.3390/drones5040120>

---

Autores (p.o. de firma): Blanca López, Javier Muñoz, Fernando Quevedo, Concepción A. Monje, Santiago Garrido, Luis E. Moreno

Título: Path Planning and Collision Risk Management Strategy for Multi-UAV Systems in 3D Environments

Special Issue: Smooth Motion Planning for Autonomous Vehicles

Ref.  revista: Sensors

Libro:

Clave: A                      Volumen: 21      Número: 13      Páginas, inicial: 1

final: 21

Fecha: 2021

Editorial: MDPI

JCR (año 2020): 3.576 (Posición 14/64, INSTRUMENTS & INSTRUMENTATION, Cuartil Q1) (Tercil T1).

ISSN: 1424-8220 (online version)  
DOI: <https://doi.org/10.3390/s21134414>

---

Autores (p.o. de firma): Fernando Quevedo, Jorge Muñoz, Juan Alejandro Castano Pena, Concepción A. Monje  
Título: 3D Model Identification of a Soft Robotic Neck

Ref.  revista: Mathematics  Libro:  
Clave: A Volumen: 9 Número: 14 Páginas, inicial: 1 final: 22  
Fecha: 2021  
Editorial: MDPI  
JCR (año 2020): 2.258 (Posición 24/330, MATHEMATICS, Cuartil Q1) (Tercil T1).  
ISSN: 2227-7390 (online version)  
DOI: <https://doi.org/10.3390/math9141652>

---

Autores (p.o. de firma): Luis Nagua, Carlos Relaño, Concepción A. Monje, Carlos Balaguer  
Título: A New Approach of Soft Joint Based on a Cable-Driven Parallel Mechanism for Robotic Applications

Ref.  revista: Mathematics  Libro:  
Clave: A Volumen: 9 Número: 13 Páginas, inicial: 1 final: 25  
Fecha: 2021  
Editorial: MDPI  
JCR (año 2020): 2.258 (Posición 24/330, MATHEMATICS, Cuartil Q1) (Tercil T1).  
ISSN: 2227-7390 (online version)  
DOI: <https://doi.org/10.3390/math9131468>

---

Autores (p.o. de firma): Lisbeth Mena, Jorge Muñoz, Concepción A. Monje, Carlos Balaguer  
Título: Modular and Self-Scalable Origami Robot: A First Approach

**\*Elegido como portada del número correspondiente de la revista Mathematics.**

**\* Top 10 de artículos más descargados de todos los números de la revista entre mayo y julio de 2021.**

Ref.  revista: Mathematics  Libro:  
Clave: A Volumen: 9 Número: 12 Páginas, inicial: 1 final: 23  
Fecha: 2021  
Editorial: MDPI  
JCR (año 2020): 2.258 (Posición 24/330, MATHEMATICS, Cuartil Q1) (Tercil T1).  
ISSN: 2227-7390 (online version)  
DOI: <https://doi.org/10.3390/math9121324>

---

Autores (p.o. de firma): Concepción A. Monje, Cecilia Laschi  
Título: Editorial: Advances in Modeling and Control of Soft Robots

Ref.  revista: Frontiers in Robotics and AI, section Soft Robotics  Libro:  
Clave: A Volumen: 8 Número: Article 706514 Páginas, inicial: 1 final: 2  
Fecha: 2021  
Editorial: Frontiers  
CiteScore SCOPUS (2020): 4.4 (Q2); SJR SCOPUS (2020): 0.547  
ISSN: 2296-9144 (printed version); 2296-9144 (online version)  
DOI: <https://doi.org/10.3389/frobt.2021.706514>

---

Autores (p.o. de firma): Jorge Muñoz, Francesco Piqué, Concepción A. Monje, Egidio Falotico  
Título: Robust Fractional-Order Control Using a Decoupled Pitch and Roll Actuation Strategy for the I-Support Soft Robot

Ref.  revista: Mathematics  Libro:  
Clave: A Volumen: 9 Número: 7 Páginas, inicial: 1 final: 16  
Fecha: 2021  
Editorial: MDPI  
JCR (año 2020): 2.258 (Posición 24/330, MATHEMATICS, Cuartil Q1) (Tercil T1).  
ISSN: 2227-7390 (online version)  
DOI: <https://doi.org/10.3390/math9070702>

---

Autores (p.o. de firma): J. Muñoz, D.S. Copaci, C.A. Monje, D. Blanco, C. Balaguer  
Título: Iso-m based Adaptive Fractional Order Control with Application to a Soft Robotic Neck

Ref.  revista: IEEE Access  Libro:  
Clave: A Volumen: 8 Número: Páginas, inicial: 198964 final: 198976  
Fecha: 2020  
Editorial: IEEE Xplore  
JCR (año 2020): 3.367 (Posición 94/273, ENGINEERING, ELECTRICAL & ELECTRONIC, Cuartil Q2) (Tercil T2).  
ISSN: 2169-3536 (online version)  
DOI: 10.1109/ACCESS.2020.3035450

---

Autores (p.o. de firma): D. Copaci, J. Muñoz, I. González, C.A. Monje, L. Moreno  
Título: SMA-Driven Soft Robotic Neck: Design, Control and Validation

Ref.  revista: IEEE Access  Libro:  
Clave: A Volumen: 8 Número: Páginas, inicial: 199492 final: 199502  
Fecha: 2020  
Editorial: IEEE Xplore  
JCR (año 2020): 3.367 (Posición 94/273, ENGINEERING, ELECTRICAL & ELECTRONIC, Cuartil Q2) (Tercil T2).  
ISSN: 2169-3536 (online version)  
DOI: 10.1109/ACCESS.2020.3035510.

---

Autores (p.o. de firma): S. Garrido, C.A. Monje, F. Martín, L. Moreno  
Título: Design of Fractional Order Controllers using the PM Diagram

Ref.  revista: Mathematics  Libro:  
Clave: A Volumen: 18 Número: 11 Páginas, inicial: 1 final: 18  
Fecha: 2020  
Editorial: MDPI  
JCR (año 2020): 2.258 (Posición 24/330, MATHEMATICS, Cuartil Q1) (Tercil T1).  
ISSN: 2227-7390 (online version)  
DOI: <https://doi.org/10.3390/math8112022>.

---

Autores (p.o. de firma): Bastian Deutschmann, Concepción A Monje, Christian Ott  
Título: Multi-input multi-output fractional-order control of an underactuated continuum mechanism

Ref.  revista: International Journal of Advanced Robotic Systems  Libro:  
Clave: A Volumen: 17 Número: 1 Páginas, inicial: 1 final: 11  
Fecha: 2020  
Editorial: SAGE Journals  
JCR (año 2020): 1.652 (Posición 24/28, ROBOTICS, Cuartil Q4) (Tercil T3).  
ISSN: 1729-8814 (printed version); 1729-8814 (online version)  
DOI: <https://doi.org/10.1177/1729881420969578>.

---

Autores (p.o. de firma): Vahab Haji Haji, Afef Fekih, Concepción Alicia Monje, Ramin Fakhri Asfestani  
Título: Adaptive model predictive control design for the speed and temperature control of a V94.2 gas turbine unit in a combined cycle power plant

Ref.  revista: Energy  Libro:  
Clave: A Volumen: 207 Número: Páginas, inicial: final:  
Fecha: 2020  
Editorial: Elsevier  
JCR (año 2020): 7.147 (Posición 3/62, THERMODYNAMICS, Cuartil Q1) (Tercil T1).  
ISSN: 0360-5442 (printed version); 1873-6785 (online version)  
DOI: <https://doi.org/10.1016/j.energy.2020.118259>.

---

Autores (p.o. de firma): Jorge Muñoz, Concepción A. Monje, Luis F. Nagua, Carlos Balaguer  
Título: A graphical tuning method for fractional order controllers based on iso-slope phase curves

Ref.  revista: ISA Transactions  Libro:  
Clave: A Volumen: 105 Número: Páginas, inicial: 296 final: 307  
Fecha: 2020  
Editorial: Elsevier  
JCR (año 2020): 5.468 (Posición 11/91, ENGINEERING, MULTIDISCIPLINARY, Cuartil Q1) (Tercil T1).  
ISSN: 0019-0578 (printed version); 1879-2022 (online version)

DOI: <https://doi.org/10.1016/j.isatra.2020.05.045>

---

Autores (p.o. de firma): Carlos Flores, Jorge Muñoz, Concepción A. Monje, Vicente Milanés, Xiao-Yun Lu

Título: Iso-damping fractional-order control for robust automated car-following

Ref.  revista: Journal of Advanced Research  Libro:

Clave: A Volumen: 25 Número: Páginas, inicial: 181 final: 189

Fecha: 2020

Editorial: Elsevier

JCR (año 2020): 10.479 (Posición 9/73, MULTIDISCIPLINARY SCIENCES, Cuartil Q1) (Tercil T1).

ISSN: 2090-1232 (printed version); 2090-1224 (online version)

DOI: <https://doi.org/10.1016/j.jare.2020.05.013>

---

Autores (p.o. de firma): C. A. Monje, S. Garrido, L. Moreno, C. Balaguer

Título: UAVs Formation Approach using Fast Marching Square Methods

Ref.  revista: IEEE Aerospace and Electronic Systems Magazine  Libro:

Clave: A Volumen: 35 Número: 5 Páginas, inicial: 36 final: 46

Fecha: 2020

Editorial: IEEE Xplore

JCR (año 2020): 1.594 (Posición 15/34, ENGINEERING, AEROSPACE, Cuartil Q2) (Tercil T2).

ISSN: 0885-8985 (printed version); 1557-959X (online version)

DOI: 10.1109/MAES.2020.2978959

---

Autores (p.o. de firma): V. González, C. A. Monje, S. Garrido, L. Moreno, and C. Balaguer

Título: Coverage Mission for UAVs using Differential Evolution and Fast Marching Square Methods

Ref.  revista: IEEE Aerospace and Electronic Systems Magazine  Libro:

Clave: A Volumen: 35 Número: 2 Páginas, inicial: 18 final: 29

Fecha: 2020

Editorial: IEEE Xplore

JCR (año 2020): 1.594 (Posición 15/34, ENGINEERING, AEROSPACE, Cuartil Q2) (Tercil T2).

ISSN: 0885-8985 (printed version); 1557-959X (online version)

DOI: 10.1109/MAES.2020.2966317

---

Autores (p.o. de firma): Lisbeth Karina Mena, Concepción A. Monje, Luis Fernando Nagua, Jorge Muñoz, Carlos Balaguer

Título: Test bench for evaluation of a soft robotic link

Ref.  revista: Frontiers in Robotics and AI, section Soft Robotics  Libro:

Clave: A Volumen: 7 Número: Article 27 Páginas, inicial: 1 final: 15

Fecha: 2020

Editorial: Frontiers  
CiteScore SCOPUS (2020): 4.4 (Q2); SJR SCOPUS (2020): 0.547  
ISSN: 2296-9144 (printed version); 2296-9144 (online version)  
DOI: <https://doi.org/10.3389/frobt.2020.00027>

---

Autores (p.o. de firma): Concepción A. Monje, Cecilia Laschi  
Título: Editorial: Advances in Soft Robotics Based on Outputs from IROS 2018

Ref.  revista: Frontiers in Robotics and AI, section Soft Robotics  Libro:  
Clave: A Volumen: 7 Número: Article 124 Páginas, inicial: 1 final: 2  
Fecha: 2020  
Editorial: Frontiers  
CiteScore SCOPUS (2020): 4.4 (Q2); SJR SCOPUS (2020): 0.547  
ISSN: 2296-9144 (printed version); 2296-9144 (online version)  
DOI: [10.3389/frobt.2020.00124](https://doi.org/10.3389/frobt.2020.00124)

---

Autores (p.o. de firma): Concepción A. Monje, Santiago Martínez de la Casa  
Título: Modelling and Control of Humanoid Robots

Ref.  revista: International Journal of Humanoid Robotics  Libro:  
Clave: A Volumen: 16 Número: 6 Páginas, inicial: 1902003-1 final: 1902003-3  
Fecha: 2020  
Editorial: World Scientific Publishing Company  
JCR (año 2020): 1.616 (Posición 25/28, ROBOTICS, Cuartil Q4) (Tercil T3).  
ISSN: 0219-8436 (printed version); 1793-6942 (online version)  
DOI: <https://doi.org/10.1142/S0219843619020031>

---

Autores (p.o. de firma): Jorge Muñoz, Concepción A. Monje, Santiago Martínez de la Casa, Carlos Balaguer  
Título: Joint position control based on Fractional order PD and PI controllers for the arm of the humanoid robot TEO

**\*Premio al Mejor Artículo publicado en el Special Issue “Modelling and Control of Humanoid Robots” de la revista International Journal of Humanoid Robots, año 2020.**

Ref.  revista: International Journal of Humanoid Robotics  Libro:  
Clave: A Volumen: 16 Número: 6 Páginas, inicial: 1950042-1 final: 1950042-20  
Fecha: 2020  
Editorial: World Scientific Publishing Company  
JCR (año 2020): 1.616 (Posición 25/28, ROBOTICS, Cuartil Q4) (Tercil T3).  
ISSN: 0219-8436 (printed version); 1793-6942 (online version)  
DOI: <https://doi.org/10.1142/S0219843619500427>

---



Autores (p.o. de firma): Santiago Martínez de la Casa, Juan Miguel García, Concepción A. Monje, Carlos Balaguer

Título: Development of applications for humanoid robots using multiple platforms, tools, and cloud data sharing

Ref.  revista: International Journal of Humanoid Robotics  Libro:  
Clave: A Volumen: 16 Número: 6 Páginas, inicial: 1950043-1 final: 1950043-13  
Fecha: 2020  
Editorial: World Scientific Publishing Company  
JCR (año 2020): 1.616 (Posición 25/28, ROBOTICS, Cuartil Q4) (Tercil T3).  
ISSN: 0219-8436 (printed version); 1793-6942 (online version)  
DOI: <https://doi.org/10.1142/S0219843619500439>

---

Autores (p.o. de firma): Carlos Balaguer, Cecilia Laschi, Concepción A. Monje  
Título: 2018 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems, Madrid, Spain

Ref.  revista: IEEE Robotics & Automation Magazine  Libro:  
Clave: A Volumen: 26 Número: 2 Páginas, inicial: 111 final: 113  
Fecha: 2019  
Editorial: IEEE Robotics and Automation Society  
JCR (año 2019): 3.591 (Posición 19/63, AUTOMATION & CONTROL SYSTEMS, Cuartil Q2) (Tercil T2).  
ISSN: 1070-9932 (printed version); 1558-223X (online version)  
DOI: <https://doi.org/10.1109/MRA.2019.2910364>

---

Autores (p.o. de firma): Vahab Haji Haji, Afef Fekih, Concepción Alicia Monje, Ramin Fakhri Asfestani  
Título:  $H_2$ ,  $H_\infty$ ,  $H_2/H_\infty$ , and  $\mu$ -synthesis controllers for the speed and temperature control of a real gas turbine unit in a combined cycle power plant

Ref.  revista: Energy Science and Engineering  Libro:  
Clave: A Volumen: 7 Número: 5 Páginas, inicial: 2205 final: 2222  
Fecha: 2019  
Editorial: Wiley  
JCR (año 2019): 2.631 (Posición 66/112, ENERGY & FUELS, Cuartil Q3) (Tercil T3).  
ISSN: 2050-0505 (printed version); 2050-0505 (online version)  
DOI: <https://doi.org/10.1002/ese3.425>

---

Autores (p.o. firma): Concepción A. Monje, Bastian Dutschmann, Christian Ott, and Carlos Balaguer  
Título: Control of a Soft Robotic System using Fractional Order Control

Ref.  revista  Libro: Handbook of Fractional Calculus with Applications  
Clave: CL Volumen: 6 Páginas, inicial: 321 final: 338  
Fecha: 2019  
Editorial: De Gruyter  
ISBN: 978-3-11-057174-5

DOI: <https://www.degruyter.com/view/product/497034>

---

Autores (p.o. de firma): Concepción A. Monje, Santiago Martínez, Paolo Pierro, Carlos Balaguer  
Título: Whole-Body Balance Control of a Humanoid Robot in Real Time Based on ZMP Stability Regions Approach

Ref.  revista: Cybernetics and Systems  Libro:  
Clave: A Volumen: 49 Número: 7-8 Páginas, inicial: 521 final: 537  
Fecha: 2018  
Editorial: Taylor & Francis  
JCR (año 2018): 1.681 (Posición 12/23, COMPUTER SCIENCE, CYBERNETICS, Cuartil Q3) (Tercil T2).  
ISSN: 0196-9722 (printed version); 1087-6553 (online version)  
DOI: <https://doi.org/10.1080/01969722.2018.1552858>

---

Autores (p.o. de firma): V. Haji Haji, Concepción A. Monje  
Título: Fractional-Order PID Control of a MIMO Distillation Column Process Using Improved Bat Algorithm

Ref.  revista: Soft Computing  Libro:  
Clave: A Volumen: 23 Número: 18 Páginas, inicial: 8887 final: 8906  
Fecha: 2018  
Editorial: Springer  
JCR (año 2018): 2.784 (Posición 53/134, COMPUTER SCIENCE, ARTIFICIAL INTELLIGENCE, Cuartil Q2) (Tercil T2).  
ISSN: 1432-7643 (printed version); 1433-7479 (online version)  
DOI: <https://doi.org/10.1007/s00500-018-3488-z>

---

Autores (p.o. de firma): Emmanuel A. González, Aleksei Tepljakov, Concepción A. Monje, and Ivo Petráš  
Título: Retrofitting Fractional-Order Dynamics to an Existing Feedback Control System: From Classical Proportional-Integral (PI) Control to Fractional-Order Proportional-Derivative (FOPD) Control

Ref.  revista: International Research Journal on Innovative Engineering, Science and Technology (IRJIEST)  Libro:  
Clave: A Volumen: 3 Número: 1 Páginas, inicial: 31 final: 36  
Fecha: 2017  
Editorial:  
JCR: NA  
ISSN: 2449-464X  
DOI:

---

Autores (p.o. de firma): V. Haji Haji, Concepción A. Monje

Título: Fractional-Order PID Control of a Chopper-Fed DC Motor Drive Using a Novel Firefly Algorithm with Dynamic Control Mechanism

Ref.  revista: Soft Computing  Libro:  
Clave: A Volumen: 22 Número: 18 Páginas, inicial: 6135 final: 6146  
Fecha: 2017 (online) / 2018 (printed)  
Editorial: Springer  
JCR (año 2017): 2.367 (Posición 45/132, COMPUTER SCIENCE, ARTIFICIAL INTELLIGENCE, Cuartil Q2) (Tercil T2).  
ISSN: 1432-7643 (printed version); 1433-7479 (online version)  
DOI: <https://doi.org/10.1007/s00500-017-2677-5>

---

Autores (p.o. de firma): V. González, C. A. Monje, L. Moreno, and C. Balaguer  
Título: UAVs Mission Planning with Flight Level Constraint Using Fast Marching Square Method

Ref.  revista: Robotics and Autonomous Systems  Libro:  
Clave: A Volumen: 94 Número: Páginas, inicial: 162 final: 171  
Fecha: 2017  
Editorial: Elsevier  
JCR (año 2017): 2.638 (Posición 21/61, AUTOMATION & CONTROL SYSTEMS, Cuartil Q2) (Tercil T2).  
ISSN: 0921-8890 (printed version); 1872-793X (online version)  
DOI: <http://dx.doi.org/10.1016/j.robot.2017.04.021>

---

Autores (p.o. de firma): V. Haji Haji, Concepción A. Monje  
Título: Fractional Order Fuzzy-PID Control of a Combined Cycle Power Plant Using Particle Swarm Optimization Algorithm with an Improved Dynamic Parameters Selection

Ref.  revista: Applied Soft Computing  Libro:  
Clave: A Volumen: 58 Número: Páginas, inicial: 256 final: 264  
Fecha: 2017  
Editorial: Elsevier  
JCR (año 2017): 3.907 (Posición 17/132, COMPUTER SCIENCE, ARTIFICIAL INTELLIGENCE, Cuartil Q1) (Tercil T1).  
ISSN: 1568-4946 (printed version)  
DOI: <https://doi.org/10.1016/j.asoc.2017.04.033>

---

Autores (p.o. de firma): V. González, C. A. Monje, L. Moreno, and C. Balaguer  
Título: UAVs Mission Planning with Imposition of Flight Level through Fast Marching Square

Ref.  revista: Cybernetics and Systems  Libro:  
Clave: A Volumen: 48 Número: 2 Páginas, inicial: 102 final: 113  
Fecha: 2017  
Editorial: Taylor and Francis

JCR (año 2016): 1.434 (Posición 12/22, COMPUTER SCIENCE, CYBERNETICS, Cuartil Q3) (Tercil T3).

ISSN: 0196-9722 (printed version); 1087-6553 (online version)

DOI: <http://dx.doi.org/10.1080/01969722.2016.1263521>

---

Autores (p.o. de firma): Daniel Hernández García, Concepción A. Monje and Carlos Balaguer

Título: A Use Case of an Adaptive Cognitive Architecture for the Operation of Humanoid Robots in Real Environments

Ref.  revista: International Journal of Advanced Robotic Systems  Libro:

Clave: A Volumen: 14 Número: 1 Páginas, inicial: 1 final: 15

Fecha: 2016

Editorial: Sage

JCR (año 2016): 0.987 (Posición 18/26, ROBOTICS, Cuartil Q3) (Tercil T3).

ISSN: 1729-8806 (printed version); 1729-8814 (online version)

DOI: <https://doi.org/10.1177/1729881416678133>

---

Autores (p.o. de firma): M. González-Fierro, C. A. Monje, and C. Balaguer

Título: Fractional Control of a Humanoid Robot Reduced Model with Model Disturbances

Ref.  revista: Cybernetics and Systems  Libro:

Clave: A Volumen: 47 Número: 6 Páginas, inicial: 445 final: 459

Fecha: 2016

Editorial: Taylor and Francis

JCR (año 2016): 1.434 (Posición 12/22, COMPUTER SCIENCE, CYBERNETICS, Cuartil Q3) (Tercil T3).

ISSN: 0196-9722 (printed version); 1087-6553 (online version)

DOI: [10.1080/01969722.2016.1187031](http://dx.doi.org/10.1080/01969722.2016.1187031)

---

Autores (p.o. de firma): Daniel H. García, Concepción A. Monje and Carlos Balaguer

Título: Task Oriented Control of a Humanoid Robot through the Implementation of a Cognitive Architecture

Ref.  revista: Journal of Intelligent and Robotic Systems  Libro:

Clave: A Volumen: 85 Número: 1 Páginas, inicial: 3 Final: 25

Fecha: 2016

Editorial: Springer

JCR (año 2016): 1.512 (Posición 17/26, ROBOTICS, Cuartil Q3) (Tercil T2).

ISSN: 0921-0296 (printed version); 1573-0409 (online version)

DOI: [10.1007/s10846-016-0383-7](http://dx.doi.org/10.1007/s10846-016-0383-7)

---

Autores (p.o. de firma): Aleksei Tepljakov, Emmanuel A. González, Eduard Petlenkov, Juri Belikov, Concepción A. Monje and IvoPetráš

Título: Incorporation of Fractional-Order Dynamics into an Existing PI/PID DC Motor Control Loop

Ref.  revista: ISA Transactions  Libro:  
Clave: A Volumen: 60 Número: Páginas, inicial: 262 final: 273  
Fecha: 2016  
Editorial: Elsevier  
JCR (año 2016): 3.394 (Posición 11/60, ENGINEERING, MULTIDISCIPLINARY, Cuartil Q1) (Tercil T1).  
ISSN: 0019-0578  
DOI: <http://dx.doi.org/10.1016/j.isatra.2015.11.012>

---

Autores (p.o. de firma): Fernando Martín, Concepción A. Monje, Luis Moreno and Carlos Balaguer  
Título: DE-based Tuning of PI<sup>λ</sup>D<sup>μ</sup> Controllers

Ref.  revista: ISA Transactions  Libro:  
Clave: A Volumen: 59 Número: Páginas, inicial: 398 final: 407  
Fecha: 2015  
Editorial: Elsevier  
JCR (año 2015): 2.6 (Posición 9/59, ENGINEERING, MULTIDISCIPLINARY, Cuartil Q1) (Tercil T1).  
ISSN: 0019-0578  
DOI: <http://dx.doi.org/10.1016/j.isatra.2015.10.002>

---

Autores (p.o. de firma): Daniel H. García, Concepción A. Monje and Carlos Balaguer  
Título: Adaptation of Robot Skills Models to New Task Constraints

Ref.  revista: International Journal of Humanoid Robotics  Libro:  
Clave: A Volumen: 12 Número: 3 Páginas, inicial: 1550024-1 final: 1550024-16  
Fecha: 2015  
Editorial: World Scientific Publishing Company  
JCR (año 2015): 0.547 (Posición 21/25, ROBOTICS, Cuartil Q4) (Tercil T3).  
ISSN: 0219-8436 (printed version); 1793-6942 (online version)  
DOI: 10.1142/S0219843615500243

---

Autores (p.o. de firma): Carlos Balaguer, Tamin Asfour, Giorgio Metta, Kazuhito Yokoi and Concepción A. Monje

Título: Guest Editorial: Special Issue on "2014 IEEE-RAS International Conference on Humanoid Robots" Humans and Humanoids Face to Face

Ref.  revista: International Journal of Humanoid Robotics  Libro:  
Clave: A Volumen: 12 Número: 2 Páginas, inicial: 1502001-1 final: 1502001-4  
Fecha: 2015  
Editorial: World Scientific Publishing Company  
JCR (año 2015): 0.547 (Posición 21/25, ROBOTICS, Cuartil Q4) (Tercil T3).  
ISSN: 0219-8436 (printed version); 1793-6942 (online version)  
DOI: 10.1142/S0219843615020016

---

Autores (p.o. de firma): Concepción A. Monje and Carlos Balaguer  
Título: 2014 IEEE-RAS International Conference on Humanoid Robots

Ref.  revista: IEEE Robotics & Automation Magazine  Libro:  
Clave: A Volumen: 22 Número: 2 Páginas, inicial: 102 final: 103  
Fecha: 2015  
Editorial: IEEE Robotics and Automation Society  
JCR (año 2015): 1.822 (Posición 8/25, ROBOTICS, Cuartil Q2) (Tercil T1).  
ISSN: 1070-9932  
DOI: 10.1109/MRA.2015.2419140

---

Autores (p.o. de firma): Paolo Pierro, Concepción Alicia Monje, Nicolas Mansard, Philippe Soueres, Carlos Balaguer  
Título: Open Solution for Humanoid Attitude Estimation through Sensory Integration and Extended Kalman Filtering

Ref.  revista: Automatika - Journal for Control, Measurement, Electronics, Computing and Communications  Libro:  
Clave: A Volumen: 56 Número: 1 Páginas, inicial: 9 final: 20  
Fecha: 2015  
Editorial: KoREMA  
JCR (año 2015): 0.311 (Posición 56/59, AUTOMATION & CONTROL SYSTEMS, Cuartil Q4) (Tercil T3).  
ISSN: 0005-1144 (printed version); 1848-3380 (online version)  
DOI: 10.7305/automatika.2015.04.593

---

Autores (p.o. de firma): Jorge Brea, Concepción A. Monje, Ángel García-Olaya, Carlos Balaguer  
Título: A Study for the Application of Automated Planning to Mobile Assistive Robots

Ref.  revista: Cybernetics and Systems  Libro:  
Clave: A Volumen: 45 Número: 6 Páginas, inicial: 512 final: 529  
Fecha: 2014  
Editorial: Taylor and Francis  
JCR (año 2014): 0.840 (Posición 17/24, COMPUTER SCIENCE, CYBERNETICS, Cuartil Q3) (Tercil T2).  
ISSN: 0196-9722 (printed version); 1087-6553 (online version)  
DOI: 10.1080/01969722.2014.945310

---

Autores (p.o. de firma): Emmanuel A. González, Lubomir Dorcak, Concepción A. Monje, Juraj Valsa, Felicito S. Caluyo, Ivo Petras  
Título: Conceptual Design of a Selectable Fractional-Order Differentiator for Industrial Applications

Ref.  revista: Fractional Calculus and Applied Analysis  Libro:  
Clave: A Volumen: 17 Número: 3 Páginas, inicial: 697 final: 716  
Fecha: 2014

Editorial: Springer/De Gruyter

JCR (año 2014): 2.245 (Posición 14/99, MATHEMATICS, INTERDISCIPLINARY APPLICATIONS, Cuartil Q1) (Tercil T1).

ISSN: 1311-0454 (printed version); 1314-2224 (online version)

DOI: 10.2478/s13540-014-0195-z

---

Autores (p.o. de firma): C. A. Monje, P. Pierro, T. Ramos, M. González-Fierro, and C. Balaguer

Título: Modeling and Simulation of the Humanoid Robot Hoap-3 in the OpenHRP3 Platform

Ref.  revista: Cybernetics and Systems  Libro:  
Clave: A Volumen: 44 Número: 8 Páginas, inicial: 663 final: 680  
Fecha: 2013

Editorial: Taylor & Francis

JCR (año 2013): 0.507 (Posición 18/24, COMPUTER SCIENCE, CYBERNETICS, Cuartil Q3) (Tercil T2).

ISSN: 0196-9722 (printed version); 1087-6553 (online version)

DOI: 10.1080/01969722.2013.832095

---

Autores (p.o. de firma): Emmanuel González, Concepción A. Monje, Lubomír Dorcák, Ján Terpák, Ivo Petrás

Título: A Method For Incorporating Fractional-Order Dynamics Through PID Control System Retuning

Ref.  revista: International Journal of Pure and Applied Mathematics IJ-PAM  Libro:  
Clave: A Volumen: 86 Número: 4 Páginas, inicial: 593 final: 605  
Fecha: 2013

Editorial: Academic Publications, Ltd

SCOPUS SCImago Journal Rank (SJR) (año 2013): 0.254

ISSN: 1311-8080 (Printed version); 1314-3395 (online version)

DOI: <http://dx.doi.org/10.12732/ijpam.v86i4.1>

---

Autores (p.o. de firma): S. Martínez, C. A. Monje, A. Jardón, P. Pierro, C. Balaguer and D. Muñoz

Título: TEO: Full-Size Humanoid Robot Design Powered by a Fuel Cell System

Ref.  revista: Cybernetics and Systems  Libro:  
Clave: A Volumen: 43 Número: 3 Páginas, inicial: 163 final: 180  
Fecha: 2012

Editorial: Taylor & Francis

JCR (año 2012): 0.973 (Posición 14/21, COMPUTER SCIENCE, CYBERNETICS, Cuartil Q3) (Tercil T2).

ISSN: 0196-9722 (printed version); 1087-6553 (online version)

DOI: 10.1080/01969722.2012.659977

---

Autores (p.o. de firma): Alberto Jardón, Concepción A. Monje, and Carlos Balaguer

Título: Functional Evaluation of ASIBOT: A New Approach on Portable Robotic System for Disabled People

Ref.  revista: Applied Bionics and Biomechanics  Libro:  
Clave: A Volumen: 9 Número: 1 Páginas, inicial: 85 final: 97  
Fecha: 2012  
Editorial: IOS Press  
JCR (año 2012): 0.483 (Posición 19/21, ROBOTICS, Cuartil Q4) (Tercil T3).  
ISSN: 1754-2103  
DOI: 10.3233/ABB-2011-0045

---

Autores (p.o. firma): Blas M. Vinagre and Concepción A. Monje  
Título: Fractional-order PID

Ref.  revista  Libro: PID Control in the Third Millennium: Lessons Learned and  
New Approaches  
Clave: CL Volumen: Páginas, inicial: 465 final: 493  
Fecha: 2012  
Editorial: Springer  
ISSN: 1430-9491  
ISBN: 978-1-4471-2424-5  
DOI: 10.1007/978-1-4471-2425-2

---

Autores (p.o. de firma): Y. Luo, Y. Q. Chen, Y. Pi, C. A. Monje, B. M. Vinagre  
Título: Optimized Fractional Order Conditional Integrator

Ref.  revista: Journal of Process Control  Libro:  
Clave: A Volumen: 21 Número: 6 Páginas, inicial: 960 final: 966  
Fecha: 2011  
Editorial: Elsevier  
JCR (año 2011): 1.696 (Posición 14/58, AUTOMATION & CONTROL SYSTEMS, Cuartil Q1) (Tercil T1).  
ISSN: 0959-1524  
DOI: 10.1016/j.jprocont.2011.02.002

---

Autores (p.o. de firma): C. A. Monje, P. Pierro, C. Balaguer  
Título: A New Approach on Human-Robot Collaboration with Humanoid Robot Rh-2

Ref.  revista: Robotica  Libro:  
Clave: A Volumen: 29 Número: 6 Páginas, inicial: 949 final: 957  
Fecha: 2011  
Editorial: Cambridge University Press  
JCR (año 2011): 1.032 (Posición 11/19, ROBOTICS, Cuartil Q3) (Tercil T2).  
ISSN: 0263-5747  
DOI: 10.1017/S026357471100018X



---

Autores (p.o. de firma): A. Jardón, A. Gil, A. Peña, C. Monje, C. Balaguer  
Título: Usability Assessment of ASIBOT: A Portable Robot to Aid Patients with Spinal Cord Injury

Ref.  revista: Disability & Rehabilitation: Assistive Technology  Libro:  
Clave: A Volumen: 6 Número: 4 Páginas, inicial: 320 final: 330  
Fecha: 2010  
Editorial: Taylor & Francis Online  
CiteScore SCOPUS (2010): 1.7 (Q2); SJR SCOPUS (2010): 0.495  
RG (Research Gate) Journal Impact (2010): 1.45  
ISSN 1748-3107 (printed version); 1748-3115 (online version)  
DOI: 10.3109/17483107.2010.528144

---

Autores (p.o. de firma): Concepción A. Monje, YangQuan Chen, Blas M. Vinagre, Dingyü Xue, and Vicente Feliu  
Título: Fractional-order Systems and Controls. Fundamentals and Applications

Ref.  revista  Libro: Fractional-order Systems and Controls. Fundamentals and Applications  
Clave: L Volumen: Páginas, inicial: 1 final: 414  
Fecha: 2010  
Editorial: Springer  
ISSN: 1430-9491  
ISBN: 978-1-84996-334-3  
DOI 10.1007/978-1-84996-335-0

---

Autores (p.o. de firma): Concepción A. Monje, Paolo Pierro, and Carlos Balaguer  
Título: Humanoid Robot RH-1 for Collaborative Tasks. A Control Architecture for Human-Robot Cooperation

Ref.  revista: Applied Bionics and Biomechanics  Libro:  
Clave: A Volumen: 5 Número: 4 Páginas, inicial: 225 final: 234  
Fecha: 2009  
Editorial: Taylor & Francis  
CiteScore SCOPUS (2010): 1.7 (Q2); SJR SCOPUS (2010): 0.495  
ISSN: 1176-2322  
DOI: 10.1080/11762320902789863

---

Autores (p.o. de firma): Concepción A. Monje, Blas M. Vinagre, Vicente Feliu and YangQuan Chen  
Título: Tuning and Auto-tuning of Fractional Order Controllers for Industry Applications

**\*Premio al Mejor Artículo publicado en la revista Control Engineering Practice en el período 2008-2010.**

Ref.  revista: Control Engineering Practice  Libro:  
Clave: A Volumen: 16 Número: 7 Páginas, inicial: 798 final: 812  
Fecha: 2008  
Editorial: Elsevier  
JCR (año 2008): 1.871 (Posición 17/53, ENGINEERING, ELECTRICAL & ELECTRONIC, Cuartil Q2) (Tercil T1).  
ISSN: 0967-0661  
DOI: 10.1016/j.conengprac.2007.08.006

---

Autores (p.o. de firma): C. A. Monje, F. Ramos, V. Feliu and B. M. Vinagre  
Título: Tip position Control of a Lightweight Flexible Manipulator using a Fractional Order Controller

Ref.  revista: IET Control Theory and Applications  Libro:  
Clave: A Volumen: 1 Número: 5 Páginas, inicial: 1451 final: 1460  
Fecha: 2007  
Editorial: Institution of Engineering and Technology (IET)  
JCR (año 2007): 1.045 (Posición 23/52, AUTOMATION & CONTROL SYSTEMS, Cuartil Q2) (Tercil T2).  
ISSN: 1751-8644  
DOI: 10.1049/iet-cta:20060477

---

Autores (p.o. de firma): Blas M. Vinagre, Concepción A. Monje, Antonio J. Calderón and José I. Suárez  
Título: Fractional PID Controllers for Industry Application. A Brief Introduction

Ref.  revista: Journal of Vibration and Control  Libro:  
Clave: A Volumen: 13 Número: 9-10 Páginas, inicial: 1419 final: 1429  
Fecha: 2007.  
Editorial: SAGE Science Press  
JCR (año 2007): 0.497 (Posición 58/107, ENGINEERING, MECHANICAL, Cuartil Q3) (Tercil T2).  
ISSN: 1077-5463  
DOI: 10.1177/1077546307077498

---

Autores (p.o. firma): Vicente Feliu, Blas M. Vinagre and Concepción A. Monje  
Título: Fractional Order Control of a Flexible Manipulator

Ref.  revista  Libro: Advances in Fractional Calculus: Theoretical Developments and Applications in Physics and Engineering  
Clave: CL Volumen: Páginas, inicial: 449 final: 462  
Fecha: 2007  
Editorial: Springer  
ISBN: 978-1-4020-6041-0 (printed version); 978-1-4020-6042-7 (online version)  
DOI: 10.1007/978-1-4020-6042-7\_31

---

Autores (p.o. de firma): Blas M. Vinagre y Concepción A. Monje

Título: Introducción al Control Fraccionario

Ref.  revista: Revista Iberoamericana de Automática e Informática Industrial (RIAI)

Libro:

Clave: A Volumen: 3 Número: 3 Páginas, inicial: 5 final: 23

Fecha: 2006

Editorial: CEA-IFAC

JCR (año 2009): 0.291 (Posición 55/59, AUTOMATION & CONTROL SYSTEMS, Cuartil Q4) (Tercil T3).

ISSN: 1697-7912

DOI: 10.4995/riai.v3i3.8081

---

Autores (p.o. de firma): Blas M. Vinagre Jara, Antonio J. Calderón Godoy, José I. Suárez Marcelo y Concepción A. Monje Micharet

Título: Teoría de Control y Cálculo Fraccionario

Ref.  revista: Revista de la Real Academia de las Ciencias Exactas, Físicas y Naturales

Libro:

Clave: A Volumen: 99 Número: 2 Páginas, inicial: 241 final: 258

Fecha: 2005

Editorial: REALIGRAF

JCR: NA

ISSN: 1137-2141

---

Autores (p.o. de firma): Concepción A. Monje, Blas M. Vinagre, YangQuan Chen, Vicente Feliu, Patrick Lanusse and Jocelyn Sabatier

Título: Optimal Tunings for Fractional  $PI^{\lambda}D^{\mu}$  Controllers

Ref.  revista  Libro: Fractional Differentiation and Its Applications. Part 3: Systems analysis, implementation and simulation, systems identification and control

Clave: CL Volumen: Páginas, inicial: 675 final: 686

Fecha: 2005

Editorial (si libro): Ubooks Verlag

ISBN: 3-86608-026-3

---

Autores (p.o. de firma): Concepción A. Monje, Antonio J. Calderón, Blas M. Vinagre, YangQuan Chen, Vicente Feliu

Título: On Fractional  $PI^{\lambda}$  Controllers: Some Tuning Rules for Robustness to Plant Uncertainties

Ref.  revista: Nonlinear Dynamics  Libro:

Clave: A Volumen: 38 Número: 1-4 Páginas, inicial: 369 final: 381

Fecha: 2004

Editorial: Kluwer Academic Publishers

JCR (año 2004): 0.774 (Posición 24/103, ENGINEERING, MECHANICAL, Cuartil Q1) (Tercil T1).

ISSN: 0924-090X

**PARTICIPACIÓN EN CONTRATOS DE I+D DE ESPECIAL  
RELEVANCIA CON EMPRESAS Y/O ADMINISTRACIONES**

---

1. **Título del contrato/proyecto:** Diseño y Fabricación de Piezas mediante Impresora 3D

Nº Referencia: 2018/00608/001

Empresa/Administración financiadora: Fundación Española de Ciencia y Tecnología (FECYT)

Carácter (regional/nacional/internacional): Artículo 83

Entidades participantes: Fundación Española de Ciencia y Tecnología (FECYT), Universidad Carlos III de Madrid

Duración, desde: 04/11/18 hasta: 03/12/2018

Investigador principal: Concepción Alicia Monje Micharet, Santiago Martínez de la Casa Díaz

PRECIO TOTAL PROYECTO: 300 EUROS

---

2. **Título del contrato/proyecto:** Diseño, desarrollo y validación en entorno real de un sistema automatizado para inspección, limpieza y mantenimiento de las palas de aerogeneradores marinos

Nº Referencia: 2018/00475/001

Empresa/Administración financiadora: Arquimea Ingeniería, S.L.U.

Carácter (regional/nacional/internacional): Artículo 83

Entidades participantes: Arquimea Ingeniería, S.L.U., Universidad Carlos III de Madrid

Duración, desde: 26/09/18 hasta: 25/12/2019

Investigador principal: Concepción Alicia Monje Micharet, Juan Carlos González Vítores

PRECIO TOTAL PROYECTO: 87.514,70 EUROS

---

3. **Título del contrato/proyecto:** Asesoramiento técnico de la Universidad Carlos III de Madrid para la exposición "Nosotros, Robots", organizada por la Fundación Telefónica

Nº Referencia: 2018/00477/001

Empresa/Administración financiadora: Fundación Telefónica

Carácter (regional/nacional/internacional): Artículo 83

Entidades participantes: Fundación Telefónica, Universidad Carlos III de Madrid

Duración, desde: 01/07/2018 hasta: 03/02/2019

Investigador principal: Concepción Alicia Monje Micharet, Santiago Martínez de la Casa Díaz

PRECIO TOTAL PROYECTO: 4.800 EUROS

---

4. **Título del contrato/proyecto:** Premio Mujer y Tecnología 2018: Implementación de eslabones robóticos blandos

Nº Referencia: 2018/00236/001

Empresa/Administración financiadora: Fundación Orange  
Carácter (regional/nacional/internacional): Competitivo  
Entidades participantes: Fundación Orange, Universidad Carlos III de Madrid  
Duración, desde: 01/05/2018 hasta: 30/04/2020  
Investigador principal: Concepción Alicia Monje Micharet  
PRECIO TOTAL PROYECTO: 4.000 EUROS

---

**5. Título del contrato/proyecto: Administración y Evaluación de las Pruebas Feast de Eurocontrol para Candidatos a Controlador Aéreo de la Empresa SAERCO**

Nº Referencia: 2017/00289/001  
Empresa/Administración financiadora: SAERCO  
Carácter (regional/nacional/internacional): Artículo 83  
Entidades participantes: SAERCO S.L., Universidad Carlos III de Madrid  
Duración, desde: 01/05/2017 hasta: 30/04/2019  
Investigador principal: Concepción Alicia Monje Micharet  
PRECIO TOTAL PROYECTO: 12.000 EUROS

---

**6. Título del contrato/proyecto: Asesoramiento Técnico para Programas Formativos de la Empresa Teras Aviación**

Nº Referencia: 2016/00458/001  
Empresa/Administración financiadora: Teras Aviación, S.L.  
Carácter (regional/nacional/internacional): Artículo 83  
Entidades participantes: Teras Aviación, S.L., Universidad Carlos III de Madrid  
Duración, desde: 01/09/2016 hasta: 31/08/2018  
Investigador principal: Concepción Alicia Monje Micharet  
PRECIO TOTAL PROYECTO: 12.000 EUROS

---

**7. Título del contrato/proyecto: Control de un Eje de Locomoción de un Vehículo Rover para Exploración en Marte**

Nº Referencia: 2016/00315/001  
Empresa/Administración financiadora: Thales Alenia Space España, S.A.  
Carácter (regional/nacional/internacional): Artículo 83  
Entidades participantes: Thales Alenia Space España, S.A., Universidad Carlos III de Madrid  
Duración, desde: 22/06/2016 hasta: 30/12/2016  
Investigador principal: Concepción Alicia Monje Micharet, María de los Ángeles Malfaz Vázquez  
PRECIO TOTAL PROYECTO: 6.188 EUROS

---

**8. Título del contrato/proyecto: Análisis y Especificaciones de la Actividad Aérea Vinculada a UAVs**

Nº Referencia: 2016/00343/001  
Empresa/Administración financiadora: Ommeron Aeronáutica, S.L.

Carácter (regional/nacional/internacional): Artículo 83  
Entidades participantes: Ommeron Aeronáutica, S.L., Universidad Carlos III de Madrid  
Duración, desde: 01/06/2016 hasta: 30/11/2016  
Investigador principal: Concepción Alicia Monje Micharet  
PRECIO TOTAL PROYECTO: 3.150 EUROS

---

**9. Título del contrato/proyecto: Especificación Técnica para Desarrollo de Programa Formativo de Mecatrónica. Nº pedido A9750659G**

Nº Referencia: 2016/00329/001  
Empresa/Administración financiadora: Airbus Operations, S.L.  
Carácter (regional/nacional/internacional): Artículo 83  
Entidades participantes: Airbus Operations, S.L., Universidad Carlos III de Madrid  
Duración, desde: 29/04/2016 hasta: 29/07/2016  
Investigador principal: Concepción Alicia Monje Micharet, Santiago Martínez de la Casa Díaz  
PRECIO TOTAL PROYECTO: 15.000 EUROS

---

**10. Título del contrato/proyecto: Especificación Técnica de un Curso de Conocimientos Básicos de Programación de MHCN**

Nº Referencia: 2016/00191/001  
Empresa/Administración financiadora: Airbus Operations, S.L.  
Carácter (regional/nacional/internacional): Artículo 83  
Entidades participantes: Airbus Operations, S.L., Universidad Carlos III de Madrid  
Duración, desde: 29/04/2016 hasta: 29/07/2016  
Investigador principal: María Dolores Blanco Rojas, María de los Ángeles Malfaz Vázquez  
PRECIO TOTAL PROYECTO: 9.412 EUROS

---

**11. Título del contrato/proyecto: Especificación Técnica Curso Robótica Avanzada para Ingenieros de Proceso y Soporte a Taller, Robotics Training 2016**

Nº Referencia: 2016/00331/001  
Empresa/Administración financiadora: Airbus Operations, S.L.  
Carácter (regional/nacional/internacional): Artículo 83  
Entidades participantes: Airbus Operations, S.L., Universidad Carlos III de Madrid  
Duración, desde: 18/04/2016 hasta: 29/07/2016  
Investigador principal: Alberto Jardón Huete, Juan Carlos González Vítores  
PRECIO TOTAL PROYECTO: 9.485 EUROS

---

**12. Título del contrato/proyecto: Identificación y Mitigación de Riesgos en las Cabinas Automatizadas de un Avión**

Nº Referencia: 2016/00194/001  
Empresa/Administración financiadora: Ommeron Aeronáutica, S.L.

Carácter (regional/nacional/internacional): Artículo 83  
Entidades participantes: Ommeron Aeronáutica, S.L., Universidad Carlos III de Madrid  
Duración, desde: 01/02/2016 hasta: 30/04/2016  
Investigador principal: Concepción Alicia Monje Micharet  
PRECIO TOTAL PROYECTO: 2.460 EUROS

---

**13. Título del contrato/proyecto: Análisis y Actuación de los Sistemas de Seguridad en caso de Accidentes de Aviación**

Nº Referencia: 2016/00168/001  
Empresa/Administración financiadora: Teras Aviación, S.L.  
Carácter (regional/nacional/internacional): Artículo 83  
Entidades participantes: Teras Aviación, S.L., Universidad Carlos III de Madrid  
Duración, desde: 01/01/2016 hasta: 30/06/2016  
Investigador principal: Concepción Alicia Monje Micharet  
PRECIO TOTAL PROYECTO: 1.318 EUROS

---

**14. Título del contrato/proyecto: Especificación Técnica de Subcontratación del Desarrollo del Programa Formativo Curso Básico de Control Numérico para Operarios.**

Nº Referencia: 2016/00043/001  
Empresa/Administración financiadora: Airbus Operations, S.L.  
Carácter (regional/nacional/internacional): Artículo 83  
Entidades participantes: Airbus Operations, S.L., Universidad Carlos III de Madrid  
Duración, desde: 14/01/2016 hasta: 13/03/2016  
Investigador principal: Alberto Jardón Huete, María Dolores Blanco Rojas  
PRECIO TOTAL PROYECTO: 7.000 EUROS

---

**15. Título del contrato/proyecto: Especificación Técnica para Desarrollo de Programa Formativo para Programación y Control de Robots**

Nº Referencia: 2014/00587/001  
Empresa/Administración financiadora: Airbus Operations, S.L.  
Carácter (regional/nacional/internacional): Artículo 83  
Entidades participantes: Airbus Operations, S.L., Universidad Carlos III de Madrid  
Duración, desde: 28/11/2014 hasta: 27/01/2015  
Investigador principal: Alberto Jardón Huete  
PRECIO TOTAL PROYECTO: 11.388 EUROS

---

**16. Título del contrato/proyecto: Herramienta de Apoyo a la Evaluación de Habilidades del Controlador de Tráfico Aéreo.**

Nº Referencia: 2014/00093/001  
Empresa/Administración financiadora: FerroNats Air Traffic Services S.A.

Carácter (regional/nacional/internacional): Artículo 83  
Entidades participantes: FerroNats Air Traffic Services S.A., Universidad Carlos III de Madrid  
Duración, desde: 02/01/2014 hasta: 01/01/2015  
Investigador principal: Concepción Alicia Monje Micharet  
PRECIO TOTAL PROYECTO: 11.852 EUROS

---

**17. Título del contrato/proyecto: Adaptation of the 3D Scenario of the Aerodrome of Alicante for FerroNATS ATC Requirements.**

Nº Referencia: 2013/00495/001  
Empresa/Administración financiadora: FerroNats Air Traffic Services S.A.  
Carácter (regional/nacional/internacional): Artículo 83  
Entidades participantes: FerroNats Air Traffic Services S.A., Universidad Carlos III de Madrid  
Duración, desde: 13/12/2013 hasta: 02/04/2014  
Investigador principal: Concepción Alicia Monje Micharet  
PRECIO TOTAL PROYECTO: 23.100 EUROS

---

**18. Título del contrato/proyecto: Acuerdo Marco para la Provisión de Asistencia Técnica a la Universidad Carlos III como Proveedor de Formación de Navegación Aérea.**

Nº Referencia: 2013/0002944-20AM13PA-CE  
Empresa/Administración financiadora: Ommeron Aeronautica, S.L., Universidad Carlos III de Madrid  
Carácter (regional/nacional/internacional): Licitación de la Universidad Carlos III de Madrid  
Entidades participantes: Ommeron Aeronautica, S.L., Universidad Carlos III de Madrid  
Duración, desde: 17/09/2013 hasta: 16/09/2015  
Investigador principal: Concepción Alicia Monje Micharet, Carlos Balaguer Bernaldo de Quirós  
PRECIO TOTAL PROYECTO: 1.000.000 EUROS

---

**19. Título del contrato/proyecto: Cátedra Peugeot para fomento de la investigación en el Área de Ingeniería de Sistemas y Automática.**

Nº Referencia: 1998/00713/001  
Empresa/Administración financiadora: Peugeot-Citröen Automóviles España S.A.  
Carácter (regional/nacional/internacional): Nacional. Cátedra.  
Entidades participantes: Universidad Carlos III de Madrid, PSA Peugeot-Citröen  
Duración desde: 16/02/1998 hasta: 31/12/2014  
Investigador principal: Miguel Ángel Salichs Sánchez-Caballero, Carlos Balaguer Bernaldo de Quirós  
PRECIO TOTAL PROYECTO: 641.881 EUROS

---

**20. Título del contrato/proyecto: Desarrollo de Sistemas Integrados de Construcción.**

Nº Referencia: 2009/00607/001  
Empresa/Administración financiadora: DRAGADOS, S.A  
Carácter (regional/nacional/internacional): Artículo 83



Entidades participantes: Universidad Carlos III de Madrid, DRAGADOS S.A.  
Duración desde: 01/07/2009 hasta: 30/01/2010  
Investigador principal: Carlos Balaguer Bernaldo de Quirós  
PRECIO TOTAL PROYECTO: 10.000 EUROS

---

**21. Título del contrato/proyecto: Proyecto de Investigación y Desarrollo de Nuevas Tecnologías en Métodos Mecánicos de Excavación, Tuneladoras, Sistemas de Guiado y Simulador de Operaciones.**

Nº Referencia: 2006/04044/001  
Empresa/Administración financiadora: DRAGADOS, S.A  
Carácter (regional/nacional/internacional): Proyecto PROFIT  
Entidades participantes: Universidad Carlos III de Madrid, DRAGADOS S.A.  
Duración desde: 01/01/2006 hasta: 26/11/2008  
Investigador principal: Carlos Balaguer Bernaldo de Quirós  
PRECIO TOTAL PROYECTO: 310.000 EUROS

---

### ACTIVIDADES DE TRASFERENCIA DE TECNOLOGÍA

Indicar la actividad realizada, la dedicación temporal y modo de participación, el ámbito territorial, la vigencia y presupuesto, y cualquier contribución relevante en: Resultados de actividades de transferencia de tecnología, introducción de mejoras de productos en el mercado o en procesos en marcha, Participación en la generación de empresas spin-off basadas en innovaciones tecnológicas, Desarrollo de competencias / habilidades tecnológicas, Puesta en marcha de nuevas técnicas o procedimientos, mantenimiento de grandes instalaciones, o equipamientos complejos, Realización de servicios tecnológicos: homologación, calibración, análisis u otros.

---

### PATENTES Y MODELOS DE UTILIDAD

*INVENTORES/AS (p.o. de firma):* Concepción A. Monje, Carlos Relaño, Luis F. Nagua, Santiago Martínez de la Casa, Carlos Balaguer.

*TÍTULO:* Eslabón para articulación blanda y articulación blanda que comprende dicho eslabón.

*Nº DE REFERENCIA:* P202030726

*Nº DE SOLICITUD:* 5349

*PAÍS DE PRIORIDAD:*  
ESPAÑA

*FECHA DE PRIORIDAD:*

5/07/2020

*ENTIDAD TITULAR:* UNIVERSIDAD CARLOS III DE MADRID

*PAÍSES A LOS QUE SE HA EXTENDIDO:*

*EMPRESA/S QUE LA ESTA/N EXPLOTANDO:*

Patente seleccionada en el programa Lab4pymes 2021 de la Universidad Carlos III de Madrid (UC3M), un programa de innovación en el que la UC3M pone a

disposición de las PYMES tecnologías de aplicación en diversos sectores con el objetivo de ayudar a impulsar la innovación y competitividad empresarial.

---

### ESTANCIAS EN CENTROS DE INVESTIGACIÓN

CLAVE: D = doctorado, P = postdoctoral, I = invitado, C = contratado, O = otras (especificar).

---

Centro: BioRobotics Institute - Scuola Superiore Sant'Anna  
Localidad: Pisa                      País: Italia

Fecha: 5 de Octubre 2019 – 24 de Enero 2020

Duración: 3 meses, 19 días

Tema: Aplicación de Controladores Fraccionarios al Control de Robots Blandos

Clave: P

---

Centro: Institut für Robotik und Mechatronik - DLR (National Aeronautics and Space Research Centre of the Federal Republic of Germany)

Localidad: Munich                      País: Alemania

Fecha: 1 de Junio 2015 – 31 de Agosto 2015

Duración: 3 meses

Tema: Aplicación de Controladores Fraccionarios al Control de Robots Humanoides Blandos

Clave: P

---

Centro: Universidad Carlos III de Madrid, Escuela Politécnica Superior, Departamento de Ingeniería de Sistemas y Automática

Localidad: Madrid                      País: España

Fecha: 1 de Septiembre 2006 – 31 de Octubre 2006

Duración: 2 meses

Tema: Aplicación de Controladores Fraccionarios al Control de Plataformas Robóticas

Clave: P, I

---

Centro: Center for Self-Organizing Intelligent Systems (CSOIS), Universidad Estatal de Utah, EEUU

Localidad: Logan, Utah                      País: EEUU

Fecha: 1 de Julio 2005 – 30 de Septiembre 2005

Duración: 3 meses

Tema: Autosintonía de Controladores Fraccionarios (Auto-Tuning of Fractional Order PID Controllers)

Clave: I, D

---

Centro: Escuela de Ingenierías Industriales, Universidad de Castilla-La Mancha

Localidad: Ciudad Real País: España

Fecha: 1 de Abril 2005 – 1 de Junio 2005

Duración: 2 meses

Tema: Control Fraccionario de un Brazo de Robot Flexible

Clave: D

---

Centro: Laboratoire d'Automatique et Productique de la Universidad de Burdeos I, Equipo CRONE

Localidad: Burdeos País: Francia

Fecha: 1 de Julio 2004 – 30 de Septiembre 2004

Duración: 3 meses

Tema: Compensadores de Orden No Entero

Clave: D

---

Centro: Laboratoire d'Automatique et Productique de la Universidad de Burdeos I, Equipo CRONE

Localidad: Burdeos País: Francia

Fecha: 1 de Julio 2003 – 30 de Septiembre 2003

Duración: 3 meses

Tema: Diseño de Controladores PID Fraccionarios

Clave: D

---

## CONGRESOS

---

Autores: Concepción A. Monje, Jorge Muñoz, Luis Nagua, Carlos Relaño, Lisbeth Mena, Carlos Balaguer

Título: Iso-Damping Control Strategy for a Soft Robotic Link acting as a Neck using Fractional Order Control

Tipo de participación: Oral (Organizadora del Workshop)

Congreso: 2021 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems, IROS'2021

Workshop: IROS 2021 Workshop on New Approaches in Soft Robots Modeling and Control

Publicación: Plataforma online IROS'21 / Actas del congreso (Proceedings) Páginas:

ISBN: 978-1-6654-1714-3/21

Lugar de celebración: Praga, República Checa (Conferencia virtual)

Fecha: 27 Septiembre - 1 Octubre 2021

---

Autores: Luis Nagua, Jorge Muñoz, Lisbeth Mena, Concepción A. Monje, Carlos Balaguer

Título: Robust control strategy for improving the performance of a soft robotic link

Tipo de participación: Póster

Congreso: Jornadas de Automática 2021

Publicación: Actas del congreso (Proceedings)

Páginas: 499-506

ISBN: 978-84-9749-804-3

Lugar de celebración: Castellón, España

Fecha: 1-3 Septiembre 2021

---

Autores: Concepción A. Monje

Título: Fractional Order Control of Soft Robotic Links

Tipo de participación: Oral (Charla invitada)

Congreso: 2020 IEEE-RAS International Conference on Humanoid Robots (Humanoids'20)

Workshop: Floating-base Robots in Manufacturing and Logistics Operations: Opportunities and Challenges

Publicación: Actas del congreso (Proceedings)

Páginas:

ISBN:

Lugar de celebración: Munich, Alemania (Conferencia virtual)

Fecha: 19-21 Julio 2021

---

Autores: Concepción A. Monje

Título: Modeling and Control of Soft Links using Fractional Order Control

Tipo de participación: Oral (Charla invitada)

Congreso: European Control Conference, ECC'21

Workshop: ECC 2021 Workshop on Model-based Control of Soft Robots

Publicación: Plataforma online ECC'21 / Actas del congreso (Proceedings)

Páginas:

ISBN:

Lugar de celebración: Conferencia virtual

Fecha: 29 Junio - 2 Julio 2021

---

Autores: Concepción A. Monje, Jorge Muñoz, Luis Nagua, Lisbeth Mena, Carlos Balaguer

Título: Fractional Order Control of a Soft Robotic Neck

Tipo de participación: Oral (Organizadora del Workshop)

Congreso: 2020 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems, IROS'2020

Workshop: IROS 2020 Workshop on New Advances in Soft Robots Control

Publicación: Plataforma online IROS'20 / Actas del congreso (Proceedings)

Páginas:

ISBN: 978-1-7281-6211-9/20

Lugar de celebración: Las Vegas, EEUU (Conferencia virtual)

Fecha: 25-29 Octubre 2020

---

Autores: Fernando Quevedo, Jorge Muñoz, Juan Alejandro Castaño, Concepción A. Monje, Carlos Balaguer

Título: Model identification of a soft robotic neck

Tipo de participación: Comunicación/Ponencia

Congreso: 2020 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems, IROS'2020

Publicación: Actas del congreso (Proceedings)  
ISBN: 978-1-7281-6211-9/20

Páginas: 8640-8645

Lugar de celebración: Las Vegas, EEUU  
Fecha: 25-29 Octubre 2020

---

Autores: Vahab Haji Haji, Afef Fekih, C. A. Monje

Título: A Dynamic Firefly Algorithm-Based Fractional Order Fuzzy-PID Approach for the Control of a Heavy-Duty Gas Turbine

Tipo de participación: Comunicación/Ponencia

Congreso: 21st IFAC World Congress

Publicación: Actas del congreso (Proceedings)

Páginas: 11913-11919

ISBN: 2405-8963

Lugar de celebración: Berlín, Alemania  
Fecha: 11-17 Julio de 2020

---

Autores: Lisbeth Mena, Luis Nagua, Jorge Muñoz, Concepción A. Monje and Carlos Balaguer

Título: New approach on soft link design and control

Tipo de participación: Comunicación/Ponencia

Congreso: Robótica e Inteligencia Artificial: Retos y Nuevas Oportunidades, RoboCity2030

Publicación: Actas del congreso (Proceedings)

Páginas: 5

ISBN: 978-04-09-16923-8

Lugar de celebración: ETSII-UPM, Universidad Politécnica de Madrid, Madrid, España  
Fecha: 10 de Diciembre de 2019

---

Autores: Concepción A. Monje, Jorge Muñoz, Luis Nagua, Lisbeth Mena, Carlos Balaguer

Título: Robust Control of Soft Robotic Links using Fractional Order Control

Tipo de participación: Oral (Organizadora del Workshop)

Congreso: 2019 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems, IROS'2019

Workshop: IROS 2019 Workshop on Advances in Soft Robots Control

Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas:

ISBN: 978-1-7281-4003-2

Lugar de celebración: Macau, China  
Fecha: 04-08 Noviembre 2019

---

Autores: Lisbeth Mena, Concepción A. Monje, Luis Nagua, Jorge Muñoz, Carlos Balaguer

Título: Sensorización de un sistema de eslabón blando actuando como cuello robótico

Tipo de participación: Comunicación/Ponencia

Congreso: Jornadas Nacionales de Robótica, JNR 2019

Publicación: Actas del congreso (Proceedings)

Páginas: 98-102

ISBN: 978-84-09-12133-5

Lugar de celebración: Alicante, España  
Fecha: 13-14 Junio 2019

---

Autores: V. Haji Haji, A. Fekih, C. A. Monje  
Título:  $H^\infty$  Robust Control Design for a Combined Cycle Power Plant  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: IEEE PES GTD Grand International Conference & Exposition Asia 2019  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 384-389  
ISBN: 978-1-5386-7434-5

Lugar de celebración: Bangkok, Tailandia  
Fecha: 19-23 Marzo 2019

---

Autores: Concepción A. Monje, Carlos Balaguer, Bastian Deutschmann, Christian Ott  
Título: Robust Control of Soft Robotic Links using Fractional Order Control  
Tipo de participación: Oral (Organizadora del Workshop)  
Congreso: 2018 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems, IROS'2018  
Workshop: IROS 2018 Workshop on Controlling Soft Robots: Model-based vs. Model-free Approaches  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas:  
ISBN: 978-1-5386-8094-0

Lugar de celebración: Madrid, España  
Fecha: 01-05 Octubre 2018

---

Autores: Jorge Muñoz, Concepción A. Monje, Fernando Martín, Carlos Balaguer  
Título: A Robust Control Method for the Elbow of the Humanoid Robot TEO based on a Fractional Order PD Controller  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: 2018 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems, IROS'2018  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 6378-6383  
ISBN: 978-1-5386-8094-0

Lugar de celebración: Madrid, España  
Fecha: 01-05 Octubre 2018

---

Autores: Luis Nagua, Jorge Muñoz, Concepción A. Monje, Carlos Balaguer  
Título: A First Approach to a Proposal of a Soft Robotic Link Acting as a Neck  
Tipo de participación: Póster  
Congreso: XXXIX Jornadas de Automática  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 522-529  
ISBN: 978-84-09-04460-3

Lugar de celebración: Badajoz, España

Fecha: 05-07 Septiembre 2018

---

Autores: Luis Nagua, Concepción A. Monje, Jorge Muñoz, Carlos Balaguer  
Título: Design and performance validation of a cable-driven soft robotic neck  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: Jornadas Nacionales de Robótica, JNR 2018  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 1-6  
ISBN: 978-84-09-02877-1

Lugar de celebración: Valladolid, España  
Fecha: 14-15 Junio 2018

---

Autores: Sin autor, sólo asistencia  
Título: Sin título, sólo asistencia  
Tipo de participación: asistencia  
Congreso: XXXVIII Jornadas de Automática

Lugar de celebración: Gijón, España  
Fecha: 6-8 Septiembre 2017

---

Autores: Sin autor, sólo asistencia  
Título: Workshop: Rethinking Robotics for the Robot Companion of the Future: the RoboCom++ Fet-Flagship Proof of Concept Project  
Tipo de participación: asistencia  
Congreso: 26th IEEE International Symposium on Robot and Human Interactive Communication, ROMAN'17

Lugar de celebración: Lisboa, Portugal  
Fecha: 28 Agosto 2017

---

Autores: B. Deutschmann, C. Ott, C. A. Monje, C. Balaguer  
Título: Robust Motion Control of a Soft Robotic System Using Fractional Order Control  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: 26th International Conference on Robotics in Alpe-Adria-Danube Region, RAAD 2017: Advances in Service and Industrial Robotics, Springer, Cham.  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 147-155  
ISBN: 978-3-319-61275-1 (printed version); 978-3-319-61276-8 (online version)  
DOI: [https://doi.org/10.1007/978-3-319-61276-8\\_17](https://doi.org/10.1007/978-3-319-61276-8_17)

Lugar de celebración: Turín, Italia  
Fecha: 21-23 Junio 2017

---

Autores: C. A. Monje, C. Balaguer  
Título: RoboCom++: Rethinking Robotics for the Robot Companion of the Future  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: Jornadas Nacionales de Robótica, JNR 2017  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 1-5  
ISBN: 978-84-697-3742-2

Lugar de celebración: Valencia, España  
Fecha: 8-9 Junio 2017

---

Autores: C. A. Monje, C. Balaguer  
Título: HUMASoft: Diseño y Control de Eslabones Blandos para Robots Humanoides  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: Jornadas Nacionales de Robótica, JNR 2017  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 1-6  
ISBN: 978-84-697-3742-2

Lugar de celebración: Valencia, España  
Fecha: 8-9 Junio 2017

---

Autores: C. A. Monje, C. Balaguer, B. Deutschmann, C. Ott  
Título: Fractional Order Control of a Soft Robotic System  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: Advances in Cooperative Robotics - 19th International Conference on Climbing and Walking Robots and the Support Technologies for Mobile Machines, CLAWAR 2016  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 771-779  
ISBN: 978-981-3149-12-0

Lugar de celebración: Londres, Reino Unido  
Fecha: 12-14 Septiembre 2016

---

Autores: L. González-Juárez, C. A. Monje, S. Castaño, A. Contreras  
Título: Fractional Order Control Applied to Distributed Energy Resources in Smart Grids  
Tipo de participación: Poster  
Congreso: 3rd Mexican Workshop in Fractional Calculus  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 1-6  
ISBN: NA

Lugar de celebración: Zacatecas, México  
Fecha: 11-16 Septiembre 2016

---

Autores: Verónica González, Concepción A. Monje, Luis Moreno, Carlos Balaguer  
Título: Planificación de Trayectorias para UAVs con Fast Marching Square Adaptadas a Requerimientos de Vuelo



Tipo de participación: Poster  
Congreso: XXXVII Jornadas de Automática  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings)  
ISBN: 978-84-617-4298-1

Páginas: 856-862

Lugar de celebración: Madrid, España  
Fecha: 07-09 Septiembre 2016

---

Autores: Verónica González, Concepción A. Monje, Luis Moreno, Carlos Balaguer  
Título: Fast Marching Square Method for UAVs Mission Planning with consideration of Dubins Model Constraints

Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: 20th IFAC Symposium on Automatic Control in Aerospace (ACA'16)  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Volumen: 49 Número: 17 Páginas: 164-169  
ISSN: 2405-8963

Lugar de celebración: Sherbrooke, Quebec, Canadá  
Fecha: 21-25 Agosto 2016

---

Autores: Sin autor, sólo asistencia  
Título: Sin título, sólo asistencia  
Tipo de participación:  
Congreso: Soft Robotics Week 2016: Trends, Applications and Challenges of Soft Robots

Lugar de celebración: Livorno, Italia  
Fecha: 25-30 Abril 2016

---

Autores: Verónica González, Concepción A. Monje, Carlos Balaguer  
Título: Planificación de Trayectorias con Vehículos Aéreos No Tripulados en un Entorno Aeroportuario  
Tipo de participación: Poster  
Congreso: XXXVI Jornadas de Automática  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 459-465  
ISBN: 978-84-15914-12-9

Lugar de celebración: Bilbao, España  
Fecha: 02-04 Septiembre 2015

---

Autores: Daniel Hernández, Concepción A. Monje, Carlos Balaguer  
Título: Generation and Adaptation of Robot Skills Models  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: 14th IEEE-RAS International Conference on Humanoid Robots (Humanoids'14)  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 173-178  
ISBN: 978-1-4799-7173-2/14

Lugar de celebración: Madrid, España  
Fecha: 18-20 Noviembre 2014

---

Autores: Verónica González, Concepción A. Monje, Carlos Balaguer  
Título: Planificación de Misiones de Vehículos Aéreos No Tripulados con Fast Marching en un Entorno 3D  
Tipo de participación: Poster  
Congreso: XXXV Jornadas de Automática  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 19-25  
ISBN: 978-84-697-0589-6

Lugar de celebración: Valencia, España  
Fecha: 03-05 Septiembre 2014

---

Autores: Daniel Hernández, Concepción A. Monje, and Carlos Balaguer  
Título: Knowledge Base Representation for Humanoid Robot Skills  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: 19th IFAC World Congress  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 3042-3047  
ISBN: 978-3-902823-62-5  
ISSN: 1474-6670

Lugar de celebración: Cape Town, Sudáfrica  
Fecha: 24-29 Agosto 2014

---

Autores: Daniel Hernández, Concepción A. Monje, and Carlos Balaguer  
Título: Generation of New Robot Skills from Learned Skills  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: 19th IFAC World Congress  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 3030-3035  
ISBN: 978-3-902823-62-5  
ISSN: 1474-6670

Lugar de celebración: Cape Town, Sudáfrica  
Fecha: 24-29 Agosto 2014

---

Autores: Daniel Hernández, Concepción A. Monje, and Carlos Balaguer  
Título: Framework for Learning and Adaptation of Robot Skills to Task Constraints  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: Robot 2013: First Iberian Robotics Conference, Advances in Intelligent Systems and Computing  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 557-572  
ISBN: 978-3-319-03412-6  
ISSN: 2194-5357

DOI: 10.1007/978-3-319-03413-3\_41

Lugar de celebración: Universidad Politécnica de Madrid, Madrid, España  
Fecha: 28-29 Noviembre 2013

---

Autores: M. González Fierro, C. A. Monje, C. Balaguer  
Título: Robust Control of a Reduced Humanoid Robot Model using Genetic Algorithms and Fractional Calculus  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: Mathematical Methods in Engineering International Conference, MME2013  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 183-194  
ISBN: Unavailable

Lugar de celebración: Porto, Portugal  
Fecha: 22-26 Julio de 2013

---

Autores: D. Hernández, C. A. Monje, C. Balaguer  
Título: Cognitive Model Framework for Learning and Adaptation of Robot Skills to Task Constraints  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: 12º Workshop Robots Personales y Asistenciales, RoboCity2030  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 47-66  
ISBN: 978-84-695-8175-9

Lugar de celebración: ETSI Informática, UNED, Madrid, España  
Fecha: 4 de Julio de 2013

---

Autores: M. González Fierro, C. A. Monje, V. González, C. Balaguer  
Título: Evolutionary Fractional Order Control of a Humanoid Robot Modeled as a Triple Inverted Pendulum  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: 11º Workshop Robots Personales y Asistenciales, RoboCity2030  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 245-264  
ISBN: 978-84-695-7212-2

Lugar de celebración: Universidad Carlos III de Madrid, España  
Fecha: 14 de Marzo de 2013

---

Autores: Paolo Pierro, Nicolas Mansard, Philippe Souères, Concepción A. Monje, Carlos Balaguer  
Título: Attitude Estimation for Humanoid Robots using Sensorial Integration and Extended Kalman Filtering  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: IEEE Intelligent Vehicles Conference, IV'12 Workshop on Perception in Robotics (10th RoboCity2030 Workshop)  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 1-6

ISBN: 978-84-695-3472-4

Lugar de celebración: Universidad de Alcalá de Henares, Madrid, España  
Fecha: 3 de Junio 2012

---

Autores: R. Crespo, R. Barber, C. A. Monje, M. Malfaz  
Título: An Approach on Remote Laboratories Using Matlab Web Server and Easy Java Simulations  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: 6th International Technology, Education and Development Conference, INTED'12  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 6408-6417  
ISBN: 978-84-615-5563-5

Lugar de celebración: Valencia, España  
Fecha: 5-7 Marzo 2012

---

Autores: C.A. Monje, P. Pierro, T. Ramos, M. González-Fierro, C. Balaguer.  
Título: Modelling of the humanoid robot HOAP-3 in the OpenHRP3 simulation platform  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: III Workshop de Robótica: Robótica Experimental, Robot'11  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 1-8  
ISBN: S/N

Lugar de celebración: Sevilla, España  
Fecha: 28-29 Noviembre 2011

---

Autores: Concepción A. Monje, Santiago Martínez, Alberto Jardón, Paolo Pierro, Carlos Balaguer and Delia Muñoz  
Título: Full-Size Humanoid Robot TEO: Design Attending Mechanical Robustness and Energy Consumption  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: Humanoids 2011  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 325-330  
ISBN: 978-1-61284-866-2

Lugar de celebración: Bled, Slovenia  
Fecha: 26-28 Octubre 2011

---

Autores: C. Balaguer, A. Jardón, C.A. Monje, F. Bonsignorio, M.F. Stoelen, S. Martínez and J. González  
Título: SULTAN: Simultaneous User Learning and Task Execution  
Tipo de participación: Workshop on New and Emerging Technologies in Assistive Robotics  
Congreso: 2011 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems, IROS'2011  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 6-8  
ISBN: 978-1-61284-454-1

Lugar de celebración: San Francisco, USA  
Fecha: 25-30 Septiembre 2011

---

Autores: Mario Arbulú, Carlos Balaguer, Concha Monje, Santiago Martínez and Alberto Jardón  
Título: Aiming for Multibody Dynamics on Stable Humanoid Motion with Special Euclidean Groups  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: 2010 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems, IROS'2010  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 691-697  
ISBN: 978-1-4244-6676-4

Lugar de celebración: Taipei, Taiwan, China  
Fecha: 18-22 Octubre 2010

---

Autores: Ying Luo, YangQuan Chen, Youguo Pi, Concepción A. Monje, and Blas M. Vinagre  
Título: Optimized Fractional Order Conditional Integrator  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: 2010 American Control Conference, ACC'2010  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 6686-6691  
ISBN: 978-1-4244-7427-1

Lugar de celebración: Baltimore, Maryland, USA  
Fecha: 30 Junio-02 Julio 2010

---

Autores: Martin F. Stoelen, Alberto Jardón, Fabio Bonsignorio, Juan G. Victores, Concha Monje and Carlos Balaguer  
Título: Towards an Enabling Multimodal Interface for an Assistive Robot  
Tipo de participación: Poster  
Congreso: International Conference on Robotics and Automation, ICRA2010  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas:  
ISBN: 978-1-4244-5040-4

Lugar de celebración: Anchorage, Alaska  
Fecha: 3-8 Mayo 2010

---

Autores: Concepción A. Monje, Mario Arbulú, Carlos Balaguer  
Título: Robot Humanoide RH-2  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: II Workshop de Robótica, Robot'09  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 1-7  
ISBN: S/N

Lugar de celebración: Barcelona, España  
Fecha: 23-24 Noviembre 2009

---

Autores: Paolo Pierro, Concepción A. Monje, and Carlos Balaguer  
Título: The Virtual Joints COM Approach for Whole-Body RH-1 Motion  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: 18th IEEE International Symposium on Robot and Human Interactive Communication, RO-MAN 2009  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 285-290  
ISBN: 978-1-4244-5081-7  
ISSN: 1944-9445

Lugar de celebración: Toyama, Japan  
Fecha: 27 Septiembre-02 Octubre 2009

---

Autores: Concepción A. Monje, Blas M. Vinagre, Guillermo E. Santamaría, and Inés Tejado  
Título: Auto-tuning of Fractional Order PIAD $\mu$  Controllers using a PLC  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: 14th IEEE International Conference on Emerging Technologies and Factory Automation, ETFA'09  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 1-7  
ISBN: 978-1-4244-2728-4

Lugar de celebración: Mallorca, España  
Fecha: 22-26 Septiembre 2009

---

Autores: Concepción A. Monje, Paolo Pierro, Tamara Ramos, Carlos Balaguer  
Título: Simulación de la Plataforma Robótica Hoap-3 en el Simulador OpenHrp3  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: 6º Workshop Robots Personales y Asistenciales, RoboCity2030  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 35-44  
ISBN: 978-84-692-5987-0

Lugar de celebración: Madrid, España  
Fecha: 29 de Septiembre 2009

---

Autores: Concepción A. Monje, Paolo Pierro, and Carlos Balaguer  
Título: Performing Collaborative Tasks with the Humanoid Robot RH-1. A Novel Control Architecture  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: 12th International Conference on Climbing and Walking Robots, CLAWAR 2009  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 74-81  
ISBN: 978-981-4291-26-2

Lugar de celebración: Istambul, Turkey  
Fecha: 09-11 Septiembre 2009

---

Autores: Guillermo E. Santamaría, Inés Tejado, Blas M. Vinagre, and Concepción A. Monje  
Título: Fully Automated Tuning and Implementation of Fractional PID Controllers  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: ASME 2009 International Design Engineering Technical Conferences & Computers and Information in Engineering Conference, DETC2009/MSNDC  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 1-9  
ISBN: 978-0-7918-3856-3

Lugar de celebración: San Diego, USA  
Fecha: 30 Agosto-02 Septiembre 2009

---

Autores: Concepción A. Monje, Paolo Pierro, and Carlos Balaguer  
Título: Pose Control of the Humanoid Robot RH-1 for Mobile Manipulation  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: 14th International Conference on Advanced Robotics, ICAR 2009  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 26-31  
ISBN: 978-1-4244-4855-5

Lugar de celebración: Munich, Germany  
Fecha: 22-26 Junio 2009

---

Autores: Paolo Pierro, Concepción A. Monje, and Carlos Balaguer  
Título: Modelling and Control of the Humanoid Robot RH-1 for Collaborative Tasks  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: Humanoids 2008  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 125-131  
ISBN: 978-1-4244-2822-9

Lugar de celebración: Daejeon, Korea  
Fecha: 01-03 Diciembre 2008

---

Autores: Concepción A. Monje Micharet, Eduardo Liceaga-Castro, Mario R. Arbulu, Dimitry Kaynov, Pavel Staraverov, Paolo Pierro, Carlos Pérez, Luís Pabón, Carlos Balaguer  
Título: Control de la Caminata del Robot Humanoide RH-1  
Tipo de participación: Poster  
Congreso: XXIX Jornadas de Automática.  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 1-5  
ISBN: 978-84-691-6833-7

Lugar de celebración: Tarragona, España  
Fecha: 03-05 Septiembre 2008

---

Autores: Concepción A. Monje, Eduardo Liceaga-Castro, and Jesús Liceaga-Castro  
Título: Fractional Order Control of an Unmanned Aerial Vehicle (UAV)

Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: 17th IFAC World Congress, 2008  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings)  
ISBN: 978-3-902661-00-5

Páginas: 15285-15290

Lugar de celebración: Seoul, Korea  
Fecha: 06-11 Julio 2008

---

Autores: C. A. Monje, E. Liceaga-Castro, M. Arbulu, D. Kaynov, P. Staroverov, P. Pierro, C. Pérez, L. Pabón, C. Balaguer

Título: Modelado y Control del Robot Humanoide RH-1 Mediante el Modelo del Péndulo Invertido Simple

Tipo de participación: Comunicación/Ponencia

Congreso: 4º Workshop Robots Personales y Asistenciales, RoboCity2030

Publicación: Actas del Workshop (Proceedings)

Páginas: 193-202

ISBN: 978-84-691-3824-3

Lugar de celebración: Universidad Carlos III de Madrid, Leganés, Madrid  
Fecha: 29 de Mayo 2008

---

Autores: P. Pierro, M. Arbulu, D. Kaynov, C. A. Monje, L. Pabón, C. Pérez, P. Staroverov, C. Balaguer

Título: Arquitectura de Control para la Colaboración Hombre-Humanoide

Tipo de participación: Comunicación/Ponencia

Congreso: 4º Workshop Robots Personales y Asistenciales, RoboCity2030

Publicación: Actas del Workshop (Proceedings)

Páginas: 183-191

ISBN: 978-84-691-3824-3

Lugar de celebración: Universidad Carlos III de Madrid, Leganés, Madrid  
Fecha: 29 de Mayo 2008

---

Autores: M. Arbulu, D. Kaynov, P. Staroverov, C. A. Monje, P. Pierro, C. Pérez, L. Pabón, C. Balaguer

Título: Robot Humanoide RH-1 Como Asistente Personal

Tipo de participación: Comunicación/Ponencia

Congreso: 4º Workshop Robots Personales y Asistenciales, RoboCity2030

Publicación: Actas del Workshop (Proceedings)

Páginas: 227-236

ISBN: 978-84-691-3824-3

Lugar de celebración: Universidad Carlos III de Madrid, Leganés, Madrid  
Fecha: 29 de Mayo 2008

---

Autores: Concepción A. Monje, Blas M. Vinagre, Antonio J. Calderón, José I. Suárez and Inés Tejado

Título: Some Experiences in Linear and Nonlinear Fractional Order Control

Tipo de participación: Comunicación/Ponencia

Congreso: Symposium on Applied Fraccional Calculus, SAFC'07



Publicación: Actas del congreso (Proceedings)

Páginas:

ISBN:

Lugar de celebración: Badajoz, Extremadura, España

Fecha: 15-17 Octubre 2007

---

Autores: Blas M. Vinagre, Concepción A. Monje and Inés Tejado

Título: Reset and Fractional Integrators in Control Applications

Tipo de participación: Comunicación/Ponencia

Congreso: ICCO 2007. 8th International Carpathian Control Conference

Publicación: Actas del congreso (Proceedings)

Páginas: 754-757

ISBN: 978-80-8073-805-1

Lugar de celebración: High Tatras, Slovak Republic

Fecha: 24-27 Mayo 2007

---

Autores: Joaquín Cervera, Alfonso Baños, Concepción A. Monje and Blas M. Vinagre

Título: Tuning of Fractional PID Controllers by Using QFT

Tipo de participación: Comunicación/Ponencia

Congreso: IEEE IECON'06. The 32nd Annual Conference of the IEEE Industrial Electronics Society

Publicación: Actas del congreso (Proceedings)

Páginas: 5402-5407

ISBN: 1-4244-0136-4

Lugar de celebración: Paris, Francia

Fecha: Noviembre 2006

---

Autores: Blas M. Vinagre and Concepción A. Monje

Título: Fractional Order Control. A Critical Review

Tipo de participación: Comunicación/Ponencia

Congreso: CONTROLO 2006. 7th Portuguese Conference on Automatic Control

Publicación: Actas del congreso (Proceedings)

Páginas:

ISBN: 978-972-97025-2-5

Lugar de celebración: Lisboa, Portugal

Fecha: Septiembre 2006

---

Autores: Concepción A. Monje, Blas M. Vinagre, Vicente Feliu and YangQuan Chen

Título: On Auto-Tuning of Fraccional Order  $PI\lambda D\mu$  Controllers

Tipo de participación: Comunicación/Ponencia

Congreso: FDA'06. Second IFAC Workshop on Fractional Differentiation and Its Application

Publicación: Actas del congreso (Proceedings)

Páginas: 95-100

Páginas: 95-100

ISBN: 972-8688-42-3 / 978-972-8688-42-4

Lugar de celebración: Porto, Portugal

Fecha: Julio 2006

---

Autores: YangQuan Chen, Huifang Dou, Blas M. Vinagre and Concha A. Monje  
Título: A Robust Tuning Method for Fractional Order PI Controllers  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: FDA'06. Second IFAC Workshop on Fractional Differentiation and Its Application  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 83-88  
Páginas: 83-88  
ISBN: 972-8688-42-3 / 978-972-8688-42-4

Lugar de celebración: Porto, Portugal  
Fecha: Julio 2006

---

Autores: V. Feliu, B. M. Vinagre, C. A. Monje  
Título: Fractional control of a single-link flexible manipulator  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: ASME 2005 International Design Engineering Technical Conferences & Computers and Information in Engineering Conference  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 1-10  
ISBN: 0-7918-3766-1

Lugar de celebración: Long Beach, California, EE.UU  
Fecha: Septiembre 2005

---

Autores: Concepción A. Monje Micharet  
Título: Auto-tuning of Fractional  $PI\lambda D\mu$  Controllers  
Tipo de participación: Conferencia por invitación  
Congreso: IEEE Control Systems Society. San Diego Section. "Fractional Order Dynamic Systems and Controls – Introduction, Interpretation and Application "

Lugar de celebración: San Diego, California, EE.UU  
Fecha: Septiembre 2005

---

Autores: Concepción A. Monje Micharet  
Título: Design Methods for Fractional  $PI\lambda D\mu$  Controllers  
Tipo de participación: Conferencia por invitación  
Congreso: Research Lecture

Lugar de celebración: Center for Self-Organizing and Intelligent System (CSOIS), Utah, EE.UU  
Fecha: Septiembre 2005

---

Autores: Concepción A. Monje Micharet, Blas M. Vinagre Jara, Vicente Feliu Batlle  
Título: Autosintonía de compensadores atraso – adelanto de orden no entero

Tipo de participación: Poster  
Congreso: XXVI Jornadas de Automática.  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings)  
ISBN: 84-689-0730-8

Páginas: 419-426

Lugar de celebración: Alicante, España  
Fecha: 07-10 Septiembre 2005

---

Autores: C. A. Monje, B. M. Vinagre, A. J. Calderón, V. Feliu, Y. Q. Chen  
Título: Auto-tuning of fractional lead-lag compensators  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: 16th IFAC World Congress  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings)  
ISBN: 0-08-045108-X

Páginas: 319-324

Lugar de celebración: Praga, Rep. Checa  
Fecha: 03-08 Julio 2005

---

Autores: Concepción A. Monje, Antonio J. Calderón, Blas M. Vinagre, Vicente Feliu  
Título: The Fractional Order Lead Compensator  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: 2nd IEEE International Conference on Computational Cybernetics (ICCC'04)  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings)  
ISBN: 3-902463-02-3

Páginas: 347-352

Lugar de celebración: Viena, Austria  
Fecha: Agosto-Sept. 2004

---

Autores: A. J. Calderón, C. A. Monje, B. M. Vinagre, V. Feliu  
Título: Implantación de controladores de orden fraccionario mediante autómatas programables  
Tipo de participación: Poster  
Congreso: XXV Jornadas de Automática.  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings)  
ISBN: 84-688-7460-4

Páginas: 1-6

Lugar de celebración: Ciudad Real, España  
Fecha: 08-10 Septiembre 2004

---

Autores: C. A. Monje, B. M. Vinagre, Y. Q. Chen, V. Feliu, P. Lanusse, J. Sabatier  
Título: Proposals for fractional  $PI\lambda D\mu$  tuning  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: 1st IFAC Congress on Fractional Differentiation and its Applications, FDA'04  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings)

Páginas: 156-161

Lugar de celebración: Bordeaux, Francia  
Fecha: Julio 2004

---

Autores: B. M. Vinagre, C. A. Monje, A. J. Calderón, Y. Q. Chen, V. Feliu  
Título: The fractional integrator as a reference function  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: 1st IFAC Congress on Fractional Differentiation and its Applications, FDA'04  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 150-155

Lugar de celebración: Bordeaux, Francia  
Fecha: Julio 2004

---

Autores: E. Pereira, C. A. Monje, B. M. Vinagre, F. Gordillo  
Título: MATLAB toolbox for the analysis of fractional order systems with hard nonlinearities  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: 1st IFAC Congress on Fractional Differentiation and its Applications, FDA'04  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 214-219

Lugar de celebración: Bordeaux, Francia  
Fecha: Julio 2004

---

Autores: Sebastián Rojas Rodríguez, María Teresa Miranda García-Cuevas, Irene Montero Puertas, Isabel Romero Moreno, Concha Monje Micharet  
Título: Aplicación Informática para el Cálculo Dinámico de las Propiedades del Agua-Vapor  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: XI Congreso Universitario de Innovación Educativa en las Enseñanzas Técnicas  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 1-6  
ISBN: 84-688-2216-7

Lugar de celebración: Vilanova i la Geltrú, España  
Fecha: 23-25 Julio 2003

---

Autores: B. M. Vinagre, A. J. Calderón, J. I. Suárez and C. A. Monje  
Título: Using Fractional Calculus for Lateral and Longitudinal Control of Autonomous Vehicles  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: EUROCAST  
Publicación: Libro de resúmenes (Book of Abstracts) Páginas: 294-295  
ISBN: 84-688-0820-2

Lugar de celebración: Las Palmas de Gran Canaria, España  
Fecha: Febrero 2003

---

Autores: B. M. Vinagre, C. A. Monje, A. J. Calderón

Título: Fractional Order Systems and Fractional Order Control Actions  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: IEEE CDC02 TW#2: Fractional Calculus Applications in Automatic Control and Robotics  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 1-23  
ISBN: 0-7803-7516-5 / 0-7803-7517-3  
ISSN: 0191-2216

Lugar de celebración: Las Vegas, EE.UU  
Fecha: Diciembre 2002

---

Autores: Y. Q. Chen, I. Petras, B. M. Vinagre and C. A. Monje  
Título: Fractional Calculus: Selected References  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: IEEE CDC02 TW#2: Fractional Calculus Applications in Automatic Control and Robotics  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 259-280  
ISBN: 0-7803-7516-5 / 0-7803-7517-3  
ISSN: 0191-2216

Lugar de celebración: Las Vegas, EE.UU  
Fecha: Diciembre 2002

---

Autores: C. A. Monje, A. J. Calderón, B. M. Vinagre and V. Feliu  
Título: PI vs. Fractional DI Control: First Results  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: Portuguese Conference on Automatic Control (CONTROLO 2002)  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 359-364  
ISBN: 972-789-072-5

Lugar de celebración: Aveiro, Portugal  
Fecha: Septiembre 2002

---

Autores: A. J. Calderón, C. A. Monje and B. M. Vinagre  
Título: Fractional Order Control of a Power Electronic Buck Converter  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: Portuguese Conference on Automatic Control (CONTROLO 2002)  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 365-370  
ISBN: 972-789-072-5

Lugar de celebración: Aveiro, Portugal  
Fecha: Septiembre 2002

---

Autores: C. A. Monje, F. Morgado, J. C. Prieto y F. Nieto.  
Título: Módulo de Prácticas de Señales y Sistemas utilizando Matlab y Simulink

Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: I Jornadas de Matlab en Extremadura.  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings)

Páginas: 26-30

Lugar de celebración: Badajoz, España  
Fecha: 02-03 Febrero 2000

---

Autores: A. J. Calderón, M. Calderón, C. A. Monje y M. Regalado.  
Título: Simulación de las Instalaciones de una Vivienda para su Automatización mediante un PLC  
Tipo de participación: Comunicación/Ponencia  
Congreso: VII Congreso Universitario de Innovación Educativa en las Enseñanzas Técnicas.  
Publicación: Actas del congreso (Proceedings) Páginas: 747-756  
ISBN: 84-931043-1-0

Lugar de celebración: Huelva, España  
Fecha: 15-17 Septiembre 1999

---

### **TESIS DOCTORALES DIRIGIDAS**

---

*TÍTULO: Path planning algorithms implementation for real-time UAV applications*

*DOCTORANDO/A: Fernando Quevedo Vallejo  
UNIVERSIDAD: Universidad Carlos III de Madrid FACULTAD/ESCUELA: Escuela Politécnica Superior  
AÑO: En desarrollo*

*CALIFICACIÓN: Pendiente*

---

*TÍTULO: Desarrollo de articulaciones blandas para aplicaciones robóticas.*

*DOCTORANDO/A: Carlos Relaño Gibert  
UNIVERSIDAD: Universidad Carlos III de Madrid FACULTAD/ESCUELA: Escuela Politécnica Superior  
AÑO: En desarrollo*

*CALIFICACIÓN: Pendiente*

---

*TÍTULO: Diseño de estructuras origami modulares para aplicaciones robóticas*

*DOCTORANDO/A: Lisbeth Karina Mena López  
UNIVERSIDAD: Universidad Carlos III de Madrid FACULTAD/ESCUELA: Escuela Politécnica Superior  
AÑO: En desarrollo*

*CALIFICACIÓN: Pendiente*

---

*TÍTULO: Diseño y Control de Eslabones Blandos para Robots Humanoides*

*DOCTORANDO/A: Luis Fernando Nagua Cuenca*

*UNIVERSIDAD: Universidad Carlos III de Madrid FACULTAD/ESCUELA: Escuela Politécnica Superior*

*AÑO: En desarrollo*

*CALIFICACIÓN: Pendiente*

---

*TÍTULO: Robust Control Strategies Based on Fractional Calculus for Robotic Platforms*

*DOCTORANDO/A: Jorge Muñoz Yáñez-Barnuevo*

*UNIVERSIDAD: Universidad Carlos III de Madrid FACULTAD/ESCUELA: Escuela Politécnica Superior*

*AÑO: 15 de diciembre de 2020*

*CALIFICACIÓN: Sobresaliente Cum Laude*

---

*TÍTULO: Unmanned Aerial Vehicle Mission Planning Based on Fast Marching Square Planner and Differential Evolution*

*DOCTORANDO/A: Verónica González Pérez*

*UNIVERSIDAD: Universidad Carlos III de Madrid FACULTAD/ESCUELA: Escuela Politécnica Superior*

*AÑO: 26 de septiembre de 2018*

*CALIFICACIÓN: Sobresaliente Cum Laude*

---

*TÍTULO: Robot Skills Adaptation of Learned Models with Task Constraints*

*DOCTORANDO/A: Daniel Hernández García*

*UNIVERSIDAD: Universidad Carlos III de Madrid FACULTAD/ESCUELA: Escuela Politécnica Superior*

*AÑO: 27 de Octubre de 2014*

*CALIFICACIÓN: Sobresaliente Cum Laude*

---

*TÍTULO: Stabilizer Architecture for Humanoid Robots Collaborating With Humans.*

*DOCTORANDO/A: Paolo Piero*

*UNIVERSIDAD: Universidad Carlos III de Madrid FACULTAD/ESCUELA: Escuela Politécnica Superior*

*AÑO: 20 de Junio de 2012*

*CALIFICACIÓN: Sobresaliente Cum Laude*

---

## **INVESTIGADORES DE REFERENCIA**

---

*APELLIDOS, NOMBRE: Laschi, Cecilia*

*RELACIÓN PROFESIONAL CON EL SOLICITANTE: Colaborador  
(Profesor-tutor, Director de investigación, Empleador-jefe, Colaborador, Otros)*

*DURACIÓN DE LA RELACIÓN (indicar fechas): 2017 - Actualidad*

*ORGANISMO AL QUE PERTENECE EN LA ACTUALIDAD: BioRobotics Institute, Scuola Superiore Sant'Anna, Pisa, Italy.*

*CARGO: Directora de Soft Robotics Area*

*TELÉFONO: +39 050-883486 CORREO ELECTRÓNICO: cecilia.laschi@santannapisa.it*

---

*APELLIDOS, NOMBRE: Ott, Christian*

*RELACIÓN PROFESIONAL CON EL SOLICITANTE: Colaborador  
(Profesor-tutor, Director de investigación, Empleador-jefe, Colaborador, Otros)*

*DURACIÓN DE LA RELACIÓN (indicar fechas): 2015 - Actualidad*

*ORGANISMO AL QUE PERTENECE EN LA ACTUALIDAD: Institut für Robotik und Mechatronik - National Aeronautics and Space Research Centre of the Federal Republic of Germany (DLR), Munich, Germany.*

*CARGO: Director de Departamento*

*TELÉFONO: +49 (0)815328-3464 CORREO ELECTRÓNICO: Christian.Ott@dlr.de*

---

*APELLIDOS, NOMBRE: Chen, YangQuan*

*RELACIÓN PROFESIONAL CON EL SOLICITANTE: Colaborador  
(Profesor-tutor, Director de investigación, Empleador-jefe, Colaborador, Otros)*

*DURACIÓN DE LA RELACIÓN (indicar fechas): 2003 - Actualidad*

*ORGANISMO AL QUE PERTENECE EN LA ACTUALIDAD: UCMERCED - University of California, Merced. Mechatronics, Embedded Systems and Automation Laboratory (MESA Lab), Merced, California, USA.*

*CARGO: Director del laboratorio*

*TELÉFONO: 209-2284398 CORREO ELECTRÓNICO: ychen53@ucmerced.edu*

---

*APELLIDOS, NOMBRE: Lanusse, Patrick*

*RELACIÓN PROFESIONAL CON EL SOLICITANTE: Colaborador  
(Profesor-tutor, Director de investigación, Empleador-jefe, Colaborador, Otros)*

*DURACIÓN DE LA RELACIÓN (indicar fechas): 2003 - Actualidad*



ORGANISMO AL QUE PERTENECE EN LA ACTUALIDAD: *Integration from Materials to Systems Laboratory, UMR 5218 CNRS / IPB / Université de Bordeaux, Automatic Control Group, CRONE Team, Bordeaux, France.*

CARGO: *Profesor titular*

TELÉFONO: +33 (0)5 4000 8341

CORREO ELECTRÓNICO: *Patrick.Lanusse@ims-bordeaux.fr*

---

### **EXPERIENCIA EN ORGANIZACIÓN DE ACTIVIDADES DE I+D**

Organización de congresos, seminarios, jornadas, etc., científicos-tecnológicos

---

Título: ISA Transactions

Tipo de actividad: Editorial Board

Ámbito: Internacional

Fecha: Enero de 2022. En vigor.

---

Título: 2022 IEEE International Conference on Robotics and Automation (ICRA 2022), Filadelfia, EE.UU.

Tipo de actividad: Associate Editor

Ámbito: Internacional

Fecha: 23-27 Mayo 2022

---

Título: IROS 2021 Workshop on New Approaches in Soft Robots Modeling and Control, Praga, República Checa.

Tipo de actividad: Workshop organizer /  
Workshop Chair

Ámbito: Internacional

Fecha: 27 Septiembre – 1 Octubre 2021

---

Título: Mesa redonda: La mujer en el sector profesional de la Automática. Jornadas de Automática 2021, Castellón, España.

Tipo de actividad: Workshop organizer /  
Workshop Chair

Ámbito: Nacional

Fecha: 3 Septiembre 2021

---

Título: 24<sup>th</sup> International Conference on Climbing and Walking Robots and Support Technologies for Mobile Machines (CLAWAR 2021), Takarazuka, Japón.

Tipo de actividad: Scientific Committee                      Ámbito: Internacional

Fecha: 30 Agosto-1 Septiembre de 2021

---

Título: 33<sup>rd</sup> Chinese Conference on Decision and Control, CCDC 2021, Kunming, China.

Tipo de actividad: Associate Editor                      Ámbito: Internacional

Fecha: 22-24 Mayo de 2021

---

Título: I Jornada Mujer y Automática. El papel de la mujer en la Automática: presente y futuro. Conferencia virtual.

Tipo de actividad: Worshop organizer /                      Ámbito: Nacional  
Workshop Chair

Fecha: 8 Marzo 2021

---

Título: 2020 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS 2020), Las Vegas, EE.UU.

Tipo de actividad: Senior Editor                      Ámbito: Internacional

Fecha: 25-29 Octubre 2020

---

Título: IROS 2020 Workshop on New Advances in Soft Robots Control, Las Vegas, EE.UU.

Tipo de actividad: Worshop organizer /                      Ámbito: Internacional  
Workshop Chair

Fecha: 25 Octubre 2020

---

Título: 23<sup>rd</sup> International Conference on Climbing and Walking Robots and Support Technologies for Mobile Machines (CLAWAR 2020), Moscú, Rusia.

Tipo de actividad: Scientific Committee                      Ámbito: Internacional

Fecha: 24-26 Agosto de 2020

---

Título: 32<sup>nd</sup> Chinese Conference on Decision and Control, CCDC 2020, Hefei, China.

Tipo de actividad: Associate Editor                      Ámbito: Internacional

Fecha: 22-24 Agosto de 2020

---

Título: International Journal of Frontiers in Robotics and AI. Research Topic on Advances in Modelling and Control of Soft Robots

Tipo de actividad: Guest Editor

Ámbito: Internacional

Fecha: Enero 2020.

---

Título: 2019 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS 2019), Macau, China.

Tipo de actividad: Senior Editor

Ámbito: Internacional

Fecha: 04-08 Noviembre de 2019

---

Título: IROS 2019 Workshop on Advances in Soft Robots Control, Macau, China.

Tipo de actividad: Workshop organizer / Workshop Chair

Ámbito: Internacional

Fecha: 4 Noviembre de 2019

---

Título: International Journal of Humanoid Robotics (IJHR). Special Issue on Modelling and Control of Humanoid Robots (IROS 2018).

Tipo de actividad: Guest Editor

Ámbito: Internacional

Fecha: Enero 2019.

---

Título: International Journal of Advanced Robotic Systems (IJARS). Special Collection on Control Approaches for Soft Robotic Systems.

Tipo de actividad: Guest Editor

Ámbito: Internacional

Fecha: Enero 2019.

---

Título: International Journal of Frontiers in Robotics and AI. Research Topic on Advances in Soft Robotics based on outputs from IROS 2018.

Tipo de actividad: Guest Editor

Ámbito: Internacional

Fecha: Enero 2019.

---

Título: International Journal of Robotics. Special Issue on Advances in Intelligent Robots and Systems 2018.

Tipo de actividad: Guest Editor

Ámbito: Internacional

Fecha: Enero 2019.

---

Título: 22<sup>nd</sup> International Conference on Climbing and Walking Robots and Support Technologies for Mobile Machines (CLAWAR 2019), Kuala Lumpur, Malasia.

Tipo de actividad: Scientific Committee

Ámbito: Internacional

Fecha: 26-28 Agosto de 2019

---

Título: 31<sup>th</sup> Chinese Conference on Decision and Control, CCDC 2019, Nanchang, China.

Tipo de actividad: Associate Editor

Ámbito: Internacional

Fecha: 03-05 Junio de 2019

---

Título: Revista Iberoamericana de Automática e Informática Industrial (RIAI).

Tipo de actividad: Section Editor

Ámbito: Internacional

Fecha: Desde Noviembre 2018.

---

Título: 2018 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS 2018), Madrid, España.

Tipo de actividad: Senior Editor

Ámbito: Internacional

Fecha: 01-05 Octubre de 2018

---

Título: 2018 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems (IROS 2018), Madrid, España.

Tipo de actividad: Local Organizing Committee

Ámbito: Internacional

Fecha: 01-05 Octubre de 2018

---

Título: IROS 2018 Workshop on Controlling Soft Robots: Model-based vs. Model-free Approaches, Madrid, España.

Tipo de actividad: Worshop organizer / Workshop Chair      Ámbito: Internacional

Fecha: 01-05 Octubre de 2018

---

Título: 21st International Conference on Climbing and Walking Robots and Support Technologies for Mobile Machines (CLAWAR 2018), Panama City, Panamá

Tipo de actividad: Scientific Committee      Ámbito: Internacional

Fecha: 10-12 Septiembre de 2018

---

Título: Jornadas Nacionales de Robótica (JNR 2018), Valladolid, España

Tipo de actividad: Program Committee      Ámbito: Nacional

Fecha: 14-15 Junio de 2018

---

Título: 30<sup>th</sup> Chinese Conference on Decision and Control, CCDC 2018, Shenyang, China.

Tipo de actividad: Associate Editor      Ámbito: Internacional

Fecha: 09-11 Junio de 2018

---

Título: International Symposium on Fractional Signals and Systems, Lodz, Polonia

Tipo de actividad: Scientific Committee      Ámbito: Internacional

Fecha: 09-11 Octubre de 2017

---

Título: 20th International Conference on Climbing and Walking Robots and Support Technologies for Mobile Machines (CLAWAR 2017), Porto, Portugal

Tipo de actividad: Scientific Committee      Ámbito: Internacional

Fecha: 11-13 Septiembre de 2017

---

Título: Jornadas Nacionales de Robótica (JNR 2017), Valencia, España

Tipo de actividad: Program Committee

Ámbito: Nacional

Fecha: 8-9 Junio de 2017

---

Título: 29<sup>th</sup> Chinese Conference on Decision and Control, CCDC 2017, Chongqing, China.

Tipo de actividad: Associate Editor

Ámbito: Internacional

Fecha: 28-30 Mayo de 2017

---

Título: CLAWAR 2016 Workshop on Soft Robotic Systems – Locomotion, Posture and Motion Control, Londres, Reino Unido.

Tipo de actividad: Workshop organizer /  
Workshop Chair

Ámbito: Internacional

Fecha: 12-14 Septiembre de 2016

---

Título: Robocity16 – Open Conference on Future Trends in Robotics, Madrid, Spain. Workshop 2: Robotics, Arts and Culture.

Tipo de actividad: Organizing Committee /  
Workshop Chair

Ámbito: Internacional

Fecha: 26-27 Mayo de 2016

---

Título: 28<sup>th</sup> Chinese Conference on Decision and Control, CCDC 2016, Yinchuan, China.

Tipo de actividad: Associate Editor

Ámbito: Internacional

Fecha: 28-30 Mayo de 2016

---

Título: 13<sup>th</sup> Robocity2030 Workshop: EU Projects Results in the Frame of the Madrid's Regional Robotic Hub RoboCity2030, Madrid, Spain.

Tipo de actividad: Organizing Committee / Editor

Ámbito: Internacional

Fecha: 11 Diciembre de 2015

---

Título: 2014 IEEE-RAS International Conference on Humanoid Robots, Madrid, Spain.

Tipo de actividad: Local Chair

Ámbito: Internacional

Fecha: 18-20 Noviembre de 2015

---

Título: 27<sup>th</sup> Chinese Conference on Decision and Control, CCDC 2015, Qingdao of Shandong Province, China.

Tipo de actividad: Technical Program Committee

Ámbito: Internacional

Fecha: 23-25 Mayo de 2015

---

Título: 26th Chinese Conference on Decision and Control, CCDC 2014, Changsha of Hunan Province, China.

Tipo de actividad: Technical Program Committee

Ámbito: Internacional

Fecha: 31 Mayo-2 Junio de 2014

---

Título: Robocity 2013: Robots para los ciudadanos, Madrid, España.

Tipo de actividad: Organizing Committee

Ámbito: Nacional

Fecha: 27 Septiembre de 2013

---

Título: 2013 Chinese Conference on Decision and Control, CCDC 2013, Guiyang of Guizhou, China.

Tipo de actividad: Technical Program Committee

Ámbito: Internacional

Fecha: 25-27 Mayo de 2013

---

Título: Robocity 2012: Robots para los ciudadanos, Madrid, España.

Tipo de actividad: Organizing Committee

Ámbito: Nacional

Fecha: 7-8 Junio de 2012

---

Título: International Journal of Mechanical Engineering and Robotics, IJMERR 2012.

Tipo de actividad: Editorial Board

Ámbito: Internacional

Fecha: Enero de 2012. En vigor.

---

Título: 2012 Chinese Conference on Decision and Control, CCDC 2012, Taiyuan, China.

Tipo de actividad: Technical Program Committee   Ámbito: Internacional

Fecha: 23-25 Mayo de 2012

---

Título: IFAC Technical Committee 2.5 on Robust Control.

Tipo de actividad: Technical Program Committee   Ámbito: Internacional

Fecha: 2011. En vigor.

---

Título: IFAC Technical Committee 4.3 on Robotics.

Tipo de actividad: Technical Program Committee   Ámbito: Internacional

Fecha: 2011. En vigor.

---

Título: 2011 IEEE/ASME International Conference on Mechatronics and Embedded Systems and Applications, MESA'11, Washington, DC, EEUU.

Tipo de actividad: Technical Program Committee   Ámbito: Internacional

Fecha: 28-31 Agosto de 2011

---

Título: 2011 Chinese Conference on Decision and Control, CCDC 2011, Mianyang, China.

Tipo de actividad: Technical Program Committee   Ámbito: Internacional

Fecha: 23-25 Mayo de 2011

---

Título: 2010 Chinese Conference on Decision and Control, CCDC 2010, Xuzhou, China.

Tipo de actividad: Technical Program Committee   Ámbito: Internacional

Fecha: 26-28 Mayo de 2010

---

Título: 2009 Chinese Conference on Decision and Control, CCDC'09, Guilin, China.



Tipo de actividad: Technical Program Committee      Ámbito: Internacional

Fecha: 17-19 Junio de 2009

---

Título: 2008 IEEE-RAS International Conference on Humanoid Robots, Madrid, Spain.

Tipo de actividad: Chairman      Ámbito: Internacional

Fecha: 1-3 Diciembre de 2008

---

Título: 2008 IEEE/ASME International Conference on Mechatronics and Embedded Systems and Applications, MESA'08, Beijing, China.

Tipo de actividad: Technical Program Committee      Ámbito: Internacional

Fecha: 12-15 Octubre de 2008

---

Título: Conference on Decision and Control, CCDC'08, Yantai, China.

Tipo de actividad: Technical Program Committee      Ámbito: Internacional

Fecha: 02-04 Julio de 2008

---

Título: Symposium on Applied Fractional Calculus, SAFC'07, Badajoz, Extremadura, España

Tipo de actividad: Organizing Committee      Ámbito: Internacional

Fecha: 15-17 Octubre de 2007

---

Título: 2007 IEEE/ASME International Conference on Mechatronics and Embedded Systems and Applications, MESA'07, Las Vegas, EEUU.

Tipo de actividad: Technical Program Committee      Ámbito: Internacional

Fecha: 04-07 Septiembre de 2007

---

Título: 2005 ASME International Design Engineering Technical Conferences and Computers and Information in Engineering Conferences, 2005, Long Beach, California, EEUU.

Tipo de actividad: Chairman      Ámbito: Internacional

Fecha: 24-28 Septiembre de 2005

---

Título: Fractional Differentiation and Its Applications, FDA'04, Burdeos, Francia

Tipo de actividad: Organizing Committee                      Ámbito: Internacional

Fecha: 19-21 Julio de 2004

---

Título: Jornadas sobre Sistemas Inteligentes Vehiculares y Robótica Móvil, Badajoz, Extremadura, España

Tipo de actividad: Organizing Committee                      Ámbito: Nacional

Fecha: 17 de Mayo de 2004

---

## INDICADORES GENERALES DE CALIDAD DE LA PRODUCCIÓN CIENTÍFICA

---

- **Tesis doctorales dirigidas:** 4 (y otras 4 en proceso).
- **Citas totales:** 5795 (Google Scholar).
- **Promedio de citas al año (últimos 5 años):** 592 (Google Scholar).
- **Índice h:** 25 (Google Scholar).
- **Índice i10:** 38 (Google Scholar).
- **ResearchGate Score:** 26,45, una puntuación mayor que la del 70% de miembros de la comunidad ResearchGate.
- **Número total de publicaciones indexadas JCR:** 46.
- **Publicaciones en primer cuartil Q1:** 16.
- **Publicaciones en segundo cuartil Q2:** 11.
- **Publicaciones en tercer cuartil Q3:** 11.
- **Publicaciones en cuarto cuartil Q4:** 8.
- **Número total de libros:** 1 (2602 citas).
- **Número total de capítulos de libro:** 4.
- **Número total de otras publicaciones indexadas:** 10.
- **Número total de publicaciones en congresos:** +80.
- **Número total de publicaciones:** +130.
- **Número total de proyectos competitivos europeos:** 10 (IP: 1).
- **Número total de proyectos competitivos nacionales:** 9 (IP: 2).
- **Número total de proyectos competitivos regionales:** 8 (IP: 1).
- **Número total de proyectos con empresa:** 21 (IP: 14).
- **Número total de proyectos siendo IP:** 18.
- **Número total de ayudas Ministerio y UC3M para preparación proyectos:** 22.
- **Complementos de investigación retributivos de la UC3M:** 2 (2016-2018, 2018-2020).

- Complementos de investigación retributivos de la CAM: 15 (2006 a 2020).
- Sexenios CNEAI: 3.

---

## PREMIOS Y RECONOCIMIENTOS

---

1. MIEMBRO DE LA COMISIÓN EVALUADORA DE LOS PREMIOS NACIONALES DE INVESTIGACIÓN – JUAN DE LA CIERVA. MINISTERIO DE CIENCIA E INNOVACIÓN. AÑO 2021.
2. MADRINA DE HONOR DE STEAM DE PROGRAMACIÓN Y ROBÓTICA PARA NIÑAS Y NIÑOS “CODERDOJO VALENCIA”, ASOCIACIÓN BYLINEDU. AÑO 2021.
3. PREMIO ENLIGHTED AWARDS 2021 EN LA CATEGORÍA “FORMACIÓN CORPORATIVA, EDUCACIÓN PARA TODA LA VIDA, UPSKILLING Y FORMACIÓN PERMANENTE” POR EL PROYECTO CODERDOJO VALENCIA DE LA ASOCIACIÓN BYLINEDU. AÑO 2021.
4. RECONOCIDA COMO UNA DE LAS TOP 10 MUJERES LÍDERES EN ESPAÑA EN LA CATEGORÍA DE ACADÉMICAS, INVESTIGADORAS Y PENSADORAS, DENTRO DEL PRESTIGIOSO RANKING TOP 100 MUJERES LÍDERES EN ESPAÑA. EDICIÓN: 2021.
5. INCLUSIÓN EN LA WIKIPEDIA: [https://es.wikipedia.org/wiki/Concha\\_Monje](https://es.wikipedia.org/wiki/Concha_Monje). ENERO 2021.
6. MIEMBRO DEL JURADO PREMIO PRINCESA DE ASTURIAS EN CATEGORÍA INVESTIGACIÓN CIENTÍFICA Y TÉCNICA. EDICIONES: 2020, 2021.
7. PREMIO MEJOR TESIS DOCTORAL EN INGENIERÍA DE LA FUNDACIÓN SENER. TÍTULO: ROBUST CONTROL STRATEGIES BASED ON FRACTIONAL CALCULUS FOR ROBOTIC PLATFORMS. AUTOR: JORGE MUÑOZ YAÑEZ-BARNUEVO. DIRECTORES: CONCEPCIÓN ALICIA MONJE MICHARET Y CARLOS BALAGUER BERNALDO DE QUIRÓS. AÑO 2021.
8. ARTÍCULO EN EL TOP 10 DE LOS MÁS DESCARGADOS DE LA REVISTA MATHEMATICS (JCR Q1), DURANTE LOS MESES DE MAYO-JULIO DE 2021. AÑO 2021.
9. ARTÍCULO SELECCIONADO PARA LA PORTADA DE LA REVISTA MATHEMATICS (JCR Q1), VOLUMEN 9, NÚMERO 12. AÑO 2021.
10. OCA STEAM. PREMIO ESPIRAL 2021 Y MEJOR EXPERIENCIA STEAM 2020 EN SIMO EDUCACIÓN. AÑO 2020-2021.
11. PREMIO ACCESIT DEL COLEGIO OFICIAL DE INGENIEROS INDUSTRIALES DE MADRID (COIIM) AL TRABAJO FIN DE MÁSTER “PLANIFICACIÓN DE TRAYECTORIAS INFORMATIVAS PARA MONITORIZACIÓN AMBIENTAL. UNA ESTRATEGIA BASADA EN MODELOS DE DISTRIBUCIONES DE GAS”, DIRIGIDO POR CONCEPCIÓN ALICIA MONJE MICHARET. AÑO 2020.
12. PREMIO AL MEJOR ARTÍCULO PUBLICADO EN SPECIAL ISSUE ON MODELLING AND CONTROL OF HUMANOID ROBOTS DE LA REVISTA INTERNATIONAL JOURNAL OF HUMANOID ROBOTICS (TERCIL 4). AÑO 2020.
13. RECONOCIMIENTO EN EL LIBRO “LA EXTRAORDINARIA VIDA DE LA GENTE CORRIENTE” DE IVÁN OJANGUREN. EDITORIAL KOLIMA BOOKS. AÑO 2020.
14. PREMIO GIGANTE EXTREMEÑO – AYUNTAMIENTO PUEBLA ALCOCER, BADAJOZ. AÑO: 20 DE DICIEMBRE 2019.
15. PREMIO ADA BYRON A LA MUJER TECNÓLOGA – UNIVERSIDAD DE DEUSTO. AÑO: 16 DE MAYO 2019.
16. DEPOSITO DE LEGADO CIENTÍFICO EN LA “CAJA DE LAS LETRAS” – INSTITUTO CERVANTES. AÑO: 18 DE DICIEMBRE 2019.
17. MIEMBRO FUNDACIONAL DE LA RED “MUJERES INFLUYENTES DE EXTREMADURA”. AÑO: 2019.

18. RECONOCIDA COMO UNA DE LAS 500 PERSONALIDADES MÁS INFLUYENTES DE ESPAÑA EN 2019, SEGÚN EL INFORME ANUAL TOP 500 DE PERSONALIDADES MÁS INFLUYENTES DE LA FUNDACIÓN MARQUÉS DE OLIVA. AÑO: 2019.
19. RECONOCIMIENTO EN EL LIBRO “LOS HÁBITOS COTIDIANOS DE LAS PERSONAS QUE TRIUNFAN” DE BEGOÑA DEL PUEYO. EDITORIAL CONECTA. AÑO 2019.
20. RECONOCIMIENTO EN EL LIBRO “NOSOTRAS, HISTORIAS DE MUJERES Y ALGO MÁS” DE ROSA MONTERO. EDITORIAL ALFAGUARA. AÑO 2018.
21. TOP 4 ELA. FUNDACIÓN LUZÓN – UNIDOS CONTRA LA ELA. 30 DE NOVIEMBRE 2018.
22. RECONOCIMIENTO ‘MUJER BRILLANTE’ POR LA MARCA JOMA. AÑO: 18 DE SEPTIEMBRE 2018.
23. PREMIO EXCELENCIA INVESTIGADORA – CONSEJO SOCIAL DE LA UNIVERSIDAD CARLOS III DE MADRID. AÑO: 17 DE ABRIL 2018.
24. PREMIO MUJER Y TECNOLOGÍA – FUNDACIÓN ORANGE. AÑO: 7 DE MARZO DE 2018.
25. PREMIO MEJOR CIENTÍFICA ESPAÑOLA CONTEMPORÁNEA, ACCIÓN ‘SELECCIÓN ESPAÑOLA DE CIENCIA’, REVISTA QUO EN COLABORACIÓN CON CSIC, MARCA ESPAÑA Y LA SECRETARÍA DE ESTADO DE INNOVACIÓN, DENTRO DEL MINISTERIO DE ECONOMÍA. AÑO: 29 DE MAYO DE 2017.
26. CONCESIÓN DEL COMPLEMENTO DE INVESTIGACIÓN RETRIBUTIVO DE LA UNIVERSIDAD CARLOS III DE MADRID. AÑOS: 2016-2018, 2018-2020.
27. CONCESIÓN DEL COMPLEMENTO DE INVESTIGACIÓN RETRIBUTIVO DE LA COMUNIDAD DE MADRID (CAM). AÑOS: 2006-2019.
28. EVALUADORA EXPERTA DE LA COMISIÓN EUROPEA PARA PROYECTOS DEL PROGRAMA HORIZON 2020 Y POSTERIORES. AÑOS: 2017, 2018.
29. MIEMBRO DEL COMITÉ CIENTÍFICO-TÉCNICO PARA LA EVALUACIÓN DE PROYECTOS COMPETITIVOS DEL MINISTERIO DE ECONOMÍA Y COMPETITIVIDAD (MINECO) (desde 2017).
30. MIEMBRO DEL COMITÉ ASESOR DEL CENTRO DE EXCELENCIA DE AERONAVES PILOTADAS POR CONTROL REMOTO (desde 2017).
31. MIEMBRO RED EXPERTOS AGENCIA DE CERTIFICACIÓN E INNOVACIÓN ESPAÑOLA (ACIE) (desde 2017).
32. MIEMBRO RED EXPERTOS ENTIDAD DE CERTIFICACIÓN DNV GL (desde 2017).
33. RECONOCIMIENTO DE DOS SEXENIOS DE INVESTIGACIÓN (2004-2011; 2012-2017).
34. PREMIO AL MEJOR ARTÍCULO PUBLICADO EN LA REVISTA CONTROL ENGINEERING PRACTICE (TERCIL 1) EN EL PERIODO 2008-2010.
35. RECONOCIMIENTO DE TRES QUINQUENIOS DOCENTES (2002-2007; 2007-2013; 2013-2018).
36. CONCESIÓN DEL COMPLEMENTO DOCENTE RETRIBUTIVO DE LA UNIVERSIDAD CARLOS III DE MADRID. AÑOS: 2012-2014, 2014-2016, 2016-2018 (PRIMER GRUPO: 3% DEL PROFESORADO. 4º PUESTO: 86,82 sobre máximo de 91,2), 2018-2020.
37. RECONOCIMIENTO DE 4 TRIENIOS EN LA UNIVERSIDAD CARLOS III DE MADRID.
38. PROFESORA MEJOR VALORADA EN MASTER IN AIRCRAFT SYSTEMS INTEGRATION – AIRBUS, MÁSTER PROPIO UC3M, CURSO 2015-2016.
39. RECONOCIMIENTO A LA LABOR DOCENTE POR PARTE DEL VICERRECTORADO DE GRADO DE LA UNIVERSIDAD CARLOS III DE MADRID, CON MÁS DE 30 CARTAS DE FELICITACIÓN HACIENDO MENCIÓN A LOS BUENOS RESULTADOS OBTENIDOS EN LAS ENCUESTAS DE EVALUACIÓN.
40. ACREDITACIÓN DE LA ANECA EN LAS FIGURAS DE PROFESOR TITULAR, PROFESOR CONTRATADO DOCTOR, PROFESOR DE UNIVERSIDAD PRIVADA Y PROFESOR AYUDANTE DOCTOR.

41. LECTURA DE TESIS DOCTORAL EL 25 DE JULIO DE 2006 CON MENCIÓN DE DOCTORADO EUROPEO, SOBRESALIENTE CUM LAUDE Y OBTENCIÓN DE PREMIO EXTRAORDINARIO.

---

### OTROS MÉRITOS DOCENTES

---

1. PROYECTO ERASMUS+ INTERNATIONAL CREDIT MOBILITY KA107, 2019-2022. ADJUDICATARIA MEDIANTE RESOLUCIÓN DEL RECTOR DE FECHA 12 DE FEBRERO DE 2020, DE UNA AYUDA DE MOVILIDAD PARA DOCENCIA EN LA PONTIFICIA UNIVERSIDAD CATÓLICA DEL PERÚ (PUCP) FINANCIADA POR EL PROGRAMA ERASMUS+ INTERNATIONAL CREDIT MOBILITY KA107.
2. PARTICIPACIÓN EN EL PROGRAMA DE INGENIERÍA PARA ESTUDIANTES INTERNACIONALES DE LA INTERNATIONAL SCHOOL DE LA UC3M. TUTORA DE ESTUDIANTES AMERICANOS DE LA UC3M. ASIGNATURAS: CONTROL ENGINEERING I, CONTROL ENGINEERING II, CONTROL OF AEROSPACE SYSTEMS. DURACIÓN: 15 horas por asignatura (Primer cuatrimestre curso 2013/2014, 15 horas; Segundo cuatrimestre curso 2013/2014, 45 horas; Primer cuatrimestre curso 2014/2015, 15 horas, Segundo cuatrimestre curso 2014/2015, 15 horas; Primer cuatrimestre curso 2015/2016, 15 horas, Segundo cuatrimestre curso 2015/2016, 15 horas; Primer cuatrimestre curso 2016/2017, 15 horas; Segundo cuatrimestre curso 2016/2017, 30 horas; Primer cuatrimestre curso 2017/2018, 15 horas; Segundo cuatrimestre curso 2017/2018, 30 horas; Segundo cuatrimestre curso 2018/2019, 30 horas, Segundo cuatrimestre curso 2019/2020, 30 horas.
3. CURSOS DE FORMACIÓN IMPARTIDOS A OTRAS UNIVERSIDADES O CENTROS EDUCATIVOS:
  - Curso Robótica, Master in Digital Business (MDB). Centro: The Valley – Digital Business School, Madrid. Financiación: The Valley – Digital Business School. Temporalidad: 26/11/2021. Número de horas impartidas: 3,5h.
  - Curso Robótica, Master in Digital Business (MDB). Centro: The Valley – Digital Business School, Madrid. Financiación: The Valley – Digital Business School. Temporalidad: 21/04/2021. Número de horas impartidas: 1,5h.
  - Curso Robótica, Master in Digital Business (MDB). Centro: The Valley – Digital Business School, Madrid. Financiación: The Valley – Digital Business School. Temporalidad: 09/04/2021. Número de horas impartidas: 2h.
  - Curso Robótica, Master in Digital Business (MDB). Centro: The Valley – Digital Business School, Madrid. Financiación: The Valley – Digital Business School. Temporalidad: 23/01/2021. Número de horas impartidas: 2h.
  - Curso Robótica, Programa Directivos Exponenciales (PDE). Centro: The Valley – Digital Business School, Madrid. Financiación: The Valley – Digital Business School. Temporalidad: 12/12/2020. Número de horas impartidas: 3,5h.
  - Curso Robótica, Programa Directivos Exponenciales (PDE). Centro: The Valley – Digital Business School, Madrid. Financiación: The Valley – Digital Business School. Temporalidad: 24/04/2020. Número de horas impartidas: 3,5h.

- Curso Control Avanzado para Sistemas Mecatrónicos, Maestría en Ingeniería Mecatrónica. Centro: Pontificia Universidad Católica del Perú. Temporalidad: 9/11/2020 a 12/11/2020. Número de horas impartidas: 12h.
- Curso de verano sobre Robótica Educativa: Arduino en el Aula. Centro: UDIMA, Madrid. Temporalidad: 9/06/2018 a 29/06/2018. Número de horas impartidas: 1h.
- Seminario de Máster: Fractional order control applied to soft robotics; Programa de Doctorado de Automática, Robótica e Informática Industrial de la Universidad Politécnica de Valencia. Centro: Universidad Politécnica de Valencia, Valencia. Temporalidad: 19/05/2018 a 21/05/2018. Número de horas impartidas: 10h.

#### 4. CURSOS DE FORMACIÓN IMPARTIDOS A EMPRESAS:

- Curso Mecatrónica. Centro: AIRBUS Operations S.L., Getafe. Financiación: AIRBUS Operations S.L. Temporalidad: 20/05/2019 a 24/05/2019. Número de horas impartidas: 20h.
- Curso Mecatrónica. Centro: AIRBUS Operations S.L., Getafe. Financiación: AIRBUS Operations S.L. Temporalidad: 19/11/2018 a 23/11/2018. Número de horas impartidas: 20h.
- Curso Mecatrónica. Centro: AIRBUS Operations S.L., Getafe. Financiación: AIRBUS Operations S.L. Temporalidad: 18/12/2017 a 22/12/2017. Número de horas impartidas: 20h.
- Curso Robotics & Automation. Centro: AIRBUS Operations S.L., Getafe. Financiación: AIRBUS Operations S.L. Temporalidad: 08/05/2017 a 12/05/2017. Número de horas impartidas: 20h.
- Curso Básico de Automatización y Robots. Centro: AIRBUS Operations S.L., Getafe. Financiación: AIRBUS Operations S.L. Temporalidad: 20/06/2016 a 23/06/2016. Número de horas impartidas: 3h (jornada noche).
- Curso Básico de Automatización y Robots. Centro: AIRBUS Operations S.L., Getafe. Financiación: AIRBUS Operations S.L. Temporalidad: 20/06/2016 a 23/06/2016. Número de horas impartidas: 3h (jornada tarde).
- Curso Básico de Automatización y Robots. Centro: AIRBUS Operations S.L., Getafe. Financiación: AIRBUS Operations S.L. Temporalidad: 09/05/2016 a 12/05/2016. Número de horas impartidas: 6h.
- Curso Robotics & Automation. Centro: AIRBUS Operations S.L., Getafe. Financiación: AIRBUS Operations S.L. Temporalidad: 07/03/2016 a 11/03/2016. Número de horas impartidas: 8h.
- Curso Robotics & Automation. Centro: AIRBUS Operations S.L., Getafe. Financiación: AIRBUS Operations S.L. Temporalidad: 23/11/2015 a 27/11/2015. Número de horas impartidas: 8h.
- Curso Robotics & Automation. Centro: AIRBUS Operations S.L., Getafe. Financiación: AIRBUS Operations S.L. Temporalidad: 09/11/2015 a 13/11/2015. Número de horas impartidas: 8h.
- Curso intensivo de Robótica. Centro PSA Peugeot-Citröen Madrid. Financiación: Peugeot-Citröen S.A. Temporalidad: 05/05/2014 a 20/05/2014. Número de horas impartidas: 24h.
- Curso intensivo de Robótica. Centro PSA Peugeot-Citröen Madrid. Financiación: Peugeot-Citröen S.A. Temporalidad: 18/02/2013 a 28/02/2013. Número de horas impartidas: 9h.
- Curso intensivo de Robótica. Centro PSA Peugeot-Citröen Madrid. Financiación: Peugeot-Citröen S.A. Temporalidad: 20/02/2012 a 02/03/2012. Número de horas impartidas: 20h.
- Curso intensivo de Robótica. Centro PSA Peugeot-Citröen Madrid. Financiación: Peugeot-Citröen S.A. Temporalidad: 14/11/2011 a 25/11/2011. Número de horas impartidas: 20h.
- Curso intensivo de Robótica. Centro PSA Peugeot-Citröen Madrid. Financiación: Peugeot-Citröen S.A. Temporalidad: 16/11/2009 a 27/11/2009. Número de horas impartidas: 20h.

- Curso intensivo de Robótica. Centro PSA Peugeot-Citröen Madrid. Financiación: Peugeot-Citröen S.A. Temporalidad: 26/10/2009 a 06/11/2009. Número de horas impartidas: 20h.
  - Diseño de Página WEB. Consultoría de Formación y Proyectos de Extremadura, S.L. Temporalidad: 23/03/2006 a 19/04/2006. Número de horas impartidas: 38h.
5. ALTA PUNTUACIÓN EN LAS ENCUESTAS DE EVALUACIÓN, CON MÁS DE 30 CARTAS DE FELICITACIÓN HACIENDO MENCIÓN A LOS BUENOS RESULTADOS OBTENIDOS EN LAS ENCUESTAS.
  6. TUTORIZACIÓN DE MÁS DE 100 TRABAJOS FIN DE MÁSTER, TRABAJOS DE INVESTIGACIÓN TUTELADOS, TRABAJOS FIN DE GRADO, PROYECTOS FIN DE CARRERA, TRABAJOS DIRIGIDOS, PRÁCTICAS EXTERNAS EN EMPRESA, BECAS DE COLABORACIÓN DE ÚLTIMO CURSO Y PRÁCTICAS ACADÉMICAS EXTRACURRICULARES EN LA UNIVERSIDAD CARLOS III DE MADRID.
  7. TRIBUNAL DE MÁS DE 130 TESIS DE MÁSTER, TRABAJOS FIN DE GRADO Y PROYECTOS FIN DE CARRERA EN LA UNIVERSIDAD CARLOS III DE MADRID.
  8. PARTICIPACIÓN EN DIVERSOS PROYECTOS DE INNOVACIÓN DOCENTE EN LA UNIVERSIDAD CARLOS III DE MADRID: “LABORATORIO REMOTO DE BAJO COSTE PARA PRÁCTICAS EN ASIGNATURAS DE INGENIERÍA DE CONTROL”, 2021/2022; “AVANZA”, CURSO ACADÉMICO 2016/2017; “COMPAÑEROS”, CURSO ACADÉMICO 2008/2009, 2009/2010, 2010/2011, 2011/2012, 2012/2013, 2013/2014, 2014/2015, 2015/2016, 2016/2017, 2017/2018, 2018/2019, 2019/2020, 2020/2021; “APOYO A EXPERIENCIAS DE INNOVACIÓN E INTERNACIONALIZACIÓN DOCENTE”, CURSO ACADÉMICO 2010/2011, 2011/2012, 2012/2013; “APOYO PARA FOMENTAR LA INTERNACIONALIZACIÓN DE LA DOCENCIA E IMPULSAR Y ADAPTAR LA DOCENCIA DE LA/S ASIGNATURA/S IMPARTIDAS AL IDIOMA INGLÉS”, CURSO ACADÉMICO 2012/2013.
  9. PARTICIPACIÓN EN EL PROGRAMA DE LA UNIVERSIDAD CARLOS III DE MADRID DE ACTIVIDADES DE PROMOCIÓN EN CENTROS DE SECUNDARIA, CURSO ACADÉMICO 2010/2011, 2011/2012, 2012/2013, 2013/2014, 2014/2015, 2015/2016, 2016/2017, 2017/2018, 2018/2019, 2019/2020.
  10. PARTICIPACIÓN EN EL PROGRAMA EDUCATIVO “FOMENTO DE VOCACIONES TECNOLÓGICAS ENTRE LAS ALUMNAS DE SECUNDARIA”, LLEVADO A CABO POR EL INSTITUTO DE SAN ISIDRO DE MADRID, CURSO ACADÉMICO 2015/2016, 2016/2017.
  11. PARTICIPACIÓN EN LAS JORNADAS DE PUERTAS ABIERTAS DE LA UNIVERSIDAD CARLOS III DE MADRID PARA ALUMNOS DE NUEVO INGRESO, CURSO ACADÉMICO 2013/2014, 2014/2015, 2015/2016.
  12. ORGANIZACIÓN ACTIVIDADES DE LA SEMANA DE LA CIENCIA: 1) TALLER “SIMULADOR 3D DE TORRE DE CONTROL: LABORATORIO Y HERRAMIENTA PARA CONTROL AÉREO”. LUGAR: CENTER FOR AERONAUTICAL TRAINING AND SERVICES DE LA UNIVERSIDAD CARLOS III DE MADRID (CATS-UC3M). DÍA: 6 NOVIEMBRE 2014. DURACIÓN: 8 HORAS; 2) TALLER “RECORRIDO POR UN LABORATORIO DE LA EPS DE LA UC3M”. LUGAR: ESCUELA POLITÉCNICA SUPERIOR DE LA UNIVERSIDAD CARLOS III DE MADRID. DÍA: 6 NOVIEMBRE 2015. DURACIÓN: 1 HORAS; 3) TALLER “VISITA GUIADA AL CAMPUS DE LEGANÉS.

LABORATORIO DE SISTEMAS Y AUTOMÁTICA”. LUGAR: ESCUELA POLITÉCNICA SUPERIOR DE LA UNIVERSIDAD CARLOS III DE MADRID. DÍA: 16 NOVIEMBRE 2016. DURACIÓN: 3 HORAS; 4) TALLER “RECORRIDO POR UN LABORATORIO DE LA EPS DE LA UC3M”. LUGAR: ESCUELA POLITÉCNICA SUPERIOR DE LA UNIVERSIDAD CARLOS III DE MADRID. DÍA: 16 NOVIEMBRE 2016. DURACIÓN: 1 HORAS; 5) TALLER “ROBOTS PARA TODOS”. LUGAR: ESCUELA POLITÉCNICA SUPERIOR DE LA UNIVERSIDAD CARLOS III DE MADRID. DÍA: 7 NOVIEMBRE 2017. DURACIÓN: 1,5 HORAS; 6) TALLER “ROBOTS PARA TODOS”. LUGAR: ESCUELA POLITÉCNICA SUPERIOR DE LA UNIVERSIDAD CARLOS III DE MADRID. DÍA: 13 NOVIEMBRE 2018. DURACIÓN: 1,5 HORAS; 7) TALLER “ROBOTS PARA TODOS”. LUGAR: ESCUELA POLITÉCNICA SUPERIOR DE LA UNIVERSIDAD CARLOS III DE MADRID. DÍA: 13 NOVIEMBRE 2019. DURACIÓN: 1,5 HORAS.

13. FERIA AULA: SALÓN INTERNACIONAL DEL ESTUDIANTE Y DE LA OFERTA EDUCATIVA. TALLER DE ROBÓTICA. 4-5 MARZO 2015.

14. CURSOS, SEMINARIOS Y ACREDITACIONES DE ESPECIALIZACIÓN RECIBIDAS:

- Herramientas docencia postgrado. Universidad Carlos III de Madrid, Leganés, Madrid, 8 de Septiembre de 2020. Duración: 3 horas.
- Formación avanzada en herramientas de docencia online. Universidad Carlos III de Madrid, Leganés, Madrid, 7 de Julio de 2020. Duración: 3 horas.
- FEAST Multipass Training. Eurocontrol, Luxemburgo, Mayo 2014. Duración: 20 horas.
- FEAST Personality Questionnaire Course. Eurocontrol. Hungarocontrol, Budapest. Mayo de 2013. Duración: 20 horas.
- FEAST Administrator and User Courses. Eurocontrol, Bruselas. Septiembre de 2012. Duración: 30 horas.
- Curso Premium Online. Instituto Schneider Electric de Formación. 12 de Octubre al 31 de Diciembre de 2011. Duración: 30 horas.
- Aprovechamiento de herramientas audiovisuales en el aula multimedia. Universidad Carlos III de Madrid, Leganés, Madrid, Junio 2011. Duración: 4 horas.
- Herramientas para la evaluación de la actividad investigadora en áreas de tecnología. Universidad Carlos III de Madrid, Leganés, Madrid, Marzo 2011. Duración: 4 horas.
- A one day workshop. Universidad Carlos III de Madrid, Leganés, Madrid, Enero 2010. Duración: 8.5 horas.
- Formación básica en el manejo de la plataforma docente Aula Global 2. Universidad Carlos III de Madrid, Leganés, Madrid, 14 de Julio de 2009. Duración: 3 horas.
- Software libre para la docencia. Universidad Carlos III de Madrid, Leganés, Madrid, Junio 2009. Duración: 9 horas.
- Curso de inglés: Inglés Nivel Avanzado. Maforem: Fundación Madrid Formación y Empleo. Madrid, Mayo-Junio 2009. Duración: 60 horas.
- RobotStudio IRC5. Asea Brown Boveri, S.A. Robotics Division, Departamento de Formación. Madrid, 15 de Enero de 2009. Duración: 22 horas.
- Develop your interactive skills in English: a one day workshop. Universidad Carlos III de Madrid, Leganés, Madrid, Enero 2009. Duración: 8.30 horas.
- Iniciación a la elaboración de contenidos docentes virtuales. Universidad Carlos III de Madrid, Leganés, Madrid, Febrero-Marzo 2008. Duración: 9 horas.
- A day at a conference. Universidad Carlos III de Madrid, Leganés, Madrid, Febrero 2008. Duración: 8.5 horas.



- Taller práctico: Introducción a la edición de video con Windows movie maker. Universidad Carlos III de Madrid, Leganés, Febrero 2008. Duración: 3 horas.
- Curso de inglés: Inglés Nivel Avanzado. Maforem: Fundación Madrid Formación y Empleo. Madrid, Mayo-Junio 2008. Duración: 60 horas.
- Effective public speaking in English. Universidad Carlos III de Madrid, Leganés, Madrid, Septiembre 2007. Duración: 15 horas.
- Robots y Videojuegos. Universidad de Alcalá de Henares, Departamento de Electrónica. Duración: 5 horas.
- Control de sistemas no lineales mediante métodos algebraicos. Ciudad Real, Castilla-La Mancha, Junio 2006.
- Control deslizante y control basado en plititud. Ciudad Real, Castilla-La Mancha, Diciembre 2005.
- Robust control. Valencia, Abril 2004.
- Prevención de riesgos laborales. Badajoz, Extremadura, Noviembre 1998
- Seguridad industrial y el mercado único. Badajoz, Extremadura, Noviembre 1998.
- I Seminario de control automático. Badajoz, Extremadura, Marzo 1998.

#### 15. IDIOMAS:

- Título de Inglés "First Certificate", Cambridge.
- Título de Inglés "TOEIC".
- Título Superior de Inglés de la Escuela Oficial de Idiomas (EOI).

---

### OTROS MÉRITOS DE INVESTIGACIÓN

---

1. TRADUCTORA DE MÁS DE UNA TREINTENA DE ARTÍCULOS CIENTÍFICOS. LABOR SOLICITADA POR DEPARTAMENTOS DE LA UNIVERSIDAD CARLOS III DE MADRID, UNIVERSIDAD POLITÉCNICA DE MADRID Y UNIVERSIDAD DE EXTREMADURA.

2. ACTUACIONES COMO REVISORA CIENTÍFICA:

Revisora de publicaciones para los siguientes Libros/Revistas/Congresos: Revista Internacional ISA Transactions, 2021; Revista internacional Mathematical Problems in Engineering, 2019; Revista internacional Soft Robotics, 2019; Revista internacional International Journal of Advanced Robotic Systems, 2019; Revista internacional International Journal of Humanoid Robotics, 2019; Workshop on Smart Robots to Construct Future Smart Worlds 2019, SR4CSW 2019, 2019; 2019 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems, IROS 2019, 2019; Revista Internacional Revista Iberoamericana de Informática y Automática Industrial (RIAI), 2019; Revista internacional Applied Soft Computing, 2018; International Conference on Climbing and Walking Robots and Support Technologies for Mobile Machines 2018, CLAWAR 2018, 2018; Jornadas Nacionales de Robótica 2018, JNR 2018, 2018; Revista internacional Journal of Control, Automation and Electrical Systems (JCAE), 2018; 2018 International Symposium on Experimental Robotics, ISER 2018, 2018; 2018 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems, IROS 2018, 2018; Revista internacional Control Engineering Practice, 2018; IEEE-RAS International Conference on Soft Robotics, RoboSoft 2018, 2018; IEEE International Conference on Robotics and Automation, ICRA'18, 2018; 2018 IEEE

American Control Conference, ACC 2018; Revista internacional Control Engineering Practice, 2017; Revista internacional Journal of Intelligent Service Robotics (JISR), 2017; Jornadas Nacionales de Robótica, JNR 2017, 2017; IFAC World Congress, 2017; Revista internacional IEEE Transactions on Mechatronics, 2017; Revista internacional IET Control Theory & Applications, 2017; 10th International Conference on Climbing and Walking Robots and Support Technologies for Mobile Machines, CLAWAR 2017; 2017; 22nd International Conference on Methods and Models in Automation and Robotics, MMAR 2017; Revista internacional IEEE Transactions on Education, 2017; 2017 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems, IROS 2017, 2017; IFAC World Congress, 2017; Revista internacional International Journal of Automation and Computing (IJAC), 2016; Revista Internacional ISA Transactions, 2016; Revista internacional IEEE Transactions on Education, 2016; Revista internacional Systems, 2016; Jornadas de Automática, 2016; Revista internacional IET Control Theory and Applications, 2016; Revista internacional Journal of Systems and Control Engineering, 2016; 2016 IEEE/RSJ International Conference on Intelligent Robots and Systems, IROS 2016, 2016; Revista internacional Journal of Dynamic Systems, Measurement and Control, 2016; Revista internacional Journal of Systems and Control Engineering, 2016; Revista internacional Control Engineering Practice, 2016; Revista internacional IEEE/CAA Journal of Automatica Sinica, 2015; 15th IEEE-RAS International Conference on Humanoid Robots, Humanoids'15, 2015; European Control Conference, ECC'15, 2015; 14th IEEE-RAS International Conference on Humanoid Robots, Humanoids'14, 2014; Book 'Humanoid Robots: Modelling and Control Algorithms', by Dragomir N. Nenchev and Atsushi Konno, Editorial: Elsevier, 2015; Revista internacional Machines, 2014; Revista internacional Philippine Journal of Science, 2014; Revista internacional IEEE Transactions on Control Systems Technology, 2014; Book 'Determination of all Fractional-order PID Controllers that Meet Specific Stability, Robustness, and Performance Requirements', by John M. Watkins and Yung K. Lee, Editorial: Springer, 2013; Revista internacional Advances in Mathematical Physics, 2013; Revista internacional Control Engineering Practice, 2013; Revista internacional Entropy, 2013; Revista internacional Applied Mathematical Modelling, 2013; 10th IFAC Symposium on Advances in Control Education, ACE 2013, 2013; Revista internacional Journal of Aerospace Engineering, 2013; 21st Mediterranean Conference on Control and Automation, MED 2013, 2013; Chapter 'Modular Multi-Finger Haptic Device: Mechanical Design, Controller and Applications', Book 'Multi-Finger Haptic Interaction', by Ignacio Galiana, Jorge Barrio, José M. Breñosa and Manuel Ferre, Editorial: Springer, 2013; Revista Iberoamericana de Automática e Informática Industrial, RIAI, 2013; Chinese Conference on Decision and Control, CCDC'13, 2013; Revista internacional International Journal of Robust and Nonlinear Control, 2012; 2013 IEEE American Control Conference, ACC'13, 2013; Revista ISA Transactions, 2013; Joint 2013 SSSC, TDS, FDA, 2013; Revista internacional Automatica, 2012; 13th IEEE International Carpathian Control Conference, ICC 2012, 2012; Chinese Conference on Decision and Control, CCDC'12, 2012; PID'12 Conference, 2012; Book 'Fractional Order Motion Controls', by Ying Luo (South China University of Technology) and YangQuan Chen (Utah State University), Editorial: Wiley (John Wiley & Sons, Ltd), 2012; Revista internacional Asian Journal of Control, 2011; Revista internacional Mechatronics, 2011; 50th IEEE Conference of Decision and Control, CDC'11, 2011; ASME 2011 International Design Engineering Technical Conferences & Computers and Information in Engineering Conference, IDETC/CIE 2011, 2011; Revista internacional Automatica, 2011; American Control Conference, ACC'11, 2011; IFAC World Congress, 2011; Revista internacional Asian Journal of Control, 2010; 4th IFAC Workshop on Fractional Differentiation and its Application, FDA 2010, 2010; IEEE International Conference on Robotics and Automation, ICRA'10, 2010; American Control Conference, ACC'10, 2010; IEEE/ASME International Conference on Mechatronics and Embedded System and Applications, MESA'10, 2010; Revista internacional IEEE/ASME Transactions on Mechatronics, 2009; Revista internacional ISA Transactions, 2009; Chinese Conference on Decision and Control, CCDC'09, 2009; 14th IEEE International Conference on Emerging Technologies and Factory Automation, ETFA'09, 2009;

Symposium on Fractional Signals and Systems, 2009; Revista International Journal of Robotics and Automation, 2008; Revista internacional Journal of Recent Patents on Electrical Engineering, 2008; IEEE/ASME International Conference on Mechatronics and Embedded Systems and Applications, MESA08, 2008; American Control Conference ACC'08, 2008; IFAC World Congress, 2008; 3th IFAC Workshop on Fractional Differentiation and its Application, FDA 2008, 2008; The 14th IEEE Mediterranean Electrotechnical Conference MELECON'08; 2008; Revista internacional Physics Letters A, 2007; Revista internacional Journal Européen des Systèmes Automatisés JESA, 2007; IEEE International Conference on Mechatronics and Automation, ICMA 2006; IEEE American Control Conference, ACC 2006; IEEE American Control Conference, ACC 2005; International Federation of Automatic Control, IFAC 2005; IEEE Conference on Decision and Control, CDC 2004.

3. MIEMBRO DE LA COMISIÓN DE CONCURSOS DE ACCESO A PLAZAS DEL CUERPO DE PROFESORES TITULARES DE UNIVERSIDAD: 7

4. TRIBUNAL DE TESIS DOCTORALES:

- Doctorando: Guillermo Rubio Gómez
  - Título de Tesis: On the mechanical design, control approach and sensorization solution of planar cable driven parallel robots.
  - Lugar: Escuela Técnica Superior de Ingeniería Industrial de Ciudad Real, Universidad de Castilla – La Mancha, Toledo, España
  - Fecha: 24 de Noviembre de 2021
  - Miembro de tribunal: Vocal
- 
- Doctorando: Enrique Fernández Rodicio
  - Título de Tesis: Human-Robot Interaction Architecture for Interactive and Lively Social Robots
  - Lugar: Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Madrid, España
  - Fecha: 9 de Septiembre de 2021
  - Miembro de tribunal: Secretaria
- 
- Doctorando: José María Portalo Calero
  - Título de Tesis: Contribuciones para el desarrollo de la réplica digital de una Smart MicroGrid basada en energías renovables e hidrógeno con tecnología open-source
  - Lugar: Escuela Politécnica Superior, Badajoz, España
  - Fecha: 29 de Septiembre de 2021
  - Miembro de tribunal: Suplente
- 
- Doctorando: Álvaro Villoslada Peciña
  - Título de Tesis: Design of a Shape Memory Alloy Actuator for Soft Wearable Robots
  - Lugar: Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Madrid, España
  - Fecha: 4 de Octubre de 2019
  - Miembro de tribunal: Secretaria

- Doctorando: Mario Di Castro
  - Título de Tesis: 'A Novel Robotic Framework for Safe Inspection and Telemanipulation in Hazardous and Unstructured Environments'
  - Lugar: Escuela Técnica Superior de Ingenieros Industriales, Universidad Politécnica de Madrid, Madrid, España
  - Fecha: 27 de Septiembre de 2019
  - Miembro de tribunal: Suplente
- 
- Doctorando: Carlos Eduardo Flores Pino
  - Título de Tesis: Control Architecture for Adaptive and Cooperative Car-Following.
  - Lugar: l'Université de recherche Paris Sciences et Lettres - PSL Research University, París, Francia. Desarrollada en el Centro de Investigación INRIA de París, Francia.
  - Fecha: 14 de Diciembre de 2018
  - Miembro de tribunal: Examiner and Reviewer
- 
- Doctorando: David Rodríguez Rosa
  - Título de Tesis: Diseño de Estrategias de Control Energéticamente Eficientes para el Control de la Estabilidad Lateral de una Bicicleta Autónoma
  - Lugar: Escuela de Ingeniería Industrial de Toledo, Universidad de Castilla – La Mancha, Toledo, España
  - Fecha: 30 de Julio de 2018
  - Miembro de tribunal: Vocal Suplente
- 
- Doctorando: Dorin-Sabin Copaci
  - Título de Tesis: Actuadores no lineales y entornos de simulación para dispositivos de rehabilitación.
  - Lugar: Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Madrid, España
  - Fecha: 2 de Noviembre de 2017
  - Miembro de tribunal: Secretaria
- 
- Doctorando: Javier Ignacio Rojo Lacal
  - Título de Tesis: Modelling activities of daily living applied to cognitive rehabilitation
  - Lugar: Escuela Técnica Superior de Ingenieros Industriales, Universidad Politécnica de Madrid, Madrid, España
  - Fecha: 30 de Noviembre de 2016
  - Miembro de tribunal: Suplente
- 
- Doctorando: Víctor González Pacheco
  - Título de Tesis: Interactive and Active Learning in Social Robots
  - Lugar: Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Madrid, España
  - Fecha: 27 de Noviembre de 2015
  - Miembro de tribunal: Secretaria

- Doctorando: José María Cogollor Delgado
  - Título de Tesis: Non-Invasive User Monitoring in Daily Tasks for Cognitive Rehabilitation
  - Lugar: Escuela Técnica Superior de Ingenieros Industriales, Universidad Politécnica de Madrid, Madrid, España
  - Fecha: 27 de Octubre de 2015
  - Miembro de tribunal: Vocal
- 
- Doctorando: Carlos José Alonso Sanz
  - Título de Tesis: Análisis de los Fenómenos Internos de Recirculación de Corrientes Provocados por Desequilibrios en un Sistema Formado por Inversores que, Compartiendo el Mismo Link de Continua, se Conectan en Paralelo Sin Aislamiento Galvánico
  - Lugar: Escuela de Ingenierías Industriales, Universidad de Valencia, Valencia, España
  - Fecha: 28 de Noviembre de 2014
  - Miembro de tribunal: Suplente
- 
- Doctorando: Martin Stoelen
  - Título de Tesis: Augmenting User Capabilities through an Adaptive Assistive Manipulator
  - Lugar: Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Madrid, España
  - Fecha: 8 de Septiembre de 2014
  - Miembro de tribunal: Secretaria
- 
- Doctorando: Prithvi Sekhar Pagala
  - Título de Tesis: Design and evaluation of modular robots for maintenance in large scientific facilities
  - Lugar: Escuela Técnica Superior de Ingenieros Industriales, Universidad Politécnica de Madrid, Madrid, España
  - Fecha: 7 de Julio de 2014
  - Miembro de tribunal: Vocal C
- 
- Doctorando: Isaías González Pérez
  - Título de Tesis: Mejoras en el análisis, gestión y control de un sistema aislado híbrido de generación de potencia eólico-solar con apoyo de hidrógeno
  - Lugar: Escuela Politécnica Superior, Badajoz, España
  - Fecha: 22 de Noviembre de 2013
  - Miembro de tribunal: Secretaria
- 
- Doctorando: Santiago Cifuentes Costa
  - Título de Tesis: Behaviour Blending for Multiple Robot Coordinated Navigation through Virtual Potential Fields (Integración de comportamientos para la navegación coordinada de múltiples robots mediante potenciales virtuales)
  - Lugar: Facultad de Ciencias Físicas, UCM, Madrid
  - Fecha: 11 de Diciembre de 2012

- Miembro de tribunal: Vocal Suplente
- 
- Doctorando: Fernando José Castillo García
  - Título de Tesis: Metodología de Diseño de Reguladores de Orden Fraccional a Partir de Especificaciones Temporales. Aplicación a Canales Principales de Riego
  - Lugar: Ciudad Real, España
  - Fecha: 7 de Septiembre 2010
  - Miembro de tribunal: Vocal Suplente
- 
- Doctorando: Manuel Calderón Godoy
  - Título de Tesis: Estudio, Diseño y Optimización de un Sistema Integrado de Gestión Energética para una Instalación Autónoma Fotovoltaica/Eólica con Apoyo de Hidrógeno
  - Lugar: Escuela Politécnica Superior, Badajoz, España
  - Fecha: 18 de Marzo 2010
  - Miembro de tribunal: Secretaria
- 
- Doctorando: Gabriela Lorena Mamani
  - Título de Tesis: Algebraic Identification and Sliding Mode Control Techniques Applied to a Very Lightweight Single-Link Flexible Robot Arm
  - Lugar: Ciudad Real, España
  - Fecha: 10 de Diciembre 2009
  - Miembro de tribunal: Vocal Titular
- 
- Doctorando: Emiliano Pereira González
  - Título de Tesis: Mejora del control de vibraciones en estructuras flexibles tipo viga mediante la utilización de propiedades mecánicas
  - Lugar: Ciudad Real, España
  - Fecha: 12 de Marzo 2009
  - Miembro de tribunal: Vocal Suplente

## 5. ASISTENCIA A NUMEROSOS CONGRESOS Y CONFERENCIAS CIENTÍFICO-TÉCNICAS

## 6. PERTENENCIA A REDES/CLUSTERS/COMITÉS DE INVESTIGACIÓN:

- Socia del Comité Español de Automática (CEA). Número de socio: 403.
- Miembro de la red HispaRob (financiada por MINECO), a través del grupo de investigación RoboticsLab.
- Miembro de la red Robosoft (financiada por la UE), a través del proyecto ROBOCOM++ (Investigadora Principal).
- Miembro del EuRobotics (PPP europea, financiada por la UE), a través del proyecto ROBOCOM++ (Investigadora Principal).
- Miembro de la red Robocity 2030 (financiada por la Comunidad de Madrid), a través del proyecto Robocity2030, de la Comunidad de Madrid.
- Miembro de la red EURON II (financiada por la UE).

- Miembro del Grupo de Investigación RoboticsLab (Universidad Carlos III de Madrid)
- Miembro del Grupo de Investigación GRASP (Universidad de Extremadura)

## 7. CONFERENCIAS Y CHARLAS POR INVITACIÓN:

- Schiller International University, SIBT - Business Technology, Soluciones para cambiar el mundo. “Los desafíos éticos de la tecnología”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Madrid, España. AÑO: 28 de Octubre de 2021.
- Tech-Camp de SPUTNIK. “Qué nos permite hacer la robótica”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Sevilla, España. AÑO: 25 de Octubre de 2021.
- Mobile Week 2021. “Robótica blanda”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Alcalá de Henares, Madrid, España. AÑO: 18 de Octubre de 2021.
- El Faro, Cadena Ser. “Máquina”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Cadena Ser, Madrid, España. AÑO: 12 de Mayo de 2021. <https://play.cadenaser.com/audio/1620772364239/>
- Programa Science Truck (FECYT). Capítulo: Los robots ya están aquí: ¿Cuáles son los retos de la robótica del futuro? LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Madrid, España. AÑO: 24 de Marzo de 2021.
- Serie Movistar+ Cero: Pioneras. Capítulo 3: Creadoras. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Madrid, España. AÑO: 10 de Diciembre de 2020.
- Charla TEDx UC3M – Rompiendo Paradigmas: ‘Revolucionando la robótica con Popeye’. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Universidad Carlos III de Madrid, España. AÑO: 24 de Septiembre de 2020.
- RESEARCH LECTURE  
TÍTULO: Fractional order control of soft robots. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Biorobotics Institute, Pontedera, Pisa, Italia. AÑO: 22 de Octubre de 2019.
- 20 Aniversario Canal Historia. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Canal Historia, Madrid, España. AÑO: 2019.
- En el Ágora con - The Place. “En el Ágora con Concha Monje”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): The Place, Madrid, España. AÑO: 5 de Marzo de 2019.
- Ciclo de Conferencias Inteligencia Artificial, Fundación PAIDEIA. “Hacia la sociedad robótica del futuro”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Fundación PAIDEIA, A Coruña, España. AÑO: 15 de Febrero de 2019.
- Lo Siguiente - Televisión Española, TVE 1. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Televisión Española, TVE 1, Madrid, España. AÑO: 11 de Febrero de 2019.
- Festividad de Santo Tomás de Aquino, Universidad de Extremadura. “Conferencia Plenaria: Hacia la Sociedad Tecnológica y Robótica del Futuro”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Universidad de Extremadura, Cáceres, España. AÑO: 28 de Enero de 2019.
- Madrid Trabaja, Onda Madrid. “Robots y Empleo”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Onda Madrid, Madrid, España. AÑO: 07 de Enero de 2019. <http://www.telemadrid.es/programas/madrid-trabaja/Madrid-Trabaja-9-2083681627--20190107044605.html>
- Innovadoras TIC. “Mesa Redonda Premios Innovadoras TIC”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Universidad Camilo José Cela, Campus Almagro, Madrid, España. AÑO: 11 de Diciembre de 2018. <http://innovorastic.cibervoluntarios.org/>
- El País con tu Futuro. “Los Robots: Aliados Imprescindibles”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Onda Cero Radio, Madrid, España. AÑO: 19 de Diciembre de 2018. [https://www.youtube.com/watch?v=RXvqZ\\_jk-U0&feature=youtu.be](https://www.youtube.com/watch?v=RXvqZ_jk-U0&feature=youtu.be)

- Curso de Doctorado de la Universidad Autónoma de Madrid. Metodologías y Problemas Contemporáneos de la Investigación Científica. “Inteligencia Artificial en Investigación”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Universidad Autónoma de Madrid, Campus de Cantoblanco, Madrid, España. AÑO: 18 de Diciembre de 2018.
- STEM Talent Girl. “Masterclass con Concepción Monje”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Museo de la Evolución Humana, Burgos, España. AÑO: 15 de Diciembre de 2018.
- Julia en la Onda. “Master Class con Concha Monje”. 13 programas. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Onda Cero Radio, Madrid, España. AÑO: Septiembre a Diciembre de 2018. <https://www.ondacero.es/programas/julia-en-la-onda/audios-podcast/master-class-concha-monje/>
- Carlos III International School (IES). Curso “Mejoras de la Calidad de la Educación y Aplicaciones Innovadoras en Biomedicina”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Universidad Carlos III de Madrid, España. AÑO: 26 de Noviembre de 2018.
- Semana de la Ciencia. “La Robótica: De Todos y Para Todos”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): IES Hermanos Amorós, Sede Universitaria de Villena de la Universidad Politécnica de Valencia, Alicante, España. AÑO: 23 de Noviembre de 2018.
- Semana de la Ciencia. “¿Podrán los Robots Pensar por sí Mismos? Retos de la Robótica y sus Aplicaciones”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Universidad Politécnica de Valencia, Campus de Alcoy, Alicante, España. AÑO: 23 de Noviembre de 2018.
- Conferencia Exponencial de la Asociación Española de la Singularidad. “Curso: Los Avances Científicos Contados por sus Protagonistas. Seminario: Robótica”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Centro Universitario La Salle, Madrid, España. AÑO: 22 de Noviembre de 2018.
- Ericsson Innovation Day. “Mesa debate: Women & Innovation”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Ericsson Madrid, Madrid, España. AÑO: 13 de Noviembre de 2018.
- Programa Interuniversitario de la Universidad Carlos III de Madrid. Seminario “Las Nuevas Tendencias de la Robótica Inteligente - Plataformas Robóticas Singulares y Aplicaciones Prácticas”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Campus Getafe Universidad Carlos III de Madrid, Madrid, España. AÑO: 12 de Noviembre de 2018.
- Principio de Incertidumbre. Canal Extremadura Radio. “El Presente de la Revolución Robótica”. 13 programas. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Canal Extremadura Radio, Extremadura, España. AÑO: 10 de Noviembre de 2018. <http://www.canalextramadura.es/alacarta/radio/audios/principio-de-incertidumbre-el-presente-de-la-revolucion-robotica-101118>
- AULA MAGNA XXII. “Inteligencia Artificial, Big Data, Machine Learning y Robótica”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Pontificia Universidad Católica del Perú, Lima, Perú. AÑO: 5-7 Noviembre de 2018.
- Extremadura Digital Day – EDD 2018. “Robótica: Experiencias y Retos Futuros”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Aldealab, Cáceres, España. AÑO: 27 de Octubre de 2018.
- IV Edición de Jornadas de la Ciencia en San Lorenzo de El Escorial. “Robótica: Presente y Futuro”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Ateneo Escorialense, San Lorenzo de El Escorial, Madrid, España. AÑO: 22 de Octubre de 2018.
- La Otra Ciencia. La Otra – Telemadrid. “La Otra Ciencia: Robots y Humanos”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Telemadrid, Madrid, España. AÑO: 18 de Octubre de 2018. <http://www.telemadrid.es/programas/la-otra-ciencia/Ciencia-2-2058714201--20181016112000.html>



- Programa Interuniversitario de la Universidad Carlos III de Madrid. “Desafíos de la Robótica en la Sociedad Contemporánea: Aplicaciones, Posibilidades Tecnológicas y Retos para el Derecho”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Campus Madrid – Puerta Toledo Universidad Carlos III de Madrid, Madrid, España. AÑO: 10 de Octubre de 2018.
- Fundación Telefónica. Rueda de Prensa Presentación Exposición “Nosotros, Robots”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Fundación Telefónica, Madrid, España. AÑO: 4 de Octubre de 2018.
- Noche Europea de los Investigadores e Investigadoras. Universidad Carlos III de Madrid. “La I+D+i a Escena”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Escuela Politécnica Superior, Universidad Carlos III de Madrid, Madrid, España. AÑO: 28 de Septiembre de 2018.
- Noche Europea de los Investigadores e Investigadoras. Universidad Carlos III de Madrid. “Mesa Redonda: Género y Tecnología”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Campus Madrid - Puerta de Toledo, Universidad Carlos III de Madrid, Madrid, España. AÑO: 28 de Septiembre de 2018.
- Teatro del Institut Français de Madrid, TIFA18 – Temporada Cultural. “Inteligencia Artificial y Emocional”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Teatro del Institut Français de Madrid, Madrid, España. AÑO: 20 de Septiembre de 2018.
- Mujeres Brillantes JOMA. “Mujer Robótica”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Hotel Miguel Ángel, Madrid, España. AÑO: 18 de Septiembre 2018. <https://www.hola.com/sociedad/20180919130044/clara-lago-mujeres-brillan-swarovski/>
- Robotic Online Short (ROS) Film Festival. “Mesa de debate: De la Ingeniería al Cine (en inglés)”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Las Naves, Valencia, España. AÑO: 15 de Septiembre 2018. <http://rosfilmfestival.com/programa/>
- Aquí en la Onda Verano, con Alberto Granados. “¿Cómo será el futuro?”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Onda Cero, Madrid, España. AÑO: 15 de Agosto de 2018. [https://www.ondacero.es/emisoras/comunidad-madrid/madrid/audios-podcast/aqui-en-la-onda-madrid/aqui-en-la-onda-22082018\\_201808225b7da6430cf28f24b16af624.html](https://www.ondacero.es/emisoras/comunidad-madrid/madrid/audios-podcast/aqui-en-la-onda-madrid/aqui-en-la-onda-22082018_201808225b7da6430cf28f24b16af624.html)
- Especial Movistar+: “Blade Runner – Mundos Replicantes”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Movistar+, Madrid, España. AÑO: 9 de Julio de 2018 (estreno).
- Carlos III International School (IES). Curso “Robotics: Technological and social challenges”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Universidad Carlos III de Madrid, España. AÑO: 9 de Julio de 2018.
- Cursos de Verano del Escorial organizados por la Universidad Complutense de Madrid. “De robótica también se puede vivir... si eres científica”, dentro del foro de debate "Robótica e inteligencia artificial desde una perspectiva de género". LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Escuela de Relaciones Laborales, Madrid, España. AÑO: 3 de Julio de 2018.
- Mesa redonda “Inteligencia artificial, Robótica, Ética y Derecho”. Dentro de la VI Conferencia Internacional de la Cátedra Google sobre Privacidad, Sociedad e Innovación de la Universidad CEU San Pablo. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Universidad CEU San Pablo, Madrid, España. AÑO: 28 de Junio de 2018.
- Conferencia Exponencial de la Asociación Española de la Singularidad. “Retos de la robótica y sus aplicaciones”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Colegio Mayor Antonio de Nebrija, Madrid, España. AÑO: 24 de Mayo de 2018.
- Festival Pint of Science España. “La que se avecina... con los robots”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Mar Moe, Madrid, España. AÑO: 15 de Mayo de 2018.

- Europa, Canal 24 horas, TVE. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): RTVE, Madrid, España. AÑO: 4 de Mayo de 2018. <http://www.rtve.es/alcarta/videos/europa/europa-2018-04-05-18/4591419/>
- Día Internacional de las Niñas y la Tecnología, Fundación Orange. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Orange, Madrid, España. AÑO: 26 de Abril de 2018. <https://www.youtube.com/watch?v=C1qPI6hPoFc>
- Aquí en la Onda, Sección Ciencia. “Premio Mujer y Tecnología – Fundación Orange”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Onda Cero, Madrid, España. AÑO: 12 de Marzo de 2018. [http://www.ondacero.es/emisoras/comunidad-madrid/madrid/audios-podcast/aqui-en-la-onda-madrid/aqui-en-la-onda-12032018\\_201803125aa6d1630cf2398279ff9b5f.html](http://www.ondacero.es/emisoras/comunidad-madrid/madrid/audios-podcast/aqui-en-la-onda-madrid/aqui-en-la-onda-12032018_201803125aa6d1630cf2398279ff9b5f.html)
- Fin de Semana con Cristina López Schlichting, COPE. “¿Los robots nos dejarán sin trabajo?”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): COPE, Madrid, España. AÑO: 3 de Marzo de 2018. [http://www.cope.es/audios/fin-semana/los-robots-nos-dejaran-sin-trabajo\\_469689](http://www.cope.es/audios/fin-semana/los-robots-nos-dejaran-sin-trabajo_469689)
- Robotic Online Short (ROS) Film Festival. Presentación en COTEC de la 2ª Edición de ROS Film Festival. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): COTEC, Madrid, España. AÑO: 24 de Enero de 2018. <http://cotec.es/cotec-impulsa-el-ros-film-festival-primer-concurso-internacional-de-cortos-de-ciencia-ficcion-protagonizados-por-robots/>
- Millennium, TV2, RTVE. “Alma de Robot”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): RTVE, Madrid, España. AÑO: 22 de Enero de 2018.
- ZineZeta: jóvenes programando. Mesa redonda para debatir dos películas proyectadas en el evento: ‘Soy un cyborg’ y ‘Roboethics’. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Matadero de Madrid, Madrid, España. AÑO: 17 de Febrero de 2018.
- Mesa redonda “Cine, Robótica y Educación”. Jornada coordinada por HispaRob dentro de la Semana Europea de la Robótica (ERW2017) para la presentación de la película EVA. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Academia de las Artes y las Ciencias Cinematográficas de España, Madrid, España. AÑO: 21 de Noviembre de 2017.
- Mesa redonda “Presente de la Robótica y la Educación”. Jornada coordinada por HispaRob dentro de la Semana Europea de la Robótica (ERW2017) para la presentación del monográfico “Programación y Robótica Educativa (II)”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Sede Central de GMV, Tres Cantos, Madrid, España. AÑO: 15 de Noviembre de 2017.
- Marca España – Sección Ciencia Cierta, Radio Exterior, RNE. “La Selección Española de Ciencia 2017”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): RTVE, Madrid, España. AÑO: 16 de Octubre de 2017. <http://www.rtve.es/alcarta/audios/marca-espana/marca-espana-seleccion-espanola-ciencia-2017-16-10-17/4257794/>
- Acto entrega Premios QUO-CSIC. “Selección Española de Ciencia”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): CSIC, Madrid, España. AÑO: 3 de Octubre de 2017. <http://www.quo.es/ciencia/seleccion-espanola-de-la-ciencia-2017/concha-monje-cuando-llego-la-crisis-teo-se-quedo-sin-traje>
- Fin de Semana con Cristina López Schlichting, COPE. “La Renta Universal y la Robótica”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): COPE, Madrid, España. AÑO: 20 de Mayo de 2017. [http://www.cope.es/audios/tertulia-chicos/renta-universal-robotica\\_360140](http://www.cope.es/audios/tertulia-chicos/renta-universal-robotica_360140)
- Evento ‘Wonder Woman Tech’, organizado por BEEVA (Centro de Innovación BBVA). LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Centro de Innovación BBVA, Madrid, España. AÑO: 11 de Mayo de 2017.
- Charla TEDx Vitoria Gasteiz: ‘La respuesta está en el brócoli’. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Bilbao, España. AÑO: 8 de Abril de 2017.

- La Aventura del Saber. TVE2. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): RTVE, España. AÑO: 28 de Marzo de 2017. [http://av.eprensa.com/zip\\_archive/20170328/20170328-La2-2017-03-28-08.46.DVD.mp4](http://av.eprensa.com/zip_archive/20170328/20170328-La2-2017-03-28-08.46.DVD.mp4)
- Hoy en Madrid, con Ely del Valle. Telemadrid. “Sección A Ciencia Cierta”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Ondamadrid, España. AÑO: 28 de Marzo de 2017. <http://www.telemadrid.es/audio/hoy-en-madrid-con-ely-del-valle-programa-del-martes-28-de-marzo-de-2017>
- Fallo de Sistema, Radio 3, RTVE. “Cine y Robótica”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Elche, España. AÑO: 19 de Marzo de 2017. <http://www.rtve.es/alicarta/audios/fallo-de-sistema/fallo-sistema-259-cine-robotica-ros-film-festival-19-03-17/3947419/>
- Grabación de pieza para lanzamiento de la serie de televisión ‘Incorporated’, producida por Ben Affleck y Matt Damon. Emisión en Canal SyFy de NBCUniversal. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): NBCUniversal, Madrid, España. AÑO: 16 de Marzo de 2017.
- T+: ¿Qué sabemos de los robots? LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Casa América, Madrid, España. AÑO: 13 de Marzo de 2017.
- Robotic Online Short (ROS) Film Festival. Coloquio y jurado. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Madrid, España. AÑO: 10 de Marzo de 2017.
- España, Vuelta y Vuelta. Radio Nacional de España (RNE). “Charla con el periodista Manolo HH sobre robótica y empleo”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Radio Nacional de España, Madrid, España. AÑO: 28 de Febrero de 2017. <http://www.rtve.es/alicarta/audios/espana-vuelta-y-vuelta/espana-vuelta-vuelta-28-02-17/3928730/>
- Fin de Semana con Cristina López Schlichting, COPE. “Botón de la Muerte en los Robots”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): COPE, Madrid, España. AÑO: 19 de Febrero de 2017. [http://www.cope.es/audios/fin-semana/asi-fue-cuarta-hora-fin-semana-febrero-2017\\_109636](http://www.cope.es/audios/fin-semana/asi-fue-cuarta-hora-fin-semana-febrero-2017_109636)
- Charla ‘Mamá, quiero ser científica’. Día Internacional de la Mujer y la Niña en la Ciencia. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Campus Madrid, Madrid, España. AÑO: 11 de Febrero de 2017.
- Antes de que sea tarde, con Ana Usle. Cadena Ser. “Primera Clase de Robótica”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Cadena Ser, Madrid, España. AÑO: 30 de Diciembre de 2016. <http://play.cadenaser.com/audio/001RD010000004403779/>
- TransformARTE. “Charla con el periodista Pablo Ríos sobre tecnologías y futuro”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Estudio TransformARTE, Madrid, España. AÑO: 11 de Diciembre de 2016. [https://www.ivoox.com/transformarte-prog-n-8-11-diciembre-2016-audios-mp3\\_rf\\_14868697\\_1.html](https://www.ivoox.com/transformarte-prog-n-8-11-diciembre-2016-audios-mp3_rf_14868697_1.html)
- Mesa redonda “El futuro del pensamiento robótico ¿De todos y para todos? La robótica en la educación y la sociedad”. Jornada Robotica HispaRob dentro de la Semana Europea de la Robótica. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Universidad Carlos III de Madrid, Madrid, España. AÑO: 22 de Noviembre de 2016.
- Fin de Semana con Cristina López Schlichting, COPE. “Inteligencia Artificial: La 4º Revolución Industrial”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): COPE, Madrid, España. AÑO: 30 de Enero de 2016. [http://www.cope.es/audios/fin-semana/asi-fue-tercera-hora-fin-semana-enero\\_56087](http://www.cope.es/audios/fin-semana/asi-fue-tercera-hora-fin-semana-enero_56087)

- A vivir. Cadena Ser. “Charla con el periodista Javier del Pino sobre la robótica en la sociedad”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Cadena Ser, Madrid, España. AÑO: 24 de Enero de 2016.  
[http://cadenaser.com/programa/2016/01/22/a\\_vivir\\_que\\_son\\_dos\\_dias/1453478095\\_815866.html](http://cadenaser.com/programa/2016/01/22/a_vivir_que_son_dos_dias/1453478095_815866.html)
- Fin de Semana con Cristina López Schlichting, COPE. “Inteligencia Artificial: ¿Podríamos amar a robots?”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): COPE, Madrid, España. AÑO: 21 de Noviembre de 2015. [http://www.cope.es/audios/fin-semana/asi-fue-tercera-hora-fin-semana-noviembre\\_121169](http://www.cope.es/audios/fin-semana/asi-fue-tercera-hora-fin-semana-noviembre_121169)
- Instituto de la Mujer y para la Igualdad de Oportunidades, Ministerio de Sanidad, Servicios Sociales e Igualdad. “Las mujeres en el sistema de ciencia y tecnología español”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Madrid, España. AÑO: 18 de Noviembre de 2015.
- Millennium, TV2, RTVE. “El hombre tecnológico”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): RTVE, Madrid, España. AÑO: 17 de Noviembre de 2015.  
<http://www.rtve.es/alcanta/videos/millennium/millennium-hombre-tecnologico/3365838/-aHR0cDovL3d3dy5ydHZILmVzL2FsYWNhcnRhL2ludGVybm8vY29udGVudHRhYmxlLnNodG1sP2N0eD03NjQ5MCZwYWdlU2I6ZT0xNSZvcml0ZmB3JkZXJkcmI0ZXJpYT1ERVNDJmXvY2FsZT1lcyZtb2RIPSZtb2>
- Entre Probetas, Radio 5, RTVE. “Ponga un robot en su vida”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): RTVE, Madrid, España. AÑO: 11 de Noviembre de 2015.  
<http://www.rtve.es/alcanta/audios/entre-probetas/entre-probetas-ponga-robot-su-vida-11-11-15/3356878/-aHR0cDovL3d3dy5ydHZILmVzL2FsYWNhcnRhL2ludGVybm8vY29udGVudHRhYmxlLnNodG1sP2N0eD0yMTU3MCZwYWdlU2I6ZT0xNSZvcml0ZmB3JkZXJkcmI0ZXJpYT1ERVNDJmXvY2Fs>
- Carne Cruda, Eldiario.es. “Charla sobre ciencia ficción e inteligencia artificial”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Carne Cruda, Eldiario.es, Madrid, España. AÑO: 21 de Septiembre de 2015. Enlace ya no disponible.
- Noche Europea de los Investigadores. Fundación Madri+d. “Ciencia de Cine – Cine de Ciencia”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Espacio Fundación Telefónica, Madrid, España. AÑO: 25 de Septiembre de 2015.
- El Sol Sale por el Oeste. Canal Extremadura Radio. “Charla sobre robots e inteligencia artificial”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Canal Extremadura Radio, Mérida, España. AÑO: 10 de Agosto de 2015. Enlace ya no disponible.
- RESEARCH LECTURE  
TÍTULO: Introduction to Fractional Order Control. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Institut für Robotik und Mechatronik - National Aeronautics and Space Research Centre of the Federal Republic of Germany (DLR), Munich, Germany. AÑO: 18 de Junio de 2015.
- Julia en la Onda. Onda Cero Radio. “Charla con la periodista Julia Otero y la escritora Rosa Montero sobre el libro *El Peso del Corazón*, de Rosa Montero, y los avances de la robótica”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Onda Cero Radio, Madrid, España. AÑO: 13 de Mayo de 2015. Enlace ya no disponible.
- Inquietamente – Radio 5 RNE. “Charla con la periodista Esther García Tierno sobre la película *Automata* y los robots en la sociedad”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Radio Nacional de España, Madrid, España. AÑO: 20 de Abril de 2015.  
<http://www.rtve.es/alcanta/audios/inquietamente/inquietamente-avances-robotica-humanoide-20-04-15/3099870/>

[aHR0cDovL3d3dy5ydHZILmVzL2FsYWNhcnRhL2ludGVybm8vY29udGVudHRhYmxlLnNodG1sP2N0eD02MjA3MjZwYWdlU2I6ZT0xNSZvcmlRlcj0mb3JkZXJkZml0ZXJpYT1ERVNDJmX](http://www.rtve.es/alicarta/audios/esto-me-suena-las-tardes-del-ciudadano-garcia-segunda-hora-16-04-15/3093393/)

- Esto me Suena – Las Tardes del Ciudadano García. Radio Nacional de España (RNE). “Charla con los periodistas José Antonio García y David Sierra sobre robots asesinos”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Radio Nacional de España, Madrid, España. AÑO: 16 de Abril de 2015. <http://www.rtve.es/alicarta/audios/esto-me-suena-las-tardes-del-ciudadano-garcia-segunda-hora-16-04-15/3093393/> - [aHR0cDovL3d3dy5ydHZILmVzL2FsYWNhcnRhL2ludGVybm8vY29udGVudHRhYmxlLnNodG1sP3BicT00Jm1vbnRoRmlsdGVy](http://www.rtve.es/alicarta/audios/espana-vuelta-y-vuelta/espana-vuelta-vuelta-130415/3087950/)
- El Mundo – Edición Digital. “Robots para Uso Militar”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Diario El Mundo, Madrid, España. AÑO: 14 de Abril de 2015. <http://www.elmundo.es/ciencia/2015/04/14/552c14fc22601d9a498b4577.html>
- España, Vuelta y Vuelta. Radio Nacional de España (RNE). “Charla con el periodista Manolo HH sobre robótica en el cine y en la actualidad”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Radio Nacional de España, Madrid, España. AÑO: 13 de Abril de 2015. <http://www.rtve.es/alicarta/audios/espana-vuelta-y-vuelta/espana-vuelta-vuelta-130415/3087950/> - [aHR0cDovL3d3dy5ydHZILmVzL2FsYWNhcnRhL2ludGVybm8vY29udGVudHRhYmxlLnNodG1sP2N0eD02ODA5MSZwYWdlU2I6ZT0xNSZvcmlRlcj0mb3JkZXJkZml0ZXJpYT1ERVNDJmXvY2FsZT1lcjZl](http://www.rtve.es/alicarta/audios/artesfera/artesfera-diario-padre-primerizo-09-04-15/3081806/)
- La Ventana. Cadena Ser. “Charla con el periodista Carles Francino sobre la película *Automata* y los robots en la actualidad”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Cadena Ser, Madrid, España. AÑO: 9 de Abril de 2015. Enlace ya no disponible.
- Artesfera. Radio Exterior RNE. “Charla con el periodista Enrique Jacinto sobre la película *Automata* y la robótica en el futuro”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Radio Nacional de España, Madrid, España. AÑO: 9 de Abril de 2015. <http://www.rtve.es/alicarta/audios/artesfera/artesfera-diario-padre-primerizo-09-04-15/3081806/> - [aHR0cDovL3d3dy5ydHZILmVzL2FsYWNhcnRhL2ludGVybm8vY29udGVudHRhYmxlLnNodG1sP3BicT0yJm1vbnRoRmlsdGVyPTQmb3JkZXJkZml0ZXJpYT1ERVNDJm1vZGw9VE9DnllYXJGaWx0ZXI](http://www.rtve.es/alicarta/audios/artesfera/artesfera-diario-padre-primerizo-09-04-15/3081806/)
- IES Cervantes de Madrid. “Charla-coloquio - Autómatas, Humanoides, ¿Inteligencia Artificial?”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Madrid, España. AÑO: 11 de Febrero de 2015.
- IEEE Control Systems Society. San Diego Section. “Fractional Order Dynamic Systems and Controls – Introduction, Interpretation and Application”. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): San Diego, California, EEUU. AÑO: 30 de Septiembre de 2005.
- RESEARCH LECTURE  
TÍTULO: Design Methods for Fractional  $PI^{\lambda}D^{\mu}$  Controllers. LUGAR DE CELEBRACIÓN (Ciudad/País): Center for Self-Organizing and Intelligent Systems (CSOIS), Utah, EEUU. AÑO: 22 de Septiembre de 2005.

## 8. PUBLICACIONES DE DIFUSIÓN:

- Libro “Robótica e inteligencia artificial desde una perspectiva de género y de comunicación”. Capítulo “Mujer y STEM”. Cursos de Verano de El Escorial, Universidad Complutense de Madrid, 2018. Pendiente de publicación.
- Revista Mujer Hoy. “Inteligencia Artificial”. Pendiente de publicación.

- Portal Amenaza Roboto (América Latina). “Robótica, género y educación”. 10 de Septiembre de 2018. <http://www.amenazaroboto.com/conchamonje>
- Revista Nobbot. 8 de marzo de 2018. <https://www.nobbot.com/destacados/mujer-y-tecnologia/>
- Revista Club Renfe. Sección Creadores. Páginas 54-58, Diciembre 2018.
- Suplemento IDEAS, El País. 30 de Diciembre de 2018.
- Revista Mía. Sección Mujer Global. “La robótica también es de ellas”. Páginas 6-7, Diciembre 2018.
- Suplemento S-MODA, El País. Sección La Mirada – Protagonistas. “Proyectos de mujeres para cambiar el mundo”. Páginas 44-61, 17 de Noviembre de 2018. Enlace a publicación online: <https://smoda.elpais.com/moda/19-mujeres-dispuestas-a-cambiar-el-mundo/>
- Libro “Mujeres que marcan la diferencia. Iniciativas innovadoras TIC creadas por mujeres”. Capítulo “Desarrollando robots para la inspiración humana”. Fundación Cibervoluntarios, 2018. ISBN: 978-84-09-06176-1. <http://innovadorastic.cibervoluntarios.org/wp-content/uploads/2018/11/Libro-Innovadoras-TIC-entero-con-portada.pdf>

9. PRENSA ESCRITA, RADIO Y TELEVISIÓN. APARICIÓN EN NUMEROSOS MEDIOS DE DIFUSIÓN: ABC SOLUCIONES: [https://www.abc.es/tecnologia/informatica/soluciones/abc-mujeres-somos-igual-valiosas-y-capaces-hombre-y-encima-parimos-201811190156\\_noticia.html](https://www.abc.es/tecnologia/informatica/soluciones/abc-mujeres-somos-igual-valiosas-y-capaces-hombre-y-encima-parimos-201811190156_noticia.html); EFEfuturo: <https://www.efefuturo.com/tecnologia/humanoides-blandos-convivir-humanos-sin-causarles-dano/>; THE OBJECTIVE: <http://theobjective.com/further/concha-monje-futuro-robotica-espana/>; ESPACIO FUNDACIÓN TELEFÓNICA: <https://espacio.fundaciontelefonica.com/noticia/concha-a-monje/?ide=59779>; HOLA – SOCIEDAD: <https://www.hola.com/sociedad/20180919130044/clara-lago-mujeres-brillan-swarovski/>; RETINA – EL PAÍS: [https://retina.elpais.com/retina/2018/06/01/innovacion/1527864610\\_361883.html](https://retina.elpais.com/retina/2018/06/01/innovacion/1527864610_361883.html); TELEDIARIO TVE (<http://www.rtve.es/alacarta/videos/telediario/telediario-21-horas-14-11-17/4305539/>); REVISTA QUO (<http://www.quo.es/ciencia/los-grandes-desafios-del-siglo-xxi-están-en-manos-de-estas-12-científicas>), LA RAZÓN (<http://www.larazon.es/sociedad/la-union-hace-la-ciencia-HC16415174>); EL PAÍS ([http://tecnologia.elpais.com/tecnologia/2017/05/31/actualidad/1496241384\\_736154.html](http://tecnologia.elpais.com/tecnologia/2017/05/31/actualidad/1496241384_736154.html)), EL MUNDO (<http://www.elmundo.es/ciencia/2015/04/14/552c14fc22601d9a498b4577.html>), EL DIARIO.ES, EFE, 20 MINUTOS, INNOVASPAIN, MADRID PRESS, OSACA, MADRID+D, COOKING IDEAS, REVISTA “COMUNICACIÓN Y PEDAGOGÍA. PROGRAMACIÓN Y ROBÓTICA EDUCATIVA (II)” (<http://www.centrocp.com/comunicacion-pedagogia-301-302-programacion-robotica-educativa-ii/>), MAGAZINE (UNIVERSIDAD CARLOS III DE MADRID) (<http://uc3m-magazine.uc3m.es/index.php/2017/10/30/una-investigadora-de-la-uc3m-en-la-seleccion-espanola-de-ciencia-2017/>), EL SEMANAL 3 (UNIVERSIDAD CARLOS III DE MADRID), REVISTA I-3 (UNIVERSIDAD CARLOS III DE MADRID), RADIO 5 (RNE), entre otros.

#### 10. COLABORACIÓN CON UNIVERSIDADES Y CENTROS DE INVESTIGACIÓN:

- Colaboración con el BioRobotics Institute – Scuola Superiore Sant’Anna, Pisa, Italia, desarrollando labores investigadoras relacionadas con el campo de la Robótica y el Control.
- Colaboración con el Institut für Robotik und Mechatronik - DLR (National Aeronautics and Space Research Centre of the Federal Republic of Germany), desarrollando labores investigadoras relacionadas con el campo de la Robótica y el Control.
- Colaboración con la Universidad Estatal de Utah, EE.UU, desarrollando labores investigadoras relacionadas con el campo de la Robótica y el Control.

- Colaboración con la Universidad de Castilla-La Mancha, España, desarrollando labores investigadoras relacionadas con el campo de la Robótica y el Control.
- Colaboración con el Laboratoire d'Automatique et Productique de la Universidad de Burdeos I, Equipo CRONE, Burdeos, Francia, desarrollando labores investigadoras relacionadas con el campo del Control.
- Colaboración con la Universidad de Extremadura, España, desarrollando labores investigadoras relacionadas con el campo del Control.

---

## MÉRITOS DE GESTIÓN

---

1. SUBDIRECTORA DE PROMOCIÓN Y DIFUSIÓN DE LA ESCUELA POLITÉCNICA SUPERIOR (EPS) DE LA UNIVERSIDAD CARLOS III DE MADRID. DESDE DICIEMBRE DE 2020. EN VIGOR.
2. DIRECTORA DEL CENTER FOR AERONAUTICAL TRAINING AND SERVICES – CATS-UC3M ([HTTP://WWW.ATC.UC3M.ES](http://www.atc.uc3m.es)). CENTRO PARA ACOGER LA DEMANDA DE CONTROLADORES AÉREOS GENERADA POR LA SITUACIÓN DE CAMBIO EN ESTE SECTOR. DESDE 9 DE JULIO DE 2012. EN VIGOR.
3. SECRETARIA DEL DEPARTAMENTO DE INGENIERÍA DE SISTEMAS Y AUTOMÁTICA DE LA UNIVERSIDAD CARLOS III DE MADRID. DESDE EL 24 DE MAYO DE 2011 AL 18 DE MAYO DE 2015.
4. MIEMBRO DE LA JUNTA DE ESCUELA DE LA UNIVERSIDAD CARLOS III DE MADRID. DESDE EL 31 DE MARZO DE 2008. EN VIGOR.
5. MIEMBRO DE LA COMISIÓN ACADÉMICA DEL MÁSTER EN ROBÓTICA Y AUTOMATIZACIÓN DE LA UNIVERSIDAD CARLOS III DE MADRID. DESDE EL 18 DE JUNIO DE 2012. EN VIGOR.
6. MIEMBRO DE LA COMISIÓN DE EVALUACIÓN DE AYUDAS PARA LA MOVILIDAD DE INVESTIGADORES DE LA UNIVERSIDAD CARLOS III DE MADRID. MAYO 2018.
7. MIEMBRO DEL CONSEJO DE DEPARTAMENTO DE INGENIERÍA DE SISTEMAS Y AUTOMÁTICA DE LA UNIVERSIDAD CARLOS III DE MADRID. DESDE EL 1 DE OCTUBRE DE 2006. EN VIGOR.

---

## OBRAS Y ACTIVIDADES ARTÍSTICAS

---

1. REVISIÓN CIENTÍFICA DE LA NOVELA “LOS TIEMPOS DEL ODI” DE ROSA MONTERO. AÑO 2018.
2. COROS DE LA CANCIÓN DE LA ARTISTA ROSANA TITULADA ‘CON UNA HORA MENOS’, INCLUIDA EN EL DISCO ‘EN LA MEMORIA DE LA PIEL’. AÑO 2016.

3. LABORES DE DOCUMENTACIÓN Y ASESORAMIENTO SOBRE TECNOLOGÍAS ROBÓTICAS PARA EL CORTOMETRAJE 'LA CONCIENCIA DORMIDA'. UNIVERSIDAD CARLOS III DE MADRID. AÑO 2015. SELECCIONADO EN ROS FILM FESTIVAL 2016.
4. REALIZACIÓN DE CORTO DE ANIMACIÓN TITULADO 'EL JUEGO DEL ESCONDITE', EN PROCESO DE REGISTRO Y PUBLICACIÓN. AÑO 2015.
5. MIEMBRO DE LA SOCIEDAD GENERAL DE AUTORES Y EDITORES (SGAE) DESDE 2013 POR LA AUTORÍA DE LA ADAPTACIÓN AL INGLÉS DE LA LETRA DE LA CANCIÓN 'BUENOS DÍAS MUNDO' DE LA CANTANTE ROSANA, PUBLICADA EN SU ÁLBUM '8 LUNAS', EDITADO EN 2013.
6. CONTRATO CON LA CANTANTE ROSANA POR LA ADAPTACIÓN AL INGLÉS DE LA LETRA DE LA CANCIÓN 'BUENOS DÍAS MUNDO', PUBLICADA EN SU ÁLBUM '8 LUNAS', EDITADO EN 2013.
7. CONTRATO CON LA PRODUCTORA AUDIOVISUAL USER T38 S.L. PARA REALIZAR LABORES DE DOCUMENTACIÓN Y ASESORAMIENTO SOBRE DISPOSITIVOS Y TECNOLOGÍAS ROBÓTICAS PARA LA PELÍCULA 'AUTOMATA'. PRODUCTOR Y ACTOR: ANTONIO BANDERAS. DIRECCIÓN Y GUIÓN: GABE IBÁÑEZ. AÑO 2012.